# プログラムコントローラ **PCA1** 取扱説明書





### はじめに

このたびは、プログラムコントローラ[PCA1](以下、本器)をお買い上げ頂きまして、まことにありがとうございました。

この取扱説明書(以下,本書)は、本器の設置方法、機能、操作方法および取扱いについて説明したものです。 本書をよくお読み頂き、十分理解されてからご使用くださいますようお願い致します。

また, 誤った取扱いなどによる事故防止の為, 本書は最終的に本器をお使いになる方のお手元に, 確実に 届けられるようお取り計らいください。

本書の本文、図および表の中では、用語を以下のような略語で記述しています。

略語	用語
PV	現在値(PV)
SV	目標値(SV)
MV	操作量(MV)
OUT1	制御出力 OUT1
OUT2	制御出力 OUT2
AT	オートチューニング

本書および本器に使用している数字,アルファベットのキャラクタ対応表を以下に示します。 □は,無表示を表しています。

キャラクタ対応表

表示	-{	Π	1	2	Ξ	Ч	5	5		8	9	Ε	F	
数字	-1	0	1	2	3	4	5	6	7	8	9	°C	°F	
表示	R	Π	Ю	C	Ц	Е	Ļ	Π	Н	!	L	ĸ	L	М
アルファベット	A	4	В	С	D	Е	F	G	Н	Ι	J	Κ	L	М
表示	N	0	Р		R	ſ	Г	Ц	Ľ	12	34	Ч	21	
アルファベット	Ν	0	Р	Q	R	S	Т	U	V	W	Х	Y	Z	

## ご注意

- ・本器は、記載された仕様範囲内で使用してください。
   仕様範囲外で使用した場合、火災または本器の故障の原因になります。
- ・本書に記載されている警告事項、注意事項を必ず守ってください。
   これらの警告事項、注意事項を守らなかった場合、重大な傷害や事故につながる恐れがあります。
- ・本書の記載内容は、将来予告なしに変更することがあります。
- ・本書の内容に関しては万全を期していますが、万一ご不審な点や誤り等お気づきのことがありましたら、お
   手数ですが P.180 に記載の弊社営業所または出張所までご連絡ください。
- ・本器は、パネル面に取り付けて使用することを前提に製作しています。
   使用者が電源端子等の高電圧部に近づかないような処置を最終製品側で行ってください。
- ・本書の記載内容の一部または全部を無断で転載、複製することは禁止されています。
- ・本器を運用した結果の影響による損害、弊社において予測不可能な本器の欠陥による損害、その他すべての間接的損害について、いっさい責任を負いかねますのでご了承ください。

# 安全上のご注意(ご使用前に必ずお読みください。)

安全上のご注意では、安全注意事項のランクを"警告、注意"として区分しています。 なお、 ① 注 意に記載した事項でも、状況によっては重大な結果に結びつく可能性がありますので、記載 している事柄は必ず守ってください。

▲ 警告 日 取扱いを誤った場合, 危険な状況が起こりえて, 人命や重大な傷害にかかわる事故の 起こる可能性が想定される場合。

北 
 市
 取扱いを誤った場合、危険な状況が起こりえて、中程度の傷害や軽傷を受ける可能性
 が想定される場合および機器損傷の発生が想定される場合。

# ▲警告

・感電および火災防止の為、弊社のサービスマン以外は本器内部に触れないでください。

・感電、火災事故および機器故障防止の為、部品の交換は弊社のサービスマン以外は行わないでください。

### 安全に関するご注意

- ・正しく安全にお使いいただくため、ご使用の前には必ず本書をよくお読みください。
- ・本器は、産業機械・工作機械・計測機器に使用される事を意図しています。
   代理店または弊社に使用目的をご提示の上、正しい使い方をご確認ください。(人命にかかわる医療 機器等には、ご使用にならないでください。)
- ・本器の故障や異常でシステムの重大な事故を引き起こす場合には、事故防止のため、外部に過昇温防
   止装置などの適切な保護装置を設置してください。
- また,定期的なメンテナンスを弊社に依頼(有償)してください。
- ・本書に記載のない条件・環境下では使用しないでください。
   本書に記載のない条件・環境下で使用された場合、物的・人的損害が発生しても、弊社はその責任を 負いかねますのでご了承ください。

### ① 輸出貿易管理令に関するご注意

大量破壊兵器(軍事用途・軍事設備等)で使用される事がないよう,最終用途や最終客先を調査してください。 尚,再販売についても不正に輸出されないよう,十分に注意してください。

## ご注意

1. 取付け上の注意

小注 意

[本器は,次の環境仕様で使用されることを意図しています。(IEC61010-1)]

・過電圧カテゴリⅡ, 汚染度2

- [本器は、下記のような場所でご使用ください。]
- ・塵埃が少なく、腐蝕性ガスのないところ。
- ・可燃性、爆発性ガスのないところ。
- ・機械的振動や衝撃の少ないところ。
- ・直射日光があたらず、周囲温度が0~50 ℃で急激な温度変化および氷結の可能性がないところ。
- ・湿度が35~85 %RHで、結露の可能性がないところ。
- ・大容量の電磁開閉器や、大電流の流れている電線から離れているところ。
- ・水、油および薬品またはそれらの蒸気が直接あたる恐れのないところ。
- ・制御盤に設置する場合、制御盤の周囲温度ではなく、本器の周囲温度が50 <sup>℃</sup>を超えないようにしてく ださい。本器の電子部品(特に電解コンデンサ)の寿命を縮める恐れがあります。
- ※本器のケース材質は、難燃性樹脂を使用していますが、燃えやすいもののそばには設置しないでくだ さい。また、燃えやすい物の上に直接置くことはしないでください。

#### 2. 配線上の注意

⚠ 注 意						
・配線作業を行う場合、電線屑を本器の通風窓へ落とし込まないでください。						
火災,故障,誤動作の原因となります。						
・本器の端子に配線作業を行う場合、M3ねじに適合する絶縁スリーブ付圧着端子を使用してくださ						
$\iota$						
<ul> <li>本器の端子台は、左側から配線する構造になっています。</li> </ul>						
リード線は,必ず左側方向から本器の端子へ挿入し,端子ねじで締付けてください。						
・端子ねじを締め付ける場合、適正締め付けトルク以内で締め付けてください。						
適正締め付けトルク以上で締め付けると、端子ねじの破損およびケースの変形が生じる恐れがありま						
す。						
・配線作業時や配線後、端子部を基点としてリード線を引っ張ったり曲げたりしないでください。						
動作不良などの原因となる可能性があります。						
・本器は電源スイッチ,遮断器およびヒューズを内蔵していません。						
必ず本器の近くに電源スイッチ,遮断器およびヒューズを別途設けてください。						
(推奨ヒューズ: 定格電圧250 V AC, 定格電流: 2 Aのタイムラグヒューズ)						
・接地線は,太い電線(1.25~2.0 mm²)を使用してください。						
・電源が24 V AC/DCでDCの場合,極性を間違わないようにしてください。						
・入力端子に接続されるセンサに,商用電源が接触または印加されないようにしてください。						
・熱電対,補償導線は,本器のセンサ入力仕様に合ったものをご使用ください。						
・測温抵抗体は,3 導線式のもので本器のセンサ入力仕様に合ったものをご使用ください。						
・直流電圧入力 0~5 V DC, 1~5 V DC, 0~10 V DC の+側は, 0~10 mV DC, -10~10 mV DC, 0~50 mV						
D <u>C, 0~100 mV DC, 0~1 V DC の+側と入力端子が異なりますので注意してください。</u>						
端子番号直流電圧入力						
(16) - (19) 0~5 V DC, 1~5 V DC, 0~10 V DC						
18 - 19     0~10 mV DC, -10~10 mV DC, 0~50 mV DC, 0~100 mV DC, 0~1 V DC						
・リレー接点出カ形については、内蔵リレー接点保護のため外部に負荷の容量に合ったリレーのご使						
用をおすすめします。						
・入力線(熱電対,測温抵抗体等)と電源線,負荷線は離して配線してください。						
運転,保守時の注意						

### /♪注意

3.

- ・ATの実行は、試運転時に行うことをおすすめします。
- ・USB 通信ケーブル(CMB-001)をコンソール用コネクタに接続する場合, 電源切断状態で接続して ください。
- ・USB 通信ケーブル(CMB-001)をコンソール用コネクタに接続中は、電源投入および電源切断をしないでください。
- ・感電防止および機器故障防止の為、通電中には端子に触れないでください。
- ・端子の増締めおよび清掃等の作業を行う時は、電源切断状態で行ってください。
   電源投入状態で作業を行うと、感電の為、人命や重大な傷害にかかわる事故の起こる可能性があります。
   ・本器の汚れは、柔らかい布類で乾拭きしてください。
- (シンナ類を使用した場合、本器の変形、変色の恐れがあります)
- ・表示部は傷つきやすいので、硬い物で擦ったり、叩いたり等はしないでください。

# 目 次

1.	形 名		7
	1.1 形名	の説明	7
	1.2 形名	銘板の表示方法	8
2.	各部の名称	とはたらき	9
3	制御盤への	回り行け	12
0.	31 外形	t法図(単位: mm)	12
	3.1 パル	リム因(半位: mm)	12
	3.2 ハヤ	ルカット因(半位,1111)	12
	3.3 个岙	の取り行り, 取りがし	13
	3.3.1	本	13
	3.3.2	本器の取り外し	13
4.	配 線		14
	4.1 端子	配列	15
	4.2 リー	ド線圧着端子について	16
	4.3 配制	泉	16
	4.3.1	接 地	16
	432	☆	16
	433	电标电//	16
	4.3.5	利用日子 0011, 前岸田子 0012	17
	4.3.4		11
	4.3.5	イベノト山JEVI, イベノト山JEV2, イベノト山JEV3, イベノト山JEV4	18
	4.3.6	イベント人力	18
	4.3.7	外部操作人力	19
	4.3.8	シリアル通信	20
	4.3.9	伝送出力	22
	4.3.10	タイムシグナル出力カー・シー・シー・シー・シー・シー・シー・シー・シー・シー・シー・シー・シー・シー	23
5.	キー操作の	)概要と各グループの説明	24
	5.1 +	操作の概要	24
	5.1.1	ブロック設定グループの詳細	26
	512	エンジニアリング設定グループの詳細	27
	5.0 5.2 をグ	ニックニックラッとにとった。 シック評幅	28
6	雪酒也入浴	の 本	20
0.		の卒卒于順と改足例	20
	0.1 电//	牧八後の埜坐士順	20
_	0.2 初期	設定, ノロクラム・ハターノの設定およびノロック設定	31
1.	設定項日…	・ =n ナ じ ,	43
	(.1 パタ	ーン設定クルーフの設定項目	43
	7.2 ブロ	ック設定グループの設定項目	47
	7.2.1	PID ブロック設定グループの設定項目	48
	7.2.2	タイムシグナルブロック設定グループの設定項目	50
	7.2.3	ウエイトブロック設定グループの設定項目	52
	7.2.4	警報ブロック設定グループの設定項目	54
	7.2.5	出力ブロック設定グループの設定項目	58
	7.3 パタ	ーン連結・リピート回数設定グループの設定項目	60
	7.4 AT '≢		62
	75 T	ジュア設定グループの設定項目	67
	7.5 1	ノーノ政とノルーノの政と項ロ	66
	7.5.1	ヘリハリメータ設定ツルーノの設定項日 山もポニメータ語ウガループの設定項日	60
	7.5.2	山力ハファーダ設定グループの設定項日	09
	7.5.3	イベント出力ハラメータ設定クループの設定項目	72
	7.5.4	SV リミット設定クルーフの設定項目	83
	7.5.5	伝送出力バラメータ設定クルーブの設定項目	84
	7.5.6	通信パラメータ設定グループの設定項目	85
	7.5.7	その他のパラメータ設定グループの設定項目	87
	7.6 オー	ト/マニュアル制御切り替えグループの設定項目	94
	7.7 設定	値の消去方法	95
8.	運 転		96
	8.1 プロ	グラム制御の実行	96
	8.1.1	プログラム制御を実行する	96
	812	プログラム制御を停止する	101

	8.1.3	3 プログラム制御を一時停止する(ホールド機能)	102
	8.1.4	4 プログラムのステップを進める(アドバンス機能)	103
	8.1.5	5 プログラムのステップを戻す(逆アドバンス機能)	104
	8.1.6	6 プログラムのステップ時間の進行を早める(ステップ時間早送り機能)	105
	8.1.7	7 プログラムのステップ SV またはステップ時間を変更する	106
	818	3 プログラムの終了(パターンエンド機能)	107
	8.2	。	108
	0.2 8 2 ·	た他前回の矢门	100
	8.2	□ 定値削岬で天门,る	110
	0.2.4	と ── 足値削岬で終了 タ る	110
	0.0	♪  ̄ ト(日刧)削岬/ ヾ – ⊥ ) ル(ナ刧)削岬とりり自える	111
	0.3. 8.3.3	□ マニエアル(于動)制御に切り皆える	112
	84	SV/MV/TIMF 表示器の表示を切り替える	114
	8.5	AT を実行する	115
	8.5	1 AT 実行時の注意	115
	8.5.3	2 AT の動作	117
	851	- /( 0)3017	118
٥	10.0.、		110
5.	ച്ച 0.1	∩IIT1	110
	0.2	OUT1 到FIG OUT1 ON/OEE 動作図	120
	9.2	OUTON/OFF 新F区	120
	9.3	UU12(加熱/カ却剤(単))割作凶	121
	9.4	UUT2(加熱冷却制御)(動作凶(ナットハノトを設定した場合)	122
	9.5	UUI2(加熱冷却制御)動作凶(オーハラッノを設定した場合) 数 411 (小園)	123
	9.6	管報 動作 図	124
	9.7	バターンエント出力動作図	126
10.	仕禄		127
	10.1	標準仕様	127
	10.2	オプション仕様	139
11.	故障な	いな?と思ったら	141
	11.1	表示について	141
	11.2	キー操作について	143
	11.3	制御について	144
12	+++	ラクター覧表	145
	12.1	グループ選択	145
	12.2	パターン設定グループ	146
	12.3	ブロック設定グループ	148
	12.4	PID ブロック設定グループ	149
	12.5	タイムシグナルブロック設定グループ	150
	12.6	ウェイトブロック設定グループ	151
	12.7	警報ブロック設定グループ	152
	12.8	当私 ジョック ひた ビン・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・	154
	12.0	パターン連結・リピート回数設定グループ	155
	12.0	ハア シ 注和	156
	12.10		150
	12.11	エンノーノ設定ノルーノ	157
	12.12	人力ハファーダ設定グルーフ	100
	12.13	山ノハノクープ 改たソルーノ	100
	12.14	1 ハノトロノハファーダ設定ソルーノ	101
	12.15	SV リミット設定クルーノ	100
	12.16	伝达出刀ハフメータ設定クルーノ	167
	12.17	通信ハフメータ設定クルーフ	168
	12.18	その他のパラメータ設定グループ	169
	12.19	オート/マニュアル制御切り替えグループ	172
13.	、プロク	ブラム・パターン表,データ表の作成	173
	13.1	プログラム・パターン表の作成	173
	13.2	データ表の作成	175
+-	ー操作に	フローチャート	179

### 1. 形名

#### 1.1 形名の説明

PCA1			0-								
	R						リレー接	点出力			
制御出力 OUT1	S						無接点電圧出力				
	А						直流電流	出力			
雨沥雨口	•	0					100~24	0 V AC			
电源电圧		1					24 V AC/	/DC			
入力			0				マルチレ	インジ (*1)			
			•	0				オプション1無し			
				1			С	シリアル通信 RS-232C			
				2			C5	シリアル通信 RS-485			
				3			TS	タイムシグナル出力			
				4			C+TS	シリアル通信 RS-232C+タイムシグナル出力			
Ę			5			C5+TS	シリアル通信 RS-485+タイムシグナル出力				
				•	0			オプション2無し			
オプション 2 (*2) 1		1		TA	伝送出力 <b>(4~20 mA DC)</b>						
2			2		TV	伝送出力(0~1 V DC)					
						0		オプション3無し			
					4		加熱冷却制御 制御出力 OUT2				
オプション3(*2)				1	UK ( 3)	リレー接点出力					
				2		加熱冷却制御 制御出力 OUT2					
						Ζ	D3 ( 3)	無接点電圧出力			
					2		加熱冷却制御 制御出力 OUT2				
						ა	DA ( 3)	直流電流出力			

イベント出力の工場出荷時の初期値は、以下の通りです。

**EV1**: パターンエンド出力

EV2: 動作無し

EV3: 警報出力 上限警報

EV4: 警報出力 下限警報

(\*1):熱電対,測温抵抗体,直流電流または直流電圧をキー操作で選択することができます。

(\*2):オプション1,オプション2およびオプション3からそれぞれひとつずつ選択が可能です。

(\*3):加熱冷却制御(オプション:DR, DS, DA)付加時,イベント出力 EV2 は働きません。

#### 1.2 形名銘板の表示方法

形名銘板は、ケース左側面に貼ってあります。



(図 1.2-1)

記号	説 明	表示例
1	端子配列図	PCA1R00-410 の端子配列図 (*)
2	形名	PCA1R00-410
3	オプション	C+TS(シリアル通信 RS-232C+タイムシグナル出力)
		TA[伝送出力(4~20 mA DC)]
4	入力	MULTI-RANGE(マルチレンジ入力)
(5)	制御出力,イベント出力	O1: 3 A 250 V AC(制御出力 OUT1)
		EV2: 3 A 250 V AC(イベント出力 EV2)
		EV1: 3 A 250 V AC(イベント出力 EV1)
		EV3: 3 A 250 V AC(イベント出力 EV3)
		EV4: 3 A 250 V AC(イベント出力 EV4)
6	電源電圧, 消費電力	100~240 V AC 50/60 Hz, 14 VA
$\overline{\mathcal{O}}$	計器番号	No. 165F05000
8	RoHS 指令対応	RoHS
9	UL 認定製造工場識別 ID	SF: 福岡工場
10	会社名	SHINKO TECHNOS CO., LTD.

(\*):形名により、端子配列図は異なります。

2. 各部の名称とはたらき





(図 2-1)

表示灯,表示器

記号	名 称	はたらき
1	PV 表示灯	バックライト:赤/緑/橙
		運転モードで PV 表示時, 点灯します。
2	PV 表示器	バックライト:赤/緑/橙
		運転モード時, PV を表示します。
		設定モード時,設定キャラクタを表示します。
3	SV 表示灯	バックライト:緑
		SV/MV/TIME 表示器が SV 表示時, 点灯します。
		電源 OFF 時の表示状態を保持します。
	MV 表示灯	バックライト:緑
		SV/MV/TIME 表示器が制御出力 OUT1 MV 表示時, 点灯します。
		SV/MV/TIME 表示器が制御出力 OUT2 MV 表示時, 点滅します。
		電源 OFF 時の表示状態を保持します。
	TIME 表示灯	バックライト:緑
		SV/MV/TIME 表示器が時間表示時, 点灯します。
		電源 OFF 時の表示状態を保持します。
(4)	SV/MV/TIME	バックライト:緑
	表示器	運転モード時,SV,MVまたは時間のいずれかを表示します。
		電源 OFF 時の表示状態を保持します。
		設定モード時,設定値を表示します。
(5)	PTN 表示灯	バックライト: 橙
		パターン番号表示時、点灯します。
(6)	PIN 表示器 	バックフイト: 橙
		ハターン番号を表示します。
		フロクラム終」時ステック SV ホールド機能選択で、ホールド機能有り た思想した相合、デーガニンが確認なった。たけしたた
		を選択しに場合、ノロクフム制御終」時、京滅します。
$\mathcal{D}$	PROFILE 衣示灯	ハックフイト: 緑 プロガニノ知御宝伝由、プロガニノ訊会ボト目ステップ味、「安味また」
		ノログノム前御夫们中、ノログノム設定が上升スノッノ時、一定時また
		↓ ト見ステップ時、下記のように衣小しより。
		・ 一定い, ぶんしょう。
8	STEP 表示灯	バックライト・橋
0		ステップ番号表示時、占灯します
(9)	STFP 表示器	バックライト・榕
		ステップ番号を表示します。
		ウエイト動作中、ステップ番号が点滅します。
		マニュアル制御時、「たを表示します。
(10)	時間単位表示灯	バックライト:緑
		SV/MV/TIME 表示器が時間表示時、ステップ時間単位選択の選択内容に
		より、下記のように表示します。
		M: ステップ時間単位選択で,時:分を選択時,点灯します。
		S: ステップ時間単位選択で,分:秒を選択時,点灯します。

動作表示灯(バックライト:橙)

記号	名 称	はたらき				
1	OUT1	制御出力 OUT1 が ON の時, 点灯します。				
		直流電流出力形の場合, 125 ms 周期で MV に応じて点滅します。				
	OUT2	制御出力 OUT2(オプション: DR, DS, DA)が ON の時, 点灯します。				
		直流電流出力形(オプション: DA)の場合, 125 ms 周期で MV に応じて点				
		滅します。				
	EVT1	イベント出力 EV1 が ON の時, 点灯します。				
	EVT2	イベント出力 EV2 が ON の時, 点灯します。				
	EVT3	イベント出力 EV3 が ON の時, 点灯します。				
	EVT4	イベント出力 EV4 が ON の時,点灯します。				
	MAN	マニュアル制御時, 点灯します。				
	T/R	シリアル通信(オプション: C, C5)で TX(送信)出力時,点灯します。				
	AT	AT 実行中, 点滅します。				
		AT 方式選択で、マルチモードを選択時、AT 待機中、点灯します。				
	LOCK	設定値ロック選択で、ロック有効を選択時、点灯します。				
	RUN	プログラム制御実行中、点灯します。				
		定値制御実行中、点滅します。				
	HOLD	プログラム制御ホールド時、点滅します。				

+-

記号	名 称		はたらき
(12)	ランキー	プログラム制御を罰	実行します。
		プログラム制御ホ-	-ルド時,ホールドを解除します。
(13)	パターン/アップキ	パターンキー:	実行するパターン番号を選択します。
	—	アップキー:	設定モード時,設定値の数値を増加させます。
(14)	セット/リセットキ	セットキー:	設定モードへ移行します。
	—	リセットキー:	運転モードへ移行します。
(15)	ストップ/モードキ	ストップキー:	プログラム制御の停止またはパターンエンド出力の
	—		解除を行います。
		モードキー:	設定モードの切替えまたは選択を行います。
(16)	アドバンス/ダウン	アドバンスキー:	プログラム制御時,実行中のステップを中断し,次
	+-		のステップへ移行します(アドバンス機能)。
		ダウンキー:	設定モード時,設定値の数値を減少させます。
1)	ファストキー	プログラム制御時,	ステップ時間の進行を 60 倍にします。
		設定モード時,数値	直設定の増減速度を速くします。
18	ホールド/エンター	ホールドキー:	プログラム制御時,時間の進行を一時停止し,その
	+-		時点の SV で制御を行います(ホールド機能)。
		エンターキー:	設定データを登録し、次の設定項目に移行します。
(19)	ディスプレイ/バッ	ディスプレイキー:	SV/MV/TIME 表示器の表示の切り替えを行います。
	クモードキー	バックモードキー:	各設定モードの逆送りを行います。

コンソール用コネクタ

記号	名 称	はたらき
20	コンソール用	別売りの USB 通信ケーブル(CMB-001)を接続するコネクタです。
	コネクタ	コンソールソフト(SWC-PCA101M)を使用して外部コンピュータよりステ
		ップ SV,ステップ時間,PID,各種設定値の読み取りおよび設定,PV,
		動作状態の読み取り、機能の変更を行います。

- 3. 制御盤への取り付け
  - 3.1 外形寸法図(単位: mm)



(図 3.1-1)

3.2 パネルカット図(単位: mm)





(図 3.2-1)

### ⚠ 警 告

ケースは樹脂製ですので、ねじ式取付金具のねじを必要以上に締め過ぎると、ねじ式取付金具やケースが 変形するおそれがあります。

締め付けトルクは, 0.12 N·m を指定してください。

#### 3.3.1 本器の取り付け

防塵防滴 IP66 仕様を満たすため、本器は凹凸のない剛性を持った平面に取り付けてください。 横方向密接取付の場合、防塵防滴 IP66 仕様を満たしません。 取り付け可能なパネルの厚さ: 1~8 mm

- (1) 本器を制御盤のパネル前面から挿入してください。(図 3.3.1-1)
- (2) ケース上下の穴にねじ式取付金具を引っ掛け、ねじを締付けて固定してください。 締め付けトルクは、0.12 N·m を指定してください。



(図 3.3.1-1)

#### 3.3.2 本器の取り外し

- (1) 本器の供給電源を切り, 配線を全て外してください。
- (2) ねじ式取付金具のねじを緩め、ねじ式取付金具を外してください。
- (3) 本器をパネル前面から引き抜いてください。

# 4. 配線

▲ 警告
配線作業を行う時は、本器への供給電源を切った状態で行ってください。
電源を入れた状態で作業を行うと、感雷のため人命や重大な傷害にかかわる事故の起こる可能性があります。
⚠ 注 意
・配線作業を行う場合、電線屑を本器の通風窓へ落とし込まないでください。
火災、故障、誤動作の原因となります。
・本器の端子に配線作業を行う場合、M3ねじに適合する絶縁スリーブ付圧着端子を使用してください。
・本器の端子台は、左側から配線する構造になっています。
リード線は、必ず左側方向から本器の端子へ挿入し、端子ねじで締付けてください。
・端子ねじを締め付ける場合、適正締め付けトルク以内で締め付けてください。
適正締め付けトルク以上で締め付けると、端子ねじの破損およびケースの変形が生じる恐れがあります。
・配線作業時や配線後,端子部を基点としてリード線を引っ張ったり曲げたりしないでください。
動作不良などの原因となる可能性があります。
<ul> <li>・本器は電源スイッチ、遮断器およびヒューズを内蔵していません。</li> </ul>
必ず本器の近くに電源スイッチ、遮断器およびヒューズを別途設けてください。
(推奨ヒューズ: 定格電圧250 V AC, 定格電流: 2 Aのタイムラグヒューズ)
・接地線は,太い電線(1.25~2.0 mm²)を使用してください。
・電源が24 V AC/DCでDCの場合,極性を間違わないようにしてください。
<ul> <li>・入力端子に接続されるセンサに、商用電源が接触または印加されないようにしてください。</li> </ul>
<ul> <li>・熱電対、補償導線は、本器のセンサ入力仕様に合ったものをご使用ください。</li> </ul>
・測温抵抗体は、3 導線式のもので本器のセンサ入力仕様に合ったものをご使用ください。
・直流電圧入力 0~5 V DC, 1~5 V DC, 0~10 V DC の+側は, 0~10 mV DC, -10~10 mV DC, 0~50 mV
DC, 0~100 mV DC, 0~1 V DC の+側と入力端子が異なりますので注意してください。
端子番号
(16) - (19) 0~5 V DC, 1~5 V DC, 0~10 V DC
18 - 19 0~10 mV DC, -10~10 mV DC, 0~50 mV DC, 0~100 mV DC, 0~1 V DC
・リレー接点出カ形については、内蔵リレー接点保護のため外部に負荷の容量に合ったリレーのご使用
をおすすめします。
・入力線(熱電対,測温抵抗体等)と電源線,負荷線は離して配線してください。



(図 4.1-1)

端子記号	説 明
GND	接 地
PWR	電源電圧 100~240 V AC または 24 V AC/DC
	24 V AC/DC で DC の場合,極性を間違わないようにしてください。
01	制御出力 OUT1
02	制御出力 OUT2(オプション: DR, DS, DA)
EV1	イベント出力 EV1
EV2	イベント出力 EV2
EV3	イベント出力 EV3
EV4	イベント出力 EV4
EVENT INPUT	イベント入力
RS-485/RS-232C	シリアル通信 RS-485(オプション: C5)または RS-232C(オプション: C)
тс	熱電対入力
RTD	測温抵抗体入力
DC 1V≧	直流電圧入力 0~10 mV DC, -10~10 mV DC, 0~50 mV DC, 0~100 mV DC,
	0~1 V DC
DC 5V≦	直流電圧入力 0~5 V DC, 1~5 V DC, 0~10 V DC
DC mA	直流電流入力 0~20 mA DC, 4~20 mA DC
TRANSMIT OUTPUT	伝送出力(オプション: TA, TV)
EXT OPERATION	外部操作入力 STOP, HOLD, ADV, RUN
T.SIGNAL OUTPUT	タイムシグナル出力(オプション: TS)

#### 4.2 リード線圧着端子について

下記のような, M3 のねじに適合する絶縁スリーブ付圧着端子を使用してください。 締付トルクは 0.63 N·m を指定してください。

圧着端子	メーカ	形名	締付トルク
V TV	ニチフ端子	TMEV1.25Y-3	
Y 形	日本圧着端子	VD1.25-B3A	0.02 N
+ TX	ニチフ端子	TMEV1.25-3	0.03 N·m
丸形	日本圧着端子	V1.25-3	



#### 4.3 配線

端子配列は, 4.1 端子配列(P.15)を参照してください。

#### 4.3.1 接地

接地線は、太い電線(1.25~2.0 mm<sup>2</sup>)を使用してください。



#### 4.3.2 電源電圧

電源電圧は,100~240 V AC または 24 V AC/DC です。 24 V AC/DC で DC の場合,極性を間違わないようにしてください。



#### 4.3.3 制御出力 OUT1, 制御出力 OUT2

制御出力 OUT2 は,加熱冷却制御(オプション: DR, DS, DA)の機種に対応しています。 制御出力 OUT1, OUT2 の仕様は,以下の通りです。

制御出力 OUT1

リレー接点	1a 1b	
	制御容量	3A250VAC(抵抗負荷)
		1 A 250 V AC(誘導負荷 cos∮=0.4)
	電気的寿命	10 万回
無接点電圧(SSR 駆動用)	12 V DC±15 9	%
	最大 40 mA(短	豆絡保護回路付き)
直流電流	$4{\sim}20$ mA DC	
	負荷抵抗 最大	: 600 Ω

制御出力 OUT2

リレー接点	1a	
(オプション: DR)	制御容量	3A250VAC(抵抗負荷)
		1 A 250 V AC(誘導負荷 cos <sup>ϕ</sup> =0.4)
	電気的寿命	10 万回
無接点電圧(SSR 駆動用)	12 V DC±15	%
(オプション: DS)	最大 40 mA(୨	豆絡保護回路付き)
直流電流	4~20 mA DC	
(オプション: DA)	負荷抵抗 最大	ς 600 Ω



無接点電圧で当社の SSR を使用した場合,並列接続可能台数は以下の通りです。

・SA-400 シリーズ:5台

・SA-500 シリーズ: 2 台

4.3.4 入力

各入力の配線は,以下の通りです。

直流電圧入力 0~5 V DC, 1~5 V DC, 0~10 V DC の+側は, 0~10 mV DC, -10~10 mV DC, 0~50 mV DC, 0~100 mV DC, 0~1 V DC の+側と入力端子が異なりますので注意してください。

熱電対入力	測温抵抗体入力	直流電圧入力 0~10 mV DC -10~10 mV DC 0~50 mV DC 0~100 mV DC 0~1 V DC	直流電圧入力 0~5 V DC 1~5 V DC 0~10 V DC	直流電流入力
		+ [18] 1⊻≊ (19) 	+ 160 5V≦ 19 DC	+ 17 mA  DC

#### 4.3.5 イベント出力 EV1, イベント出力 EV2, イベント出力 EV3, イベント出力 EV4

イベント出力 EV1, イベント出力 EV2, イベント出力 EV3, イベント出力 EV4 の仕様は, 以下の通りです。

リレー接点	1a	
	制御容量	3A250VAC(抵抗負荷)
		1 A 250 V AC(誘導負荷 cos∮=0.4)
	電気的寿命	10 万回
		イベント出力 EV3



イベント出力 EV3,イベント出力 EV4 の片方は共通端子です。

#### 4.3.6 イベント入力

イベント入力の入力点数は,最大4点です。 シリアル通信(オプション: C, C5)を付加した場合,イベント入力の入力点数は,最大2点です。

イベント入力の仕様は、以下の通りです。



動作の判定は、レベル動作です。 電源投入時、レベル動作による判定を行います。

イベント入力4点の場合, DI1~DI4のON(閉)またはOFF(開)状態により, 実行パターン番号1~15 を切り替えることができます。

イベント入力 2 点の場合, Dl1, Dl2 の ON(閉)または OFF(開)状態により, 実行パターン番号 1~3 を 切り替えることができます。

イベント入力で選択した実行パターン番号が,キー操作で選択した実行パターン番号より優先され ます。

イベント入力が全て OFF(開)状態の場合のみ、キー操作による実行パターン選択が有効になります。

・イベント入力4点(DI1~DI4)の場合[○: ON(閉)状態]

PTN 表示器	*	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12	13	14	15
DI1		$\bigcirc$		$\bigcirc$		0		0		0		0		0		0
DI2			$\bigcirc$	$\bigcirc$			$\bigcirc$	$\bigcirc$			0	$\bigcirc$			0	0
DI3					$\bigcirc$	$\bigcirc$	$\bigcirc$	$\bigcirc$					0	0	0	0
DI4									0	0	0	0	0	0	$\bigcirc$	0

※: キー操作で選択した実行パターン番号になります。

#### ・イベント入力 2 点(DI1, DI2)の場合[○: ON(閉)状態]

PTN 表示器	*	1	2	3
DI1		0		$\bigcirc$
DI2			0	$\bigcirc$

※: キー操作で選択した実行パターン番号になります。

#### 4.3.7 外部操作入力

外部操作入力の入力点数は,4点です。

外部操作入力の仕様は、以下の通りです。

閉時回路雷流 約 16 mA		
	閉時回路電流	約 16 mA



動作の判定は、エッジ動作です。

外部操作入力の OFF(開)から ON(閉)への立ち上がりエッジにより, プログラム制御の実行, 停止, ホールドおよびアドバンスを行います。

電源投入時、レベル動作による判定を行います。

外部操作入力	外部操作入力機能
STOP	プログラム制御を停止する
HOLD	プログラム制御実行中,現在実行中のステップの進行を一時停止する。
ADV	プログラム制御実行中,現在実行中のステップを中断し,次のステップの
	先頭に移行する。
RUN	プログラム制御を実行する。

#### 4.3.8 シリアル通信

シリアル通信は、シリアル通信(オプション: C, C5)の機種に対応しています。



(1) シリアル通信

USB通信ケーブルCMC-001-1(別売り)を使用した場合の配線例



図 4.3.8-1

RS-232C通信を使用した場合の配線例



図 4.3.8-2



#### 通信変換器IF-400(別売り)を使用した場合の配線例



#### (2) 設定値デジタル伝送

通信プロトコル選択で設定値デジタル伝送を選択すると,弊社製通信機能付調節計(オプション: C5 付き)と組み合わせて,ステップ SV をデジタル伝送することができます。 更新周期: 250 ms

接 続

通信機能付調節計と本器の SG および YA(-), YB(+)どうしをそれぞれ接続してください。 最大 31 台接続できます。



#### 通信機能付調節計と本器の配線例

図 4.3.8-4

#### シールド線について

シールド部に電流が流れないように、シールド線の片側のみFGに接続してください。

シールド部の両側をFGに接続すると、シールド線と大地の間で閉回路ができ、シールド線に電流 が流れて、ノイズの影響を受けやすくなります。

FGは、必ず接地処理を行ってください。

推奨ケーブル:オーナンバ株式会社 OTSC-VB 2PX0.5SQ または同等品(ツイストペアシールド 線をご使用ください)。

#### 4.3.9 伝送出力

伝送出力は, 伝送出力(オプション: TA, TV)の機種に対応しています。 伝送出力の仕様は, 以下の通りです。

分解能		12000
	オプション: TA	4~20 mA DC
ш њ		負荷抵抗 最大 <b>500 Ω</b>
	オプション: TV	0~1 V DC
		負荷抵抗 最小 100 kΩ
出力精度	F	伝送出力スパンの±0.3%以内
応答時間		400 ms + 入力サンプリング周期(0 %→90 %)



PV 伝送, SV 伝送, MV 伝送のいずれかを 125 ms 毎にアナログ量に変換し, 電流または電圧で出力 します。(工場出荷時: PV 伝送)

伝送出力上限値設定と伝送出力下限値設定が同じ場合、伝送出力下限値を出力します。

SV 伝送または MV 伝送を選択した場合,プログラム制御停止(待機中)時,4 mA または 0 V を出力します。

#### 4.3.10 タイムシグナル出力

タイムシグナル出力は,タイムシグナル出力(オプション:**TS)**の機種に対応しています。 タイムシグナル出力の仕様は,以下の通りです。

回路数	8
オープンコレクタ	容量 24 V DC
	最大 50 mA



タイムシグナル出力は,各ステップ毎に最大8点(タイムシグナル出力TS1~TS8)選択できます。 タイムシグナル出力TS1~TS5は,ステータス出力としても使用できます。

タイムシグナル出力 TS1 → ステータス(RUN)出力 タイムシグナル出力 TS2 → ステータス(HOLD)出力 タイムシグナル出力 TS3 → ステータス(WAIT)出力 タイムシグナル出力 TS4 → ステータス(FAST)出力 タイムシグナル出力 TS5 → ステータス(STOP)出力

プログラム制御実行時, 選択したタイムシグナルブロックの設定内容(タイムシグナル出力 OFF 時間/タイムシグナル出力 ON 時間)に応じて, タイムシグナル出力 TS1~TS8 を出力します。

### 5. キー操作の概要と各グループの説明

#### 5.1 キー操作の概要

キー操作の概要を以下に示します。



(\*): <u>PTN</u> キーで実行するパターン番号を選択し, RUN キーでプログラム制御を実行します。

#### モードの説明

モードの種類	モードの説明		
運転モード	電源 ON すると,運転モードになります。		
	電源 OFF 時の状態により, プログラム制御停止(待機中)またはプログラ		
	ム制御実行のいずれかで復帰します。		
	表示は、状態により下記のように異なります。		
	プログラム制御停止	PV 表示灯,SV 表示灯および PTN 表示灯が点灯。	
	(待機中)	PV 表示器に PV, PTN 表示器にパターン番号を表	
		示します。	
		他の表示灯および表示器は消灯です。	
	プログラム制御実行	PV 表示灯, SV 表示灯, PTN 表示灯, STEP 表示	
		灯, PROFILE 表示灯,時間単位表示灯および動作	
		表示灯が点灯。	
		PV 表示器に PV, SV/MV/TIME 表示器に SV, MV	
		または時間, PTN 表示器にパターン番号, STEP 表	
		示器にステップ番号を表示します。	
グループ選択モード	パターン設定, ブロック設定, パターン連結・リピート回数設定, AT 実 行, エンジニア設定およびオート/マニュアル制御切り替えのグループを 選択します。		

#### キー操作の説明

キー操作	キー操作の説明		
↓ , →	各キーを押すと、矢印の項目に移行します。		
▼ STOP MODE	STOP MODEキーを数回押すことを表します。		
SET RST	どの項目からでも、運転モードに戻ります。		
DISP B.MODE	STOP MODEキー, HOLD キーを押した時と逆の方向に移行します。		
TOP + DISP MODE + B.MODE	STOP MODEキーとDISP B.MODEキーを同時に押すと、一つ前の階層に移行します。		
	ブロック設定 グループ     STOP + DISP MODE + B.MODE     警報ブロック 設定グループ     STOP + DISP MODE + B.MODE     警報 4(EV4) 動作点設定		
PTN + ADV	逆アドバンス機能		
	プログラム制御実行中, ╋ キーと♥ キーを同時に押すと, 実行中のス		
	テップを中断し、前のステップに戻って実行します。ただし、実行中のス		
	テップの進行時間が1分未満であれば,時間設定されている1つ前のステ		
	ップの開始点に戻り,ステップの進行時間が1分以上進んでいれば実行中		
	ステップの開始点に戻ります。		
	尚,スタートしたパターンのステップ 0 からは逆アドバンス機能は働か		
	ず、ステップ0の開始点に戻ります。		
RUN	プログラムクリア機能		
	プログラム制御停止(待機中)時,パターン設定グループのどの項目におい		
	てもRUN キーを約3秒間押し続けると、STEP 表示器に表示されているス		
	テップ番号以降のデータを工場出荷初期値に戻します。		
PTN + ADV + DISP (3秒)	データクリア機能		
	プログラム制御停止(待機中)時, <u>PTN</u> キー, <u>ADV</u> キーおよび <u>BIMODE</u> キーを同時		
	に3秒間押し続けると, PV 表示器に <u>こと</u> を表示し,入力種類選択,		
	OUT1 比例周期, OUT2 比例周期を除く全プログラムデータと各設定デー		
	タを工場出荷初期値に戻します。		
	データクリアは、約 30 秒間掛かります。		

#### 5.1.1 ブロック設定グループの詳細

ブロック設定グループの詳細を以下に示します。



(\*): イベント出力 EV□割付選択で, 警報動作を選択時, 表示します。

:オプション付加時,表示します。

#### 5.1.2 エンジニアリング設定グループの詳細

エンジニアリング設定グループの詳細を以下に示します。



:オプション付加時,表示します。

#### 5.2 各グループの説明

各グループの説明を,以下に示します。

運転モードから乳デキーを押すと、グループ選択のパターン設定グループに移行します。

STOP キーでグループを選択し、HOLD キーを押すとグループ内の設定項目の設定を行うことができます。

ブロック設定グループでHOLDキーを押すと、PIDブロック、警報ブロックなどのグループ選択に移行します。

STOP MODEキーでグループを選択し、HOLDキーを押すとグループ内の設定項目の設定を行うことができます。

エンジニア設定グループでHOLDキーを押すと、入力パラメータ、出力パラメータなどのグループ選択に移行します。

STOP キーでグループを選択し、HOLD キーを押すとグループ内の設定項目の設定を行うことができます。

	グループ	PV 表示器	内容
パ	ターン設定グループ	6_PEN	設定パターン番号,ステップ SV 設定,ステップ時間
			設定, PID および警報など使用する各ブロック番号を
			選択します。
ブ	ロック設定グループ	Б_ЬЦК	PID, タイムシグナル, ウエイト, 警報および出力の各
			ブロック設定グループを選択し設定を行います。
	PID ブロック設定	5_PI d	任意のブロック番号 0~9 に, OUT1 比例帯, 積分時
	グループ		間, 微分時間, ARW および OUT2 比例帯(オプション:
			<b>DR, DS, DA</b> 付加時)の設定を行います。
	タイムシグナルブロッ	6_F40	任意のブロック番号 0~15 に、タイムシグナル出力
	ク設定グループ(オプ		OFF 時間およびタイムシグナル出力 ON 時間の設定を
	ション: TS 付加時)		行います。
	ウエイトブロック設定	6_WRF	任意のブロック番号0~9に、ウエイト値の設定を行い
	グループ		ます。
	警報ブロック設定	6_RLM	任意のブロック番号 0~9 に, EV1 警報動作点, EV2 警
	グループ		報動作点, EV3 警報動作点および EV4 警報動作点の設
			定を行います。(イベント出力 EV□割付選択で, 警報動
			作を選択時,表示します)
	出力ブロック設定	6_ <i>0U</i> F	任意のブロック番号 0~9 に, OUT1 上限, OUT1 下
	グループ		限, OUT2 上限(オプション: DR, DS, DA 付加時), OUT2
			下限(オプション: DR, DS, DA 付加時)および OUT1 変
			化率リミットの設定を行います。
パ	ターン連結・リピート	G_∈HN	パターン毎の連結およびリピート回数の設定を行いま
回	<b>数設定グループ</b>		す。
AT	実行グループ	G_RF	AT 方式,AT 実行/解除およびAT バイアスの設定を行
			います。

	グループ	PV 表示器	内容
н	ンジニア設定グループ	5_ENG	入力パラメータ、出力パラメータ、イベント出力パラ
			メータ, SV リミット, 伝送出力パラメータ, 通信パ
			ラメータおよびその他のパラメータ設定グループを選
			択し設定を行います。
	入力パラメータ設定	E_I NP	入力種類,スケーリング上限,スケーリング下限,セ
	グループ		ンサ補正および PV フィルタ時定数などの設定を行い
			ます。
	出力パラメータ設定	ELoUF	OUT1 比例周期, OUT1 ON/OFF 動作すきま, OUT2 比
	グループ		例周期(オプション: DR, DS, DA 付加時), OUT2 動作
			(オプション: DR, DS, DA 付加時)および正/逆動作など
			の設定を行います。
	イベント出力パラメ	E_E%o	イベント出力 EV1 割付,イベント出力 EV2 割付,イ
	ータ設定グループ		ベント出力 EV3 割付およびイベント出力 EV4 割付の
			設定を行います。
	SV リミット設定	E_LI M	SV 上限および SV 下限の設定を行います。
	グループ		
	伝送出力パラメータ	E_FRR	伝送出力、伝送出力上限および伝送出力下限の設定を
	設定グループ(オプシ		行います。
	ョン: TA, TV 付加時)		
	通信パラメータ設定	ElcoM	通信プロトコル、機器番号、通信速度および応答時間
	グループ(オプション:		遅延などの設定を行います。
	C, C5 付加時)		
	その他のパラメータ	Ε_οΓΗ	設定値ロック、プログラム制御開始の手動/自動、プロ
	設定グループ		グラム制御開始方式および停電復帰後状態などの設定
			を行います。
才	ート/マニュアル制御	6_MRN	オート/マニュアル制御の切り替えを行います。
切	り替えグループ		

### 6. 電源投入後の基本手順と設定例

#### 6.1 電源投入後の基本手順

電源投入後の基本手順について説明します。



#### 6.2 初期設定、プログラム・パターンの設定およびブロック設定

初期設定、プログラム・パターンの設定およびブロック設定例を、下記に示します。

・初期設定例

設定グループ	設定項目	設定例
入力パラメータ設定	入力種類選択	K -200∼1370 °C
グループ	スケーリング上限設定	1200 <sup>°</sup> C
	スケーリング下限設定	0°C
出力パラメータ設定	OUT1 比例周期設定	15 秒
グループ	正/逆動作選択	逆動作
イベント出力パラメータ設定	イベント出力 EV2 割付選択	絶対値上限警報
グループ	EV2 警報動作励磁/非励磁選択	励磁
その他のパラメータ設定	プログラム制御開始時の	手動スタート
グループ	手動/自動選択	
	プログラム制御開始方式選択	PV スタート
	停電復帰後状態選択	停電復帰後継続
	ステップ時間単位選択	時:分
	ステップ時間表示方法選択	残時間表示
	ステップ SV 表示方法選択	時間進行に対応した SV 表示
	プログラム制御終了時	ホールド機能無し
	ステップ SV ホールド機能選択	

### ・プログラム・パターンの設定例

パターン番号 1					
ステップ番号	0	1	2	3	4
1000			ļ ,		
					Λ
					<b>\</b> ───
500					
0	/				
ステップ SV	500	500	1000	1000	0
ステップ時間	0:30	1:00	0:40	1:00	2:00
PID ブロック番号	1	1	2	2	1
ウエイトブロック番号	1	0	1	0	0
警報ブロック番号	1	2	1	2	1
出力ブロック番号	0	1	0	1	0

义	6.	2-	1
---	----	----	---

#### プログラム・パターンの説明

ステップ 0: プログラム制御実行後,30 分で SV を 0→500 ℃まで変化させて制御を行います。 ステップ 1:1 時間,SV を 500 ℃に保つよう制御を行います。 ステップ 2:40 分で 500→1000 ℃まで変化させて制御を行います。 ステップ 3:1 時間,SV を 1000 ℃に保つよう制御を行います。 ステップ 4:2 時間で 1000→0 ℃まで変化させて制御を行います。

#### ・ブロック設定例

#### 各ブロック設定グループの設定について

プログラム・パターンを設定していないステップの各ブロック番号は0のため、各ブロック設定 グループのブロック番号0は工場出荷初期値のままにしておき、ブロック番号1から設定した方 がわかりやすく便利です。

設定グループ	設定項目	設定例
PIDブロック設定	ブロック番号 0 OUT1 比例帯設定	10 ℃
グループ (*1)	ブロック番号0積分時間設定	200 秒
	ブロック番号0 微分時間設定	50 秒
	ブロック番号 0 ARW 設定	50 %
	ブロック番号1OUT1比例帯設定	10 °C
	ブロック番号1 積分時間設定	200 秒
	ブロック番号1 微分時間設定	50 秒
	ブロック番号 <b>1ARW</b> 設定	50 %
	ブロック番号2 OUT1 比例帯設定	10 ℃
	ブロック番号2積分時間設定	200 秒
	ブロック番号2 微分時間設定	50 秒
	ブロック番号 2 ARW 設定	50 %
ウエイトブロック設定	ブロック番号0 ウエイト値設定	0 °C (*3)
グループ	ブロック番号1 ウエイト値設定	10 ℃
警報ブロック設定	ブロック番号0 EV2 警報動作点設定	0 °C (*4)
グループ (*2)	ブロック番号0 EV3 警報動作点設定	0 °C (*4)
	ブロック番号0 EV4 警報動作点設定	0 °C (*4)
	ブロック番号1EV2 警報動作点設定	600 °C
	ブロック番号1EV3 警報動作点設定	5 ℃
	ブロック番号1EV4 警報動作点設定	5 °C
	ブロック番号2 EV2 警報動作点設定	1100 ℃
	ブロック番号2 EV3 警報動作点設定	10 °C
	ブロック番号2 EV4 警報動作点設定	10 ℃
出力ブロック設定	ブロック番号 0 OUT1 上限設定	100 % (*5)
グループ	ブロック番号 0 OUT1 下限設定	0 % (*5)
	ブロック番号1OUT1上限設定	80 %
	ブロック番号1OUT1下限設定	0 %

(\*1): PID ブロック設定グループは, AT を実行して PID 定数を求めるため,工場出荷初期値のままにしています。

(\*2): EV1 は、パターンエンド出力のため、EV1 警報動作点設定項目は表示しません。

(\*3):ブロック番号0ウエイト値設定は、ウエイト無しとして使用するため、工場出荷初期値のままにしています。

(\*4): ブロック番号 0 EV2 警報動作点設定・EV3 警報動作点設定・EV4 警報動作点設定は,警報動作無しとして使用するため,工場出荷初期値のままにしています。

(\*5): ブロック番号 0 OUT1 上限設定・OUT1 下限設定は、手動制御時の MV 設定範囲として使用するため、工場 出荷初期値のままにしています。 初期設定例、プログラム・パターンの設定例およびブロック設定例を基に、操作方法を説明します。

#### 設定詳細の表記について

設定詳細の表記は、下記の通りです。



入力種類選択

左側上段は、PV 表示器で設定項目キャラクタまたは選択項目キャラクタを表しています。 左側下段は、SV/MV/TIME 表示器で設定値または選択値を表しています。 右側は、設定項目名または選択項目名を表しています。

#### 設定時のキー操作について

設定時のキー操作について説明します。

- ・設定値(数値)の増減は、<sup>▶TN</sup>キーまたは<del>▲♥</del>キーを使用します。 <u>▶TN</u>キーまたは<del>▲♥</del>キーと同時に<del>「AST</del>キーを押すと、設定値(数値)の増減速度が速くなります。 また、選択項目の切替え時にも、<sup>▶TN</sup>キーまたは<del>▲♥</del>キーを使用します。
- ・設定値(数値)または選択項目の登録は、HOLDキーまたはMODEキーを使用します。
- ・ $\frac{\text{STOP}}{\text{MODE}}$  +  $\frac{\text{DISP}}{\text{B.MODE}}$ は,  $\frac{\text{STOP}}{\text{MODE}}$ キーと $\frac{\text{DISP}}{\text{B.MODE}}$ キーを同時に押すことを表しています。
- ・各設定グループから運転モードに戻るには、判試キーを押してください。 どの項目からでも、運転モードに戻れます。


















# 7. 設定項目

▲注 意

- ・USB 通信ケーブル(CMB-001)をコンソール用コネクタに接続する場合,電源切断状態で接続してください。
- ・USB 通信ケーブル(CMB-001)をコンソール用コネクタに接続中は、電源投入および電源切断をしな いでください。

パターン設定グループ,ブロック設定グループ,パターン連結・リピート回数設定グループ,AT 実行グル ープ,エンジニア設定グループおよびオート/マニュアル制御切り替えグループの設定項目について説明し ます。

#### 設定値(数値)または選択項目の登録について

・設定値(数値)の増減は、<sup>▶™</sup>キーまたは<u>▲♥</u>キーを使用します。 <sup>▶™</sup>キーまたは<u>▲♥</u>キーと同時に<del>「▲素」</del>キーを押すと、設定値(数値)の増減速度が速くなります。 また、選択項目の切替え時にも、<sup>▶™</sup>キーまたは<u>▲♥</u>キーを使用します。

・設定値(数値)または選択項目の登録は、HOLDキーまたはMODEキーを使用します。

## 7.1 パターン設定グループの設定項目

パターン設定グループは,設定パターン番号選択,ステップ SV 設定,ステップ時間設定, PID および 警報など使用する各ブロック番号を選択します。

#### ・パターン設定グループへ移行するには

運転モードから乳デキーを押すと、PV表示器に**し\_PFN**を表示し、グループ選択のパターン設定グループに移行します。

パターン設定グループで<u>ENT</u>キーを押すと, PV 表示器にPFN を表示し, パターン設定グループ 内の設定パターン番号選択項目に移行します。

## ・設定項目の見方について

左側上段は, PTN 表示器および PV 表示器です。

PTN 表示器は設定するパターン番号を, PV 表示器は設定項目キャラクタまたは選択項目キャラクタ を表しています。

左側下段は,STEP 表示器および SV/MV/TIME 表示器です。

STEP 表示器は設定するステップ番号を,SV/MV/TIME 表示器は工場出荷初期値を表しています。 右側は,設定項目名または選択項目名,説明および設定範囲または選択項目を表しています。



パターン設定グループの設定項目を、以下に示します。

キャラクタ	設定(選択)項日名 説明 設定範囲(選択項日)
工場出荷初期値	
E PENE	設定パターン番号選択
	・設定するパターン番号を選択します。
	・選択項目
	0~15
0 ГЕМР	ステップ番号0 ステップ SV 設定
	・ステップ番号0のステップ SV を設定します。
	ステップ SV は,ステップが終了した時の SV です。
	・設定範囲
	SV 下限值~SV 上限值
D FIME	ステップ番号0 ステップ時間設定
0000	<ul> <li>・ステップ番号0のステップ時間を設定します。</li> </ul>
	ステップ時間は、ステップの工程時間です。
	・設定範囲
	, 0:00~99:59(時間単位は、ステップ時間単位選択に依存します。)
	0:00から <del>型</del> キーを押すと,になります。
	を設定すると,ステップ番号0のステップ SV で定値制御を行います。
0 _PI d	ステップ番号 0 PID ブロック番号選択
0	・ステップ番号0に使用する PID ブロック番号を選択します。
	・選択項目
	0~9
	ステップ番号0 タイムシグナル1ブロック番号選択
	・ステップ番号0に使用するタイムシグナル1ブロック番号を選択します。
	最大 16 種類のタイムシグナルブロックの中から任意の番号を選択します。
	同じ番号を何回でも選択できます。
	・選択項目
	0~15
	タイムシグナル出力(オプション: TS)付加時およびタイムシグナル出力 TS1/ステータス
	(RUN)出力選択でタイムシグナル出力 TS1 を選択時,表示します。
0 _5420	ステップ番号0 タイムシグナル2ブロック番号選択
	・ステップ番号0に使用するタイムシグナル2ブロック番号を選択します。
	最大 16 種類のタイムシグナルブロックの中から任意の番号を選択します。
	同じ番号を何回でも選択できます。
	0~15
	タイムシグナル出力(オプション: TS)付加時およびタイムシグナル出力 TS2/ステータス
·····	(HOLD)出力選択でタイムシグナル出力 TS2 を選択時,表示します。
	ステップ番号 0 タイムシグナル 3 フロック番号選択
	・ステップ番号0に使用するタイムシグナル3ブロック番号を選択します。
	最大 16 種類のタイムシクナルブロックの甲から任意の番号を選択します。
	回し番方を何回じも選択じさよう。
	• 選択項日
	タイムシクナル出力(オフション: IS)付加時およびタイムシグナル出力 IS3/ステータス
	(WAII)出力選択でタイムシクナル出力 IS3 を選択時,表示します。

キャラクタ	設定(選択)項目名, 説明, 設定範囲(選択項目)	
	フラップ来早の タイノシグナル 4 ブロック来日曜日	
	<ul> <li>・ステップ番号0 ダイムシグナル4 ブロック番号選択します。</li> <li>・ステップ番号0 に使用するタイムシグナル4 ブロック番号を選択します。</li> <li>最大 16 種類のタイムシグナルブロックの中から任意の番号を選択します。</li> <li>同じ番号を何回でも選択できます。</li> <li>・選択項目</li> <li>0~15</li> </ul>	
	タイムシグナル出力(オプション: TS)付加時およびタイムシグナル出力 TS4/ステータス (FAST)出力選択でタイムシグナル出力 TS4 を選択時,表示します。	
0 _	<ul> <li>ステップ番号0タイムシグナル5ブロック番号選択</li> <li>・ステップ番号0に使用するタイムシグナル5ブロック番号を選択します。</li> <li>最大16種類のタイムシグナルブロックの中から任意の番号を選択します。</li> <li>同じ番号を何回でも選択できます。</li> <li>・選択項目</li> <li>0~15</li> <li>タイムシグナル出力(オプション: TS)付加時およびタイムシグナル出力 TS5/ステータス</li> </ul>	
	(STOP)出力選択でタイムシグナル出力 TS5 を選択時,表示します。	
0 _r~s0 0 []]]0	<ul> <li>ステップ番号0タイムシグナル6ブロック番号選択</li> <li>・ステップ番号0に使用するタイムシグナル6ブロック番号を選択します。</li> <li>最大16種類のタイムシグナルブロックの中から任意の番号を選択します。</li> <li>同じ番号を何回でも選択できます。</li> <li>・選択項目</li> <li>0~15</li> </ul>	
	タイムシグナル出力(オプション: <b>TS)</b> 付加時,表示します。	
	<ul> <li>ステップ番号0タイムシグナル7ブロック番号選択</li> <li>・ステップ番号0に使用するタイムシグナル7ブロック番号を選択します。</li> <li>最大16種類のタイムシグナルブロックの中から任意の番号を選択します。</li> <li>同じ番号を何回でも選択できます。</li> <li>・選択項目</li> <li>0~15</li> <li>タイムシグナル出力(オプション: TS)付加時,表示します。</li> </ul>	
0 _F~80 0 0 00000	<ul> <li>ステップ番号0タイムシグナル8ブロック番号選択</li> <li>・ステップ番号0に使用するタイムシグナル8ブロック番号を選択します。 最大16種類のタイムシグナルブロックの中から任意の番号を選択します。 同じ番号を何回でも選択できます。</li> <li>・選択項目 0~15 タイムシグナル出力(オプション: TS)付加時,表示します。</li> </ul>	
0WAF_0 00	<ul> <li>ステップ番号0ウエイトブロック番号選択</li> <li>・ステップ番号0に使用するウエイトブロック番号を選択します。</li> <li>・選択項目</li> <li>0~9</li> </ul>	
 	<ul> <li>ステップ番号0 警報ブロック番号選択</li> <li>・ステップ番号0に使用する警報ブロック番号を選択します。</li> <li>・選択項目</li> <li>0~9</li> </ul>	

キャラクタ 工場出荷初期値	設定(選択)項目名, 説明, 設定範囲(選択項目)		
0 _oUF	ステップ番号0 出力ブロック番号選択		
0 0	<ul> <li>・ステップ番号0に使用する出力ブロック番号を選択します。</li> </ul>		
	・選択項目		
	0~9		
D FEMP	ステップ番号1 ステップ SV 設定		
	・ステップ番号1のステップ SV を設定します。		
	<ul> <li>・設定範囲</li> </ul>		
	SV 下限值~SV 上限值		
	以降,必要に応じてステップ番号15 出力ブロック番号選択まで同様に設定します。		
0 _auro	ステップ番号 15 出力ブロック番号選択		
'S	・ステップ番号 15 に使用する出力ブロック番号を選択します。		
	・選択項目		
	0~9		

以上でパターン設定グループの設定が終了しました。 STOP キーとDISP キーを同時に押すと、グループ選択モードに移行します。 SF(5) キーを押すと、運転モードに戻ります。

## 7.2 ブロック設定グループの設定項目

ブロック設定グループは、PID、タイムシグナル、ウエイト、警報および出力の各ブロック設定グループを選択し、設定を行います。

#### ・各ブロック設定グループの設定について

プログラム・パターンを設定していないステップの各ブロック番号は0のため,各ブロック設定グル ープのブロック番号0は工場出荷初期値のままにしておき,ブロック番号1から設定した方がわか りやすく便利です。

## ・ブロック設定グループに移行するには

運転モードから乳デキー, MODE キーの順に押すと, PV 表示器に「し」とLKを表示し, グループ選択のブロック設定グループに移行します。

ブロック設定グループでHOLDキーを押すと、PV表示器に**と\_P!** こを表示し、ブロック設定グループ内の PID ブロック設定グループに移行します。

STOP キーを押す毎に、以下のようにブロック設定グループが切り替わります。

それぞれのブロック設定グループでHOLDキーを押すと、グループ内の設定項目に移行します。



(\*1): タイムシグナル出力(オプション: TS)付加時,表示します。

(\*2): イベント出力 EV□割付選択で,001~012(警報出力)を選択時,表示します。

# ・設定項目の見方について

左側上段は, PTN 表示器および PV 表示器です。 PTN 表示器は消灯, PV 表示器は設定項目キャラクタを表しています。 左側下段は, STEP 表示器および SV/MV/TIME 表示器です。 STEP 表示器は消灯, SV/MV/TIME 表示器は工場出荷初期値を表しています。 右側は,設定項目名,説明および設定範囲を表しています。



# 7.2.1 PID ブロック設定グループの設定項目

**PID** ブロック設定グループは,任意のブロック番号 0~9 に,OUT1 比例帯,積分時間,微分時間, ARW および OUT2 比例帯(オプション: DR, DS, DA 付加時)の設定を行います。

ブロック番号は、下記のように分けて使用すると便利です。
 ブロック番号 0: 定値制御用
 ブロック番号 1: プログラム制御 低温用
 ブロック番号 2: プログラム制御 中温用
 ブロック番号 3: プログラム制御 高温用

PID ブロック設定グループの設定項目を,以下に示します。

キャラクタ 工場出荷初期値	設定項目名,説明,設定範囲
PO_P_ IO	<ul> <li>ブロック番号0 OUT1 比例帯設定</li> <li>・ブロック番号0の OUT1 比例帯を設定します。</li> <li>0 または0.0 を設定すると, ON/OFF 動作になります。</li> <li>・設定範囲</li> <li>熱電対,測温抵抗体入力で小数点無しの場合, 0~入力スパン ℃(F)</li> <li>熱電対,測温抵抗体入力で小数点付きの場合, 0.0~入力スパン ℃(F)</li> </ul>
	<ul> <li>直流電圧,直流電流入力の場合,0.0~1000.0%</li> <li>ブロック番号0積分時間設定</li> <li>・ブロック番号0の積分時間を設定します。</li> <li>0を設定すると,積分動作は働きません。</li> <li>・設定範囲</li> <li>0~3600秒</li> </ul>
<i>PDa</i> 50	<ul> <li>フロック番号0微分時間設定</li> <li>・ブロック番号0の微分時間を設定します。</li> <li>0を設定すると、微分動作は働きません。</li> <li>・設定範囲</li> <li>0~1800秒</li> </ul>
PDn 50	<ul> <li>ブロック番号0ARW 設定</li> <li>・ブロック番号0のARWを設定します。</li> <li>・設定範囲</li> <li>0~100%</li> </ul>
РОРЬ []]   ] Ю	<ul> <li>ブロック番号 0 OUT2 比例帯設定</li> <li>・ブロック番号 0 の OUT2 比例帯を設定します。</li> <li>OUT2 比例帯は, OUT1 比例帯に対しての倍率設定です。</li> <li>OUT2 比例帯の計算式は,以下の通りです。</li> <li>OUT2 比例帯=OUT1 比例帯×倍率</li> <li>0.0 を設定すると, ON/OFF 動作になります。</li> <li>OUT1 比例帯設定値が,0または 0.0 の場合,ON/OFF 動作になります。</li> <li>・設定範囲</li> <li>ブロック番号 0 OUT1 比例帯に対して 0.0~10.0 倍</li> <li>加熱冷却制御(オプション: DR, DS, DA)付加時,表示します。</li> </ul>

キャラクタ 工場出荷初期値	設定項目名,説明,設定範囲
□□□ <i>P 1_P</i> □	ブロック番号 1 OUT1 比例帯設定
	・ブロック番号1のOUT1比例帯を設定します。
	0 または 0.0 を設定すると, ON/OFF 動作になります。
	<ul> <li>・設定範囲</li> </ul>
	熱電対, 測温抵抗体入力で小数点無しの場合, 0~入力スパン ℃(°F)
	熱電対, 測温抵抗体入力で小数点付きの場合, 0.0~入力スパン ℃(°F)
	直流電圧,直流電流入力の場合,0.0~1000.0%
	以降, 必要に応じてブロック番号90UT2比例帯設定まで同様に設定します。
<i>P3P</i> 6	ブロック番号 9 OUT2 比例帯設定
	・ブロック番号9のOUT2比例帯を設定します。
	OUT2 比例帯は,OUT1 比例帯に対しての倍率設定です。
	OUT2 比例帯の計算式は、以下の通りです。
	OUT2比例带=OUT1比例带×倍率
	0.0 を設定すると, ON/OFF 動作になります。
	OUT1 比例帯設定値が,0または0.0の場合,ON/OFF 動作になります。
	・設定範囲
	ブロック番号 9 OUT1 比例帯に対して 0.0~10.0 倍
	加熱冷却制御(オプション: DR, DS, DA)付加時,表示します。

以上で PID ブロック設定グループの設定が終了しました。

STOP キーとDISP キーを同時に押すと、ブロック設定グループに移行します。 STST キーを押すと、運転モードに戻ります。

# 7.2.2 タイムシグナルブロック設定グループの設定項目

タイムシグナルブロック設定グループは,任意のブロック番号 0~15 に,タイムシグナル出力 OFF 時間およびタイムシグナル出力 ON 時間の設定を行います。

## ・タイムシグナル出力機能について

タイムシグナル出力は,各ステップ時間内で,タイムシグナル出力 OFF 時間とタイムシグナル出力 OFF 時間とタイムシグナル出力 ON 時間を設定し,プログラム制御実行中に出力する機能です。 各ステップ毎に,最大8点のタイムシグナル出力を設定できます。

タイムシグナルの設定は、ステップ毎にタイムシグナルブロック番号(タイムシグナル出力 OFF 時間とタイムシグナル出力 ON 時間を設定したブロック番号)を設定します。 最大 16 種類のタイムシグナルブロックを設定できます。

#### ・プログラム・パターン設定例

パターン番号 1				
ステップ番号		0	1	
	500			
	0			
ステップ SV		500	500	
ステップ時間(時:分	)	0:30	1:00	
PID ブロック番号		1	1	
タイムシグナル 1		0	1	
ブロック番号	ON			
	OFF			
タイムシグナル 2		2	2	(2)
ブロック番号	ON			
	OFF			
タイムシグナル3		1	2	3
ブロック番号	ON	777		
	OFF			-
タイムシグナル4		1	1	-
ブロック番号	ON			
	OFF			4
				1
出力ブロック番号		0	1	

## ・タイムシグナルブロック設定例

タイムシグナルブロック番号	出力 OFF 時間(時:分)	出力 ON 時間(時:分)
0	0:00	0:00
1	0:20	0:30
2	0:00	0:30

 タイムシグナル出力は、タイムシグナル出力 OFF 時間、タイムシグナル出力 ON 時間の順で 働きます。

ステップ内で,タイムシグナル出力 ON 時間が経過すれば,タイムシグナル出力は OFF します。

- ② タイムシグナル出力 ON 時間とステップ時間が同じ場合,ステップの変わり目でタイムシグナル出力は一瞬 OFF になります。 ステップの変わり目にタイムシグナル出力を ON したい場合,タイムシグナル出力 ON 時間を ステップ時間より長く設定してください。
- ③ タイムシグナル出力 ON 時間とステップ時間が異なる場合,ステップの変わり目は,前のステ ップのタイムシグナル出力に関わりなく,次のステップのタイムシグナル出力 OFF 時間およ びタイムシグナル出力 ON 時間に従い出力します。

タイムシグナルブロック設定グループの設定項目を、以下に示します。

この設定グループは、タイムシグナル出力(オプション: TS)付加時、表示します。

キャラクタ 工場出荷初期値	設定項目名,説明,設定範囲
00_F	ブロック番号 0 タイムシグナル出力 OFF 時間設定
	・ブロック番号0のタイムシグナル出力 OFF 時間を設定します。
	・設定範囲
	00:00~99:59(時間単位は、ステップ時間単位選択に依存します。)
	ブロック番号 0 タイムシグナル出力 ON 時間設定
	・ブロック番号0のタイムシグナル出力 ON 時間を設定します。
	<ul> <li>・設定範囲</li> </ul>
	00:00~99:59(時間単位は、ステップ時間単位選択に依存します。)
	ブロック番号1 タイムシグナル出力 OFF 時間設定
	・ブロック番号1のタイムシグナル出力 OFF 時間を設定します。
	<ul> <li>・設定範囲</li> </ul>
	00:00~99:59(時間単位は、ステップ時間単位選択に依存します。)
	以降,必要に応じてブロック番号 15 タイムシグナル出力 ON 時間設定まで
	同様に設定します。
15_M	ブロック番号 15 タイムシグナル出力 ON 時間設定
	・ブロック番号 15 のタイムシグナル出力 ON 時間を設定します。
	・設定範囲
	00:00~99:59(時間単位は、ステップ時間単位選択に依存します。)

以上でタイムシグナルブロック設定グループの設定が終了しました。 <u>STOP</u>キーと<u>DISP</u>キーを同時に押すと、ブロック設定グループに移行します。 STATキーを押すと、運転モードに戻ります。

## 7.2.3 ウエイトブロック設定グループの設定項目

ウエイトブロック設定グループは、任意のブロック番号0~9に、ウエイト値の設定を行います。

#### ・ウエイト機能について

ウエイト機能は、プログラム制御実行中、ステップ終了時に PV と SV の偏差がウエイト設定値以内に入っていない場合、次のステップに進まず、PV と SV の偏差がウエイト設定値以内に入るまで次のステップに移行しない機能です。

ウエイト機能が働くと,STEP 表示器が点滅します。

・ウエイト機能の説明図

・プログラム・パターンが上昇ステップの場合



・プログラム・パターンが下降ステップの場合



――― プログラム・パターン

---- PV

ー·ー·ー ウエイト機能により、時間 T 遅れたプログラム・パターン

## ・ウエイト機能の解除方法

ADV ★ーまたはMODE キーを押すと、ウエイト機能を解除できます。 また、外部操作の[ADV]入力または[STOP]入力でもウエイト機能を解除できます。 ウエイトブロック設定グループの設定項目を、以下に示します。

キャラクタ 工場出荷初期値	設定項目名,説明,設定範囲
	<ul> <li>ブロック番号0 ウエイト値設定</li> <li>・ブロック番号0のウエイト値を設定します。</li> <li>0または0.0を設定すると、ウエイト機能は働きません。</li> <li>・設定範囲</li> <li>熱電対,測温抵抗体入力で小数点無しの場合、0~100 ℃(F)</li> <li>熱電対,測温抵抗体入力で小数点付きの場合、0.0~100.0 ℃(F)</li> <li>直流電圧,直流電流入力の場合、0~1000(小数点位置は、小数点位置選択に依存します。)</li> </ul>
	<ul> <li>ブロック番号1 ウエイト値設定</li> <li>・ブロック番号1のウエイト値を設定します。</li> <li>のまたは0.0を設定すると、ウエイト機能は働きません。</li> <li>・設定範囲</li> <li>熱電対,測温抵抗体入力で小数点無しの場合,0~100 ℃(𝒫)</li> <li>熱電対,測温抵抗体入力で小数点付きの場合,0.0~100.0 ℃(𝒫)</li> <li>直流電圧,直流電流入力の場合,0~1000(小数点位置は,小数点位置選択に依存します。)</li> </ul>
	以降,必要に応じてブロック番号9ウエイト値設定まで同様に設定します。
₩9_[]] []] []][][][]	<ul> <li>ブロック番号9 ウエイト値設定</li> <li>・ブロック番号9のウエイト値を設定します。</li> <li>0または0.0を設定すると、ウエイト機能は働きません。</li> <li>・設定範囲</li> <li>熱電対,測温抵抗体入力で小数点無しの場合、0~100 ℃(F)</li> <li>熱電対,測温抵抗体入力で小数点付きの場合、0.0~100.0 ℃(F)</li> <li>直流電圧,直流電流入力の場合、0~1000(小数点位置は、小数点位置選択に依存します。)</li> </ul>

以上でウエイトブロック設定グループの設定が終了しました。 STOP キーとDISP キーを同時に押すと、ブロック設定グループに移行します。 STAT キーを押すと、運転モードに戻ります。

## 7.2.4 警報ブロック設定グループの設定項目

警報ブロック設定グループは、任意のブロック番号 0~9 に、EV1 警報動作点、EV2 警報動作点、 EV3 警報動作点および EV4 警報動作点の設定を行います。

## ・ 警報出力について

EV1 警報出力の動作図を,以下に示します。 EV2 警報出力, EV3 警報出力, EV4 警報出力の場合, 動作図の EV1 をそれぞれ置き換えてご覧く ださい。

• 上限警報動作

• 待機付上限警報動作

• 待機付下限警報動作













• 上下限警報動作



• 待機付上下限警報動作



図 7.2.4-6

/

EV1 動作すきま

SV EV1 動作点



図 7.2.4-7



• 待機付絶対値上限警報動作



図 7.2.4-9



• 絶対値上限警報動作





図 7.2.4-11



• 待機付絶対値下限警報動作



上限警報、上下限警報、絶対値上限警報はオーバスケール時に警報出力が働き、待機付警報は待 機機能を解除します。

下限警報、上下限警報、絶対値下限警報はアンダスケール時に警報出力が働き、待機付警報は待 機機能を解除します。

非励磁動作の場合、出力 ON/OFF の状態が上図と逆になります。 (各イベント表示灯は、警報動作図の励磁動作と同じです。)

(日本・シーズ小川は,	,言報到下回♡	加磁動作と向し
	励磁	非励磁
イベント表示灯	点灯	点灯
イベント出力	ON	OFF

警報ブロック設定グループの設定項目を,以下に示します。 イベント出力 EV□割付選択で,001~012(警報出力)を選択時,表示します。

キャラクタ	設定項目名, 説明, 設定範囲		
	ブロック番号 0 EV1 警報動作点設定		
	・ブロック番号0のEV1警報動作点を設定します。		
···································	<ul> <li>・設定範囲</li> </ul>		
		設定範囲	
	動作無し		
	上限警報	-(入力スパン)~入力スパン (*1)	
		(0または 0.0を設定すると警報動作は働きません。)	
	待機付上限警報	ー(入力スパン)~入力スパン (*1)	
		(0または 0.0を設定すると警報動作は働きません。)	
	下限警報	ー(入力スパン)~入力スパン (*1)	
		(0または0.0を設定すると警報動作は働きません。)	
	待機付下限警報	ー(入力スパン)~入力スパン (*1)	
		(0または0.0を設定すると警報動作は働きません。)	
	上下限警報	0~入力スパン (*1)	
		(0または0.0を設定すると警報動作は働きません。)	
	待機付	0~入力スパン (*1)	
	上下限警報	(0 または 0.0 を設定すると警報動作は働きません。)	
	上下限範囲警報	0~入力スパン (*1)	
		(0または 0.0を設定すると警報動作は働きません。)	
	待機付	0~入力スパン (*1)	
	上下限範囲警報	(0または0.0を設定すると警報動作は働きません。)	
	絶対値上限警報	入力レンジ下限値~入力レンジ上限値 (*2)	
	待機付	入力レンジ下限値~入力レンジ上限値 (*2)	
	絶対値上限警報		
	絶対値下限警報	人力レンジト限値~人力レンジ上限値 (*2)	
	待機付	人力レンシト限値~人力レンシ上限値 (*2)	
	絶対値下限警報		
	(*1): 但沉竜庄, 但	流電流入力の場合,入力スハンはスクーリンク幅になります。 海雪流入力の提合 入力レンジ下限値けスケーリング下限値 入力レ	
	(2). 世流電圧, 世, ひ, 世, ビ,	スケーリング上限値になります。	
	イベント出力 EV	1割付選択で,001~012(警報出力)を選択時,表示します。	
BD_2	ブロック番号OE	EV2 警報動作点設定	
	・ブロック番号(	)の EV2 警報動作点を設定します。	
	・設定範囲		
	ブロック番号(	DEV1 警報動作点設定と同じです。	
	イベント出力 EV	2 割付選択で, 001~012(警報出力)を選択時, 表示します。	
	ブロック番号0日	EV3 警報動作点設定	
	・ブロック番号(	OのEV3警報動作点を設定します。	
	・設定範囲		
	ブロック番号(	DEV1 警報動作点設定と同じです。	
	イベント出力 EV	3割付選択で,001~012(警報出力)を選択時,表示します。	

キャラクタ 工場出荷初期値	設定項目名,説明,設定範囲		
Ш <i>80_Ч</i>	ブロック番号 0 EV4 警報動作点設定		
	・ブロック番号0のEV4 警報動作点を設定します。		
	<ul> <li>・設定範囲</li> </ul>		
	ブロック番号 0 EV1 警報動作点設定と同じです。		
	イベント出力 EV4 割付選択で,001~012(警報出力)を選択時,表示します。		
□ <i>R</i> /_ /□	ブロック番号1EV1 警報動作点設定		
	・ブロック番号1のEV1警報動作点を設定します。		
	<ul> <li>・設定範囲</li> </ul>		
	ブロック番号0EV1 警報動作点設定と同じです。		
	イベント出力 EV1 割付選択で,001~012(警報出力)を選択時,表示します。		
	以降,必要に応じてブロック番号9EV4 警報動作点設定まで同様に設定しま		
	す。		
- RS_4	ブロック番号 9 EV4 警報動作点設定		
	・ブロック番号9の EV4 警報動作点を設定します。		
	<ul> <li>・設定範囲</li> </ul>		
	ブロック番号0EV1 警報動作点設定と同じです。		
	イベント出力 EV4 割付選択で,001~012(警報出力)を選択時,表示します。		

以上で警報ブロック設定グループの設定が終了しました。

STOP MODE キーとBIMODE キーを同時に押すと、ブロック設定グループに移行します。 SFLSTキーを押すと、運転モードに戻ります。

# 7.2.5 出力ブロック設定グループの設定項目

出力ブロック設定グループは,任意のブロック番号 0~9 に,OUT1 上限,OUT1 下限,OUT2 上限 (オプション: DR, DS, DA 付加時),OUT2 下限(オプション: DR, DS, DA 付加時)および OUT1 変化率 リミットの設定を行います。

出力ブロック設定グループの設定項目を、以下に示します。

キャラクタ 工場出荷初期値	設定項目名,説明,設定範囲
	ブロック番号 0 OUT1 上限設定
<i>100</i>	・ブロック番号0のOUT1上限を設定します。
	・設定範囲
	OUT1 下限値~100 %(直流電流出力形の場合, OUT1 下限値~105 %)
00_L	ブロック番号 0 OUT1 下限設定
	・ブロック番号 0 の OUT1 下限を設定します。
	<ul> <li>・設定範囲</li> </ul>
·	0%~OUT1上限値(直流電流出力形の場合,-5%~OUT1上限値)
<i>60</i> H6	フロック番号 0 OUT2 上限設定
	・ブロック番号 0 の OUT2 上限を設定します。
	OUT2 下限値~100 %(直流電流出力形の場合, OUT2 下限値~105 %)
·	加熱冷却制御(オブション: DR, DS, DA)付加時,表示します。
	・ブロック番号0のOUI2下限を設定します。
	加熱冷却制御(オフション: DR, DS, DA)付加時, 表示します。
	ノロック番号 UOUI1 変化率リミット設定
	<ul> <li>・ノロック番号 0 の OUT1 変化率リミット(1 秒間に変化する OUT1 MV)を</li> <li></li></ul>
	して設定すると、 $OUTT 変化学リミットは働きません。$
	・OUT 変化学 リミットについて 加熱制御で SV に対して PV が低い提合 OUT1 MV け図 7 2 5-1 の上う
	加水航御で、 $SV(に) して V か 低V 物合、OUT WV は Δ 7.2.5 + 0 ょ )に変化しますが OUT1 変化率リミットを設定すると \nabla 7.2.5 のよう$
	に OIIT1 MV の変化率を変えることができます
	急激に通電すると、ヒータが切れてしまうとうか高温田ヒータ(約 1500~
	1800 ℃で使用するもの)を徐々に加熱したい場合に適しています
	ON(100 %)
	$\uparrow$
	図 7.2.5-1

キャラクタ 工場出荷初期値	設定項目名,説明,設定範囲
	ON(100%)
	OFF(0 %) — V 1 秒 5 秒 10 秒
	図 7.2.5-2
	・設定範囲 0~100 %/秒
	<ul> <li>ブロック番号1OUT1上限設定</li> <li>・ブロック番号1のOUT1上限を設定します。</li> <li>・設定範囲</li> <li>OUT1下限値~100%(直流電流出力形の場合,OUT1下限値~105%)</li> </ul>
	以降,必要に応じてブロック番号9 OUT1変化率リミット設定まで同様に設 定します。
09cL 0	<ul> <li>ブロック番号9 OUT1 変化率リミット設定</li> <li>・ブロック番号9の OUT1 変化率リミット(1 秒間に変化する OUT1 MV)を 設定します。</li> <li>0 を設定すると, OUT1 変化率リミットは働きません。</li> <li>・設定範囲</li> <li>0~100 %/秒</li> </ul>

以上で出力ブロック設定グループの設定が終了しました。

STOP MODE キーとBIMODE キーを同時に押すと、ブロック設定グループに移行します。 SF(sTキーを押すと、運転モードに戻ります。

## 7.3 パターン連結・リピート回数設定グループの設定項目

パターン連結・リピート回数設定グループは、パターン毎の連結およびリピート回数の設定を行います。

パターン番号 0~15 に、それぞれ次のパターンを連結できます。パターン連結は、連番のみ有効です。 パターン番号 15 の場合、パターン番号 0 に連結されます。

任意のパターン番号(パターン番号0とパターン番号3)は連結できません。

また、リピートは、パターン番号0~15にそれぞれ0~9999回まで設定できます。

連結したパターンのリピートは、連結全体のパターンを、スタートしたパターンのリピート回数分繰り 返します。

(例) パターン番号1と2を連結し、パターン番号1のリピート回数を2回に設定した場合 連結全体のパターン(パターン番号1,2)を、2回繰り返します。

#### ・パターン連結・リピート回数設定グループに移行するには

運転モードから判示キーを1回, デアデキーを2回押すと, PV表示器に<u>□\_</u> = HNを表示し, グループ選択のパターン連結・リピート回数設定グループに移行します。 パターン連結・リピート回数設定グループで「→→ キーを押すと, PV表示器にREPT」を表示し, パターン連結・リピート回数設定グループ内のリピート回数設定項目に移行します。

## ・設定項目の見方について

左側上段は, PTN 表示器および PV 表示器です。

PTN 表示器は設定するパターン番号を, PV 表示器は設定項目キャラクタまたは選択項目キャラクタ を表しています。

左側下段は, STEP 表示器および SV/MV/TIME 表示器です。

STEP 表示器は消灯, SV/MV/TIME 表示器は工場出荷初期値を表しています。

右側は、設定項目名または選択項目名、説明および設定範囲または選択項目を表しています。



パターン連結・リピート回数設定グループの設定項目を、以下に示します。

キャラクタ 工場出荷初期値	設定(選択)項目名,説明,設定範囲(選択項目)
D REPT	パターン番号0のリピート回数設定
	・パターン番号0のリピート回数を設定します。
	・設定範囲
	0~9999 回
🛛 🛛 🛛 EHI M	パターン番号0とパターン番号1の連結選択
	・パターン番号0とパターン番号1を連結するか連結しないかを選択します。
	・選択項目
	[=]=]=]=]:連結無し

キャラクタ 工場出荷初期値	設定(選択)項目名,説明,設定範囲(選択項目)
🗌 I REPT	パターン番号1のリピート回数設定
	<ul> <li>・パターン番号1のリピート回数を設定します。</li> </ul>
	・設定範囲
	0~9999 回
	以降,必要に応じてパターン番号 15 とパターン番号 0 の連結選択まで同様に 設定します。
IS CHIN	パターン番号 15 とパターン番号 0 の連結選択
	・パターン番号15とパターン番号0を連結するか連結しないかを選択します。
	・選択項目
	- - - - -  : 連結無し
	EHI N□:連結有り

以上でパターン連結・リピート回数設定グループの設定が終了しました。 STOP MODE キーと BMODE キーを同時に押すと、グループ選択モードに移行します。 SFAST キーを押すと、運転モードに戻ります。

## 7.4 AT 実行グループの設定項目

AT 実行グループは、AT 方式、AT 実行/解除および AT バイアスの設定を行います。

## ・AT 実行グループへ移行するには

運転モードから乳デキーを1回, MODEキーを3回押すと, PV表示器に「C\_RF」を表示し, グループ選択のAT実行グループに移行します。 AT実行グループでHOLDキーを押すと, PV表示器にRF」とこを表示し, AT実行グループ内のAT方式 選択項目に移行します。

・設定項目の見方について

左側上段は, PTN 表示器および PV 表示器です。

PTN 表示器は消灯, PV 表示器は設定項目キャラクタまたは選択項目キャラクタを表しています。 左側下段は, STEP 表示器および SV/MV/TIME 表示器です。

STEP 表示器は消灯, SV/MV/TIME 表示器は工場出荷初期値を表しています。

右側は、設定項目名または選択項目名、説明および設定範囲または選択項目を表しています。



AT 実行グループの設定項目を,以下に示します。

キャラクタ 工場出荷初期値	設定(選択)項目名, 説明, 設定範囲(選択項目)
E AFSLE	AT 方式選択
III NaML	・AT 方式を選択します。
	マルチモードは、プログラム制御時のみ働きます。
	・選択項目
	NoML : ノーマルモード
	AT 実行/解除選択で,AT 実行を選択時,直ちにAT を開始します。
	<u>MLIL「</u> :マルチモード
	ステップの進行時間が 90%を経過した時点で,自動的に AT を開
	始します。ただし、1パターン中に同じ PID ブロック番号を設定
	しているステップが有る場合,初めのステップのみ AT を実行し
	ます。
	AT 実行/解除選択
	・ATを実行するか解除するかを選択します。
	入力異常(オーバスケール,アンダスケール)時,ATを継続します。
	AT 実行後,4時間を経過すると,AT を強制終了します。
	・選択項目
	: AT 解除
	<b>吊厂</b> []: AT 実行

キャラクタ 工場出荷初期値	設定(選択)項目名,説明,設定範囲(選択項目)
<u> </u>	AT バイアス設定
05	・AT 時のバイアス値を設定します。
	PVとSVの偏差により、自動的に決定するATポイントのバイアス値を設定
	します。
	AT バイアス設定は,定値制御時のみ働きます。
	<ul> <li>・設定範囲</li> </ul>
	熱電対, 測温抵抗体入力で小数点無しの場合, 0~50 ℃(0~100 ㎡)
	熱電対,測温抵抗体入力で小数点付きの場合, 0.0~50.0 ℃(0.0~100.0 ዮ)

以上で AT 実行グループの設定が終了しました。

STOP MODE キーとDISP キーを同時に押すと、グループ選択モードに移行します。 SFGTキーを押すと、運転モードに戻ります。

## 7.5 エンジニア設定グループの設定項目

エンジニア設定グループは,入力パラメータ,出力パラメータ,イベント出力パラメータ,**SV**リミット,伝送出力パラメータ,通信パラメータおよびその他パラメータ設定グループを選択し,設定を行います。

## ・エンジニア設定グループに移行するには

運転モードから乳デキーを1回, MODEキーを4回押すと, PV表示器にG\_ENGを表示し, グループ選択のエンジニア設定グループに移行します。

エンジニア設定グループでHOLD キーを押すと, PV 表示器にE\_! NPを表示し, エンジニア設定グループ内の入力パラメータ設定グループに移行します。

STOP キーを押す毎に、以下のようにエンジニア設定グループが切り替わります。

それぞれのエンジニア設定グループでHOLDキーを押すと、グループ内の設定項目に移行します。



(\*1): 伝送出力(オプション: TA, TV)付加時, 表示します。

(\*2): シリアル通信(オプション: C, C5)付加時,表示します。

# ・設定項目の見方について

左側上段は、PTN 表示器および PV 表示器です。

PTN 表示器は消灯, PV 表示器は設定項目キャラクタまたは選択項目キャラクタを表しています。 左側下段は, STEP 表示器および SV/MV/TIME 表示器です。

STEP 表示器は消灯, SV/MV/TIME 表示器は工場出荷初期値を表しています。

右側は、設定項目名または選択項目名、説明および設定範囲または選択項目を表しています。



# 7.5.1 入力パラメータ設定グループの設定項目

入力パラメータ設定グループは,入力種類,スケーリング上限,スケーリング下限,センサ補正および PV フィルタ時定数などの設定を行います。

入力パラメータ設定グループの設定項目を、以下に示します。

キャラクタ	設定(選択)項目名,説明,設定範囲(選択項目)
工场出何初期值	
	入刀裡親選択
	<ul> <li>・八刀催頻を選択しより。</li> <li>入力種類を透拭しより。</li> <li>入力種類をあず更した場合、下記設定項目が工場出帯初期値に言います。</li> </ul>
	低医山刀工廠(MV 低医以外), 低医山刀下廠(MV 低医以外), フロクノム制 御問始時のステップ $S(I D)(まテ色切抹範囲 ループ用常数却時間 ルー$
	御田如時のヘノツノ SV, FV 衣小巴切谷軋囲, ルーノ共吊言報时间, ルー プ田労敬起動佐姫 AT バイアフ
	「 送八項日
	КПГГ К-200 0~400 0 °С
	$1 - 200 \sim 1000 ^{\circ}$
	$B = 1760^{\circ}$
	5 - 5 - 1760 °C
	B = 1820 °C
	$E = E - 200 \sim 800 °C$
	$\Gamma = \frac{1}{2} + $
	$M = L + N - 200 \sim 1300 °C$
	<i>₽∟2</i> □ <i>L</i> : PL-II 0~1390 °C
	ເມີ່ໄ : C(W/Re5-26) 0~2315 ີ
	₽Г□ .Ĺ : Pt100 -200.0~850.0 °C
	<i>니PГ .</i> Ĺ : JPt100 -200.0~500.0 ℃
	<i>ମ</i> ମ୍ମାର୍ଯ୍ୟ : Pt100 -200∼850 °C
	<i>_¦PՐ</i> □ℒ:JPt100 -200~500 ℃
	<i>PFFL</i> : Pt100 -100.0~100.0 ℃
	<i>₽Г5 .</i> Ĺ : Pt100 -100.0~500.0 ℃
	<b>ドロロテ</b> : <b>K -328~2498</b> ℉
	КШШ .⊱ : К-328.0~752.0 °F
	עF : J -328∼1832 °F
	₽
	└─── <i>F</i> : S 32~3200 °F
	<u>b</u> ⊢⊢⊢ : B 32~3308 °F
	ELLL F : E -328~1472 °F
	/⊢ : T -328.0~752.0 °F
	N = 1 + 7 + 7 + 7 + 7 + 7 + 7 + 7 + 7 + 7 +
	F = C = F : PL-11 32~2534 F
	$\Box = \Box =$
	「「山」」「 : PT100-328.0~1562.0 ド 「児ワー 5 」、 IDt100-328.0~1562.0 ド
	$P_{1} = P_{1} = P_{1} = P_{1} = P_{2} = P_{2$
	/////////////////////////////////////
	<u>L''' LL'</u> . JF(100-320'~932 1'

キャラクタ 工場出荷初期値	設定(選択)項目名, 説明, 設定範囲(選択項目)
	₽Г₴
	PF∃ F : Pt100 -148.0~932.0 °F
	イビルゴー:4~20 mA DC -2000~10000
	<i>しこし</i> が日:0~20 mA DC -2000~10000
	$\square ILIT = 0 \sim 10 \text{ mV DC} - 2000 \sim 10000$
	$= 12000 = -10 \approx 10 \text{ mV DC} - 2000 \approx 10000$
	$\frac{1}{2} \frac{1}{2} \frac{1}{2} \frac{1}{2} \frac{1}{2} = \frac{1}{2} $
	10000 $10000$ $10000$ $10000$
	$\square \square $
	2 3 2 1 2 5 V DC -2000~10000
	$\Box \Box \Box = 10000000000000000000000000000000$
STLH	スケーリング上限設定
סרצו 🗌 📖	・スケーリング上限値を設定します。
	<ul> <li>・設定範囲</li> </ul>
	スケーリング下限値~入力レンジ上限値
	スケーリング下限設定
- 200	・スケーリング下限値を設定します。
	<ul> <li>・設定範囲</li> </ul>
······································	入力レンジ下限値~スケーリング上限値
	小数点位置選択
	・小数点位置を選択します。
	<u>800000</u> :小数点以下 4 桁
	直流電圧,直流電流入力時,表示します。
50 <u>50</u>	センサ補正設定
	・センサの補正値を設定します。
	・センサ補正機能について
	制御したい個所にセンサを設置できない時、センサが測定した温度と制御
	個所の温度が異なることがあります。
	また、複数の調節計を用いて制御する場合、センサの精度あるいは負荷容
	量のばらつき等で、同一 SV でも測定温度が一致しないことがあります。
	このような時にセンサの入力値を補正して、制御個所の温度を希望する温
	度に合わせることができる機能です。たたし、センサ補正値にかかわらず
	人力正格のレンン内で有効です。 センサ雄工後の DV 現在の DV-/ センサ雄工乳 ウはいちゃ キナ
	ヒイリ佣正夜のFV-坑住のFV+(ヒイリ佣正改圧値)となります。 • 設定範囲
	<sup>政へ戰四</sup> 執雷対 測温抵抗体入力の場合 <b>-200 0~200 0 ℃</b> (℉)
	直流電圧,直流電流入力の場合、-2000~2000(小数点位置は、小数点位置選択)
	に依存します。)



以上で入力パラメータ設定グループの設定が終了しました。  $\frac{STOP}{MODE}$ キーと $\frac{DISP}{E.MODE}$ キーを同時に押すと、エンジニア設定グループに移行します。 SFASTキーを押すと、運転モードに戻ります。

# 7.5.2 出力パラメータ設定グループの設定項目

出力パラメータ設定グループは, OUT1 比例周期, OUT1 ON/OFF 動作すきま, OUT2 比例周期(オ プション: DR, DS, DA 付加時), OUT2 動作(オプション: DR, DS, DA 付加時)および正/逆動作などの 設定を行います。

出力パラメータ設定グループの設定項目を、以下に示します。







以上で出力パラメータ設定グループの設定が終了しました。 STOP キーとDISP キーを同時に押すと、エンジニア設定グループに移行します。 STAT キーを押すと、運転モードに戻ります。

# 7.5.3 イベント出力パラメータ設定グループの設定項目

イベント出力パラメータ設定グループは,イベント出力 EV1 割付,イベント出力 EV2 割付,イベント出力 EV2 割付,イベント出力 EV4 割付の設定を行います。

イベント出力(EV1~EV4)割付選択で,警報出力,パターンエンド出力,ループ異常警報出力または AT 中出力の中から選択できます。

工場出荷初期値は,下記の通りです。 EV1: パターンエンド出力 EV2: 動作無し

EV3: 警報出力 上限警報

EV4: 警報出力 下限警報

警報出力の動作図を、以下に示します。

• 上限警報動作

下限警報動作

• 待機付上限警報動作







• 待機付下限警報動作





• 上下限警報動作



• 待機付上下限警報動作




図 7.5.3-7

• 絶対値上限警報動作



図 7.5.3-9

• 絶対値下限警報動作



図 7.5.3-11



• 待機付絶対値上限警報動作



• 待機付絶対値下限警報動作



上限警報,上下限警報,絶対値上限警報はオーバスケール時に警報出力が働き,待機付警報は待機機 能を解除します。

下限警報,上下限警報,絶対値下限警報はアンダスケール時に警報出力が働き,待機付警報は待機機 能を解除します。

非励磁動作の場合、出力 ON/OFF の状態が動作図と逆になります。

(各イベント表示灯は上図の励磁動作と同じです)		
	励磁	非励磁
イベント表示灯	点灯	点灯
イベント出力	ON	OFF

イベント出力パラメータ設定グループの設定項目を、以下に示します。

キャラクタ		設定(選択)項目名,説明,設定範囲(	(選択項目)
工場出荷初期値			
EVFa I	イベント出力	EV1 割付選択	
LL LL <i>D 13</i>	・イベント出	・イベント出力 EV1 をイベント出力割付表から選択します。	
	警報出力は	,SV に対しての±偏差設定で(絶対値	警報は除く),入力がその
	範囲を超え	ると出力が ON(上下限範囲警報の場合	ト, OFF)になります。
	非励磁選択	の場合,出力が逆になります。	
	パターンエ	ンド出力は、プログラム制御終了後、	出力が <b>ON</b> します。
	ループ異常	警報出力は,操作端異常(ヒータ断線,	ヒータ溶着)またはセン
	サ断線を検	知した場合,出力が ON します。	
	AT 中出力に	は, AT 実行中, 出力が ON します。	
	・選択項目		
	イベント出	力割付表	
	選択項目	イベント出力	備考
	000	動作無し	
	00 1	警報出力 上限警報	
	500	警報出力 待機付上限警報	
	003	警報出力 下限警報	
	004	警報出力 待機付下限警報	
	005	警報出力 上下限警報	
	005	警報出力 待機付上下限警報	
	Г <u>– ОО</u>	警報出力 上下限範囲警報	
	008	警報出力 待機付上下限範囲警報	
	003	警報出力 絶対値上限警報	
	0 10	警報出力 待機付絶対値上限警報	
		警報出力 絶対値下限警報	
	012	警報出力 待機付絶対値下限警報	
	<i>0 13</i>	パターンエンド出力	
	<i>1</i> 4	ループ異常警報出力	
	III II IS	AT 中出力	AT 実行中, ON します。
	001~012(警	報出力 <b>)</b> を選択した場合, イベント出力に対し	、てそれぞれ個別設定, 013(パ
	ターンエンド	出力)以降を選択した場合,複数のイベント	出力に対して共通設定です。
<u> </u>	EV1 警報動作	すきま設定	
	・EV1 警報の	動作すきまを設定します。	
	・設定範囲		
	熱電対,測	温抵抗体入力の場合, 0.1~1000.0 ℃	(°F)
	直流電圧, ī	直流電流入力の場合,1~10000(小数点	〔位置は,小数点位置選択に依
	存します。)		
······	イベント出力	EV1 割付選択で,001~012(警報出力)を選	択した場合,表示します。
	EV1 警報動作	遅処タイマ設定	
	・EV1 警報の	動作遅延時間を設定します。	
	PV が警報車	切作範囲に入ってから設定時間を経過	<b>すると,警報出力が働き</b>
	ます。		
	・設定範囲	.L.	
	0~10000 秒	<b>9</b>	
	イベント出力	EV1 割付選択で, 001~012(警報出力)を選	択した場合,表示します。

キャラクタ 工場出荷初期値	設定(選択)項目名,説明,設定範囲(選択項目)
□ R IREV □ NoML□	<ul> <li>EV1 警報動作励磁/非励磁選択</li> <li>・EV1 警報の励磁または非励磁を選択します。 励磁を選択した場合, EV1 表示灯が点灯時, イベント出力 EV1 が導通状態(OFF)になり, EV1 表示灯が消灯時, イベント出力 EV1 が非導通状態(OFF)になります。 非励磁を選択した場合, EV1 表示灯が点灯時, イベント出力 EV1 が非導通状態(OFF)になり, EV1 表示灯が消灯時, イベント出力 EV1 が導通状態(ON)になります。 </li> </ul>
	上限警報(励磁)の時 EV1 動作すきま ON ON EV1 動作すきま ON ON EV1 動作すきま
	OFF     OFF     OFF       SV     +EV1 動作点     SV       図 7.5.3-13     図 7.5.3-14
	REにち:: 非励磁 イベント出力 EV1 割付選択で,001~012(警報出力)を選択した場合,表示します。
	<ul> <li>ループ異常警報時間設定</li> <li>・ループ異常警報を判断するための時間を設定します。</li> <li>・ループ異常警報について</li> <li>制御動作が逆動作の場合</li> <li>MV が 100 %または OUT1 上限値に達したにもかかわらず, PV がループ異常警報時間内にループ異常警報動作幅の設定以上に上昇しない場合, ループ異常警報を出力します。</li> <li>また, MV が 0 %または OUT1 下限値に達したにもかかわらず, PV がループ異常警報時間内にループ異常警報動作幅の設定以上に下降しない場合, ループ異常警報を出力します。</li> <li>制御動作が正動作の場合</li> <li>MV が 100 %または OUT1 上限値に達したにもかかわらず, PV がループ異常警報時間内にループ異常警報動作幅の設定以上に下降しない場合, ループ異常警報を出力します。</li> <li>また, MV が 0 %または OUT1 上限値に達したにもかかわらず, PV がループ異常警報時間内にループ異常警報動作幅の設定以上に下降しない場合, ループ異常警報を出力します。</li> <li>また, MV が 0 %または OUT1 下限値に達したにもかかわらず, PV がループ異常警報時間内にループ異常警報動作幅の設定以上に上昇しない場合, ループ異常警報を出力します。</li> <li>・設定範囲</li> <li>0~200 分(0 を設定すると, ループ異常警報は働きません。)</li> </ul>

キャラクタ 工場出荷初期値		設定(選択)項目名,説明,設定範囲(	選択項目)
LP_H	ループ異常警	餐報動作幅設定	
	・ループ異常	?警報を判断するための動作幅を設定し	ます。
	• 設定範囲		
	熱電対,測	∥温抵抗体入力で小数点無しの場合, 0-	∼150 ℃(°F)
	熱電対,測	温抵抗体入力で小数点付きの場合,0.	0~150.0 ℃(°F)
	直流電圧,	直流電流入力の場合, 1~1500(小数点	立置は、小数点位置選択に依
	存します。)		
	イベント出	カ EV1 割付選択で, 014(ループ異常警報出力)	を選択した場合, 表示します。
	イベント出え		
	<ul> <li>イベント目</li> </ul>	コカ EV2 をイベント出力割付表から選択	てします。
	警報出力に	は、SV に対しての±偏差設定で(絶対値	警報は除く),入力がその
	範囲を超え	とると出力が ON(上下限範囲警報の場合	・, OFF)になります。
	非励磁選拔	<b>?</b> の場合,出力が逆になります。	
	パターンコ	ニンド出力は、プログラム制御終了後、	出力が <b>ON</b> します。
	ループ異常	常警報出力は,操作端異常(ヒータ断線,	ヒータ溶着)またはセン
	サ断線を植	後知した場合,出力が <b>ON</b> します。	
	AT 中出力	は, AT 実行中, 出力が ON します。	
	・選択項目		
	イベント出	台力割付表	
	選択項目	イベント出力	備考
	000	動作無し	
	<i>00 i</i>	警報出力 上限警報	
	002	警報出力 待機付上限警報	
	003	警報出力 下限警報	
	004	警報出力 待機付下限警報	
	00s	警報出力 上下限警報	
	005	警報出力 待機付上下限警報	
	г <i>оо</i> т	警報出力 上下限範囲警報	
	008	警報出力 待機付上下限範囲警報	
	009	警報出力 絶対値上限警報	
		警報出力 待機付絶対値上限警報	
		警報出力 絶対値下限警報	
	12	擎報出力 待機付絶対値下限警報	
	0 13	パターンエンド出力	
		ループ異堂藝報出力	
		<b>AT</b> 由出力	▲T 宝行山 ON l ます
	001~012(莺	//    山/J      	てそれぞれ個別設定 013(パ
	ターンエン	ド出力)以隆を選択した場合、複数のイベント	出力に対して共通設定です。
TT 82845	FV2 警報動作		
	・FV2 藝報の	の動作すきまを設定します	
	<ul> <li>設定新田</li> </ul>		
	動: 動: 動: 動: 動:	温抵抗体入力の場合 01~10000℃	"ፑ )
	市法雪口	「直流雷流入力の場合 1~1000.0 0	(1) 位置は、小数占位置選択に依.)
	(三)/L 电/上, 左 し ま オー )		
	イベント用	カ FV2 割付選択で 001~012/鄭朅出力\を選	択した場合 表示します
	і і і Ц		

キャラクタ	設定(選択)項目名 説明 設定範囲(選択項目)
工場出荷初期値	改定(运扒)項日石, 乱势, 敌足轮团(运扒項日)
	<ul> <li>EV2 警報動作遅延タイマ設定</li> <li>・EV2 警報の動作遅延時間を設定します。</li> <li>PV が警報動作範囲に入ってから設定時間を経過すると,警報出力が働きます。</li> <li>・設定範囲</li> <li>0~10000 秒</li> <li>イベント出力 EV2 割付選択で,001~012(警報出力)を選択した場合,表示します。</li> </ul>
E REREV	EV2 警報動作励磁/非励磁選択
	<ul> <li>・EV2 警報の励磁または非励磁を選択します。</li> <li>励磁を選択した場合, EV2 表示灯が点灯時, イベント出力 EV2 が導通状態</li> <li>(ON)になり, EV2 表示灯が消灯時, イベント出力 EV2 が非導通状態(OFF)になります。</li> <li>非励磁を選択した場合, EV2 表示灯が点灯時, イベント出力 EV2 が非導通状態(OFF)になり, EV2 表示灯が消灯時, イベント出力 EV2 が導通状態</li> <li>(ON)になります。</li> </ul>
	上限警報(励磁)の時 上限警報(非励磁)の時
	EV2 動作すきま EV2 動作すきま
	OFF O
	図 7.5.3-15 図 7.5.3-16
	<ul> <li>・選択項目</li> <li>NoML : 励磁</li> <li>REL : 加磁</li> <li>イベント出力 EV2 割付選択で,001~012(警報出力)を選択した場合,表示します。</li> </ul>
	ループ異常警報時間設定
	・ルーノ共常言報を刊めりるための時间を設定しまり。 ・ループ異常警報について
	制御動作が逆動作の場合
	MV が 100 %または OUT1 上限値に達したにもかかわらず, PV がルー プ異常繁報時間内にループ異常繁報動作幅の設定以上に上昇したい提
	合、ループ異常警報を出力します。
	また, MV が 0 %または OUT1 下限値に達したにもかかわらず, PV がル
	ーク 英席 書報 时间 的 に ルーク 英席 書 報 動 作幅 の 設 足 以 上 に 下 陸 し な い 場 合, ループ 異常 警報 を 出力 します。
	制御動作が正動作の場合
	MV が 100 %または OUT1 上限値に達したにもかかわらず, PV がルー プ異常警報時間内にループ異常警報動作幅の設定以上に下降しない場
	合、ループ異常警報を出力します。
	また, MV が 0%または OUT1 下限値に達したにもかかわらず, PV がル ープ異常繁報時間内にループ異常繁報動作幅の設定以上に上昇したい提
	合、ループ異常警報を出力します。
	• 設定範囲
	U~200 万(0 を取止りると, ルーノ 英吊警報は側さません。) イベント出力 EV2 割付選択で, 014(ループ異常警報出力)を選択した場合, 表示します。

キャラクタ 工場出荷初期値		設定(選択)項目名,説明,設定範囲(	選択項目)
	<ul> <li>ループ異常響</li> <li>・ループ異常</li> <li>・設定範囲</li> <li>熱電対,測</li> <li>熱電範対,測</li> <li>直流電圧,</li> <li>存します。)</li> <li>イベント出力</li> </ul>	報動作幅設定 警報を判断するための動作幅を設定し 温抵抗体入力で小数点無しの場合,0~ 温抵抗体入力で小数点付きの場合,0. 直流電流入力の場合,1~1500(小数点( DEV2割付選択で,014(ループ異常警報出力)	~150 ℃(℉) ~150 ℃(℉) 0~150.0 ℃(℉) 位置は,小数点位置選択に依 を選択した場合,表示します。
ΕνΓο3 00 ι	<ul> <li>イベント出た</li> <li>・イベント</li> <li>・イベ報</li> <li>一次</li> <li>部囲励</li> <li>ボタープ</li> <li>線</li> <li>ボタープ</li> <li>線</li> <li>出力</li> <li>・</li> <li>・</li> <li>・</li> <li>・</li> <li>は</li> <li>・</li> <li>ま</li> <li>・</li> <li>ま</li> <li>・</li> <li>ま</li> <li>・</li> <li>ま</li> <li>・</li> <li>ま</li> <li>・</li> <li>ま</li> <li>・</li> <li>・</li> <li>ま</li> <li>ま</li> <li>・</li> <li>ま</li> <li>ま</li> <li>・</li> <li>ま</li> <li>・</li> <li>ま</li> <li>ま</li> <li>ま</li> <li>・</li> <li>ま</li> <li>ま</li> <li>ま</li> <li< th=""><th>EV3 割付選択 力 EV3 をイベント出力割付表から選邦 、SV に対しての±偏差設定で(絶対値) ると出力が ON(上下限範囲警報の場合 の場合,出力が逆になります。 ンド出力は、プログラム制御終了後、 警報出力は、操作端異常(ヒータ断線、 知した場合、出力が ON します。 は、AT 実行中、出力が ON します。</th><th>Rします。 警報は除く),入力がその 、 OFF)になります。 出力が ON します。 ヒータ溶着)またはセン</th></li<></ul>	EV3 割付選択 力 EV3 をイベント出力割付表から選邦 、SV に対しての±偏差設定で(絶対値) ると出力が ON(上下限範囲警報の場合 の場合,出力が逆になります。 ンド出力は、プログラム制御終了後、 警報出力は、操作端異常(ヒータ断線、 知した場合、出力が ON します。 は、AT 実行中、出力が ON します。	Rします。 警報は除く),入力がその 、 OFF)になります。 出力が ON します。 ヒータ溶着)またはセン
	選択項目	イベント出力	備考
			AT 実行中, ON します。 、てそれぞれ個別設定, 013(パ
— <i>ЯЗ</i> НУЧ — — Ю	<ul> <li>ターシェン</li> <li>EV3 警報動化</li> <li>・EV3 警報の</li> <li>・設定範囲</li> <li>熱電対,測</li> <li>直流電圧,</li> <li>存します。)</li> <li>イベント出力</li> </ul>	ハロカ)以降を選択した場合,複数のイベントは すきま設定     の動作すきまを設定します。     周温抵抗体入力の場合,0.1~1000.0 ℃は 直流電流入力の場合,1~10000(小数点     の)を図る。     10000(小数点     の)を図る。     10000(小数点     0)を選択で,001~012(警報出力)を選     10000(100)を選     10000(100)を選     10000(100)を選     10000(100)を選     10000(100)     1000(100)     1000(100)     1000(100)     1000(100)     1000(100)     1000(100)     1000(100)     1000(100)     1000(100)     1000(100)     100	四刀に対して共通設定です。 (°F) に位置は,小数点位置選択に依 択した場合,表示します。

キャラクタ	設定(選択)項日名 説明 設定範囲(選択項日)
工場出荷初期値	
	<ul> <li>EV3 警報動作遅延タイマ設定</li> <li>・EV3 警報の動作遅延時間を設定します。</li> <li>PV が警報動作範囲に入ってから設定時間を経過すると,警報出力が働きます。</li> <li>・設定範囲</li> <li>0~10000 秒</li> <li>イベント出力 EV3 割付選択で,001~012(警報出力)を選択した場合,表示します。</li> </ul>
E RBREV	EV3 警報動作励磁/非励磁選択
	<ul> <li>・EV3 警報の励磁または非励磁を選択します。</li> <li>励磁を選択した場合, EV3 表示灯が点灯時, イベント出力 EV3 が導通状態</li> <li>(ON)になり, EV3 表示灯が消灯時, イベント出力 EV3 が非導通状態(OFF)になります。</li> <li>非励磁を選択した場合, EV3 表示灯が点灯時, イベント出力 EV3 が非導通状態(OFF)になり, EV3 表示灯が消灯時, イベント出力 EV3 が導通状態</li> <li>(ON)になります。</li> </ul>
	上限警報(励磁)の時 上限警報(非励磁)の時
	EV3 動作すきま EV3 動作すきま
	OFF OFF OFF OFF OFF
	図 7.5.3-17 図 7.5.3-18
	<ul> <li>・選択項目</li> <li>N□ML : 励磁</li> <li>RELS: : 非励磁</li> <li>イベント出力 EV3 割付選択で,001~012(警報出力)を選択した場合,表示します。</li> </ul>
	ループ異常警報時間設定
	<ul> <li>・ルーノ異常警報を判断するにのの時间を設定します。</li> <li>・ループ異常警報について</li> </ul>
	制御動作が逆動作の場合
	MV が 100 %または OUT1 上限値に達したにもかかわらず, PV がループ 思常教報時間内にループ思常教報動佐頓の設定以上に上昇したい提
	合, ループ異常警報を出力します。
	また, MV が 0 % または OUT1 下限値に達したにもかかわらず, PV がル
	ーク異常警報時間内にルーク異常警報動作幅の設定以上に下降しない場合、ループ異常警報を出力します。
	制御動作が正動作の場合
	MV が 100 %または OUT1 上限値に達したにもかかわらず, PV がルー プ異常繁報時間内にループ異常繁報動作幅の設定以上に下降したい提
	合、ループ異常警報を出力します。
	また, MV が 0 %または OUT1 下限値に達したにもかかわらず, PV がル
	ーノ共吊言報时间PNにルーノ共吊言報助作幅の設正以上に上升しない場合,ループ異常警報を出力します。
	・設定範囲
	U~200分(0を設定すると、ループ異常警報は働きません。) イベント出力 EV3割付選択で、014(ループ異常警報出力)を選択した場合、表示します。

キャラクタ 工場出荷初期値	設定(選択)項目名, 説明, 設定範囲(選択項目)		
	<ul> <li>ループ異常響</li> <li>・ループ異常</li> <li>・設定範囲</li> <li>熱電対,渡</li> <li>熱電対,渡</li> <li>直流電圧,存します。)</li> <li>イベント出</li> </ul>	警報動作幅設定 警警報を判断するための動作幅を設定し 測温抵抗体入力で小数点無しの場合,0- 測温抵抗体入力で小数点付きの場合,0. 直流電流入力の場合,1~1500(小数点( かEV3割付選択で,014(ループ異常警報出力)	・ます。 ~150 ℃(℉) 0~150.0 ℃(℉) 立置は,小数点位置選択に依 を選択した場合,表示します。
EFF64	<ul> <li>イベント出力</li> <li>・イベント出力</li> <li>・イベ報出力に</li> <li>範囲 励磁 ープ異を</li> <li>パー 断中出力</li> <li>・みて</li> <li>・みて</li> <li>・みて</li> <li>・</li> <li>・</li> <li>・</li> <li>出して</li> <li>・</li> <li>お</li> </ul>	DEV4 割付選択 出力 EV4 をイベント出力割付表から選邦 は、SV に対しての±偏差設定で(絶対値 ると出力が ON(上下限範囲警報の場合 Rの場合,出力が逆になります。 ニンド出力は、プログラム制御終了後、 等警報出力は、操作端異常(ヒータ断線、 検知した場合、出力が ON します。 は、AT 実行中、出力が ON します。 出力割付表	Rします。 警報は除く),入力がその 、OFF)になります。 出力が ON します。 ヒータ溶着)またはセン
	選択項目	イベント出力	備考
		</th <th>AT 実行中, ON します。 こてそれぞれ個別設定, 013(パ サカに対して共通設定です。</th>	AT 実行中, ON します。 こてそれぞれ個別設定, 013(パ サカに対して共通設定です。
ЯЧНУЧ Ю	<ul> <li>EV4 警報動作</li> <li>・ EV4 警報の</li> <li>・ 設定範囲</li> <li>熱電対, 消 直流電圧, 存します。)</li> <li>イベント出;</li> </ul>	「山方が時でごをいてに塗っ, 後数のイベント」 <b>「すきま設定</b> り動作すきまを設定します。 川温抵抗体入力の場合, 0.1~1000.0 ℃( 直流電流入力の場合, 1~10000(小数点 りEV4割付選択で, 001~012(警報出力)を選	(F) (位置は,小数点位置選択に依 択した場合,表示します。

キャラクタ	<b>沙宁(凝壮)百日夕、彭田、沙宁筠囲(凝壮百日)</b>
工場出荷初期値	改足(进伏)項日石, 说明, 改足軋囲(进伏項日)
E AHALY	EV4 警報動作遅延タイマ設定 ・EV4 警報の動作遅延時間を設定します。
	PV が警報動作範囲に入ってから設定時間を経過すると、警報出力が働き
	より。 • 設定範囲
	0~10000 秒
	イベント出力 EV4 割付選択で,001~012(警報出力)を選択した場合,表示します。
LL NomLL	・EV4 警報の励磁または非励磁を選択します。 励磁を選択した場合 FV4 表示灯が点灯時 イベント出力 FV4 が導通状能
	(ON)になり, EV4 表示灯が消灯時, イベント出力 EV4 が非導通状態(OFF)
	になります。
	非励磁を選択した場合, EV4 表示灯が点灯時, イベント出力 EV4 が非導通
	状態(OFF)になり、EV4 表示灯が相灯時、イベント田刀 EV4 か導通状態 (ON)になります。
	上限警報(励磁)の場合 上限警報(非励磁)の場合
	EV4 動作すきま EV4 動作すきま
	SV +EV4 動作点 SV +EV4 動作点
	図 7.5.3-19 図 7.5.3-20
	・選択項目
	≥NaML[] :励磁
	<b>REに</b> 5 : 非励磁
·····	イベント出力 EV4 割付選択で,001~012(警報出力)を選択した場合,表示します。
	ルーフ異常警報時間設定 ・ループ異党警報を判断するための時間を設定します
	・ループ異常警報について
	制御動作が逆動作の場合
	MV が 100 %または OUT1 上限値に達したにもかかわらず, PV がルー
	プ異常警報時間内にループ異常警報動作幅の設定以上に上昇しない場
	ロ、ルーノ共吊言報を山力しまり。 また、MV が 0 %または OUT1 下限値に達したにもかかわらず、PV がル
	ープ異常警報時間内にループ異常警報動作幅の設定以上に下降しない場
	合、ループ異常警報を出力します。
	制御動作が正動作の場合 MV( $\vec{x}$ 100 % またけ OUT1 ト阻値にましたにすかかわらず、DV( $\vec{x}$ ル
	MVか100%またはOOTI上限値に達したにもかかわらり, PV かルー プ異常擎報時間内にループ異常擎報動作幅の設定以上に下降したい場
	合、ループ異常警報を出力します。
	また, MV が0%またはOUT1 下限値に達したにもかかわらず, PV がル
	ープ異常警報時間内にループ異常警報動作幅の設定以上に上昇しない場
	<ul><li> 一 「 ルーノ</li></ul>
	0~200分(0を設定すると、ループ異常警報は働きません。)
	イベント出力 EV4 割付選択で, 014(ループ異常警報出力)を選択した場合,表示します。

キャラクタ 工場出荷初期値	設定(選択)項目名,説明,設定範囲(選択項目)
LP_H	ループ異常警報動作幅設定
$\square$	・ループ異常警報を判断するための動作幅を設定します。
	<ul> <li>・設定範囲</li> </ul>
	熱電対, 測温抵抗体入力で小数点無しの場合, 0~150 ℃(℉)
	熱電対, 測温抵抗体入力で小数点付きの場合, 0.0~150.0 ℃(℉)
	直流電圧, 直流電流入力の場合, 1~1500(小数点位置は, 小数点位置選択に依
	存します。)
	イベント出力 EV4 割付選択で, 014(ループ異常警報出力)を選択した場合, 表示します。

以上でイベント出力パラメータ設定グループの設定が終了しました。 STOP キーと BMODE キーを同時に押すと、エンジニア設定グループに移行します。 STAT キーを押すと、運転モードに戻ります。

# 7.5.4 SV リミット設定グループの設定項目

SV リミット設定グループは、SV 上限および SV 下限の設定を行います。

SV リミット設定グループの設定項目を,以下に示します。

キ 工場	ャラクタ 出荷初期値	設定項目名,説明,設定範囲
	<i>ЧН</i>	SV 上限設定
	םרבו 🗌	・SV の上限値を設定します。
		・設定範囲
		SV 下限値~スケーリング上限値
	52	SV 下限設定
	-005	・SV の下限値を設定します。
		・設定範囲
		スケーリング下限値~SV 上限値

以上でSVリミット設定グループの設定が終了しました。  $\frac{STOP}{MODE}$ キーと  $\frac{DISP}{BMODE}$ キーを同時に押すと、エンジニア設定グループに移行します。  $SF_{KT}$ キーを押すと、運転モードに戻ります。

# 7.5.5 伝送出カパラメータ設定グループの設定項目

伝送出力パラメータ設定グループは、伝送出力、伝送出力上限および伝送出力下限の設定を行います。

伝送出力パラメータ設定グループの設定項目を,以下に示します。 この設定グループは,伝送出力(オプション: TA, TV)付加時,表示します。

キャラクタ 工場出荷初期値	設定(選択)項目名,説明,設定範囲(選択項目)
E FRoh	伝送出力選択
Pl'	・伝送出力の種類を選択します。
	PV 伝送, SV 伝送または MV 伝送のいずれかを 125 ms 毎にアナログ量に
	変換し、電流または電圧で出力します。
	・選択項目
	<i>P</i> #[]]] : PV 伝送
	<b>ら</b> ば [] . SV 伝送
	//// :MV 伝送
E FRLH	伝送出力上限設定
DC []  ]  ]  ]  ]  ]  ]  ]  ]  ]  ]  ]  ]  ]	・伝送出力の上限値(20 mA DC または 1 V DC を出力した時の値)を設定しま
	す。
	伝送出力上限設定と伝送出力下限設定が同じ場合、伝送出力下限値を出力
	します。
	SV 伝送または MV 伝送を選択した場合,プログラム制御停止(待機中)時,
	4 mA または 0 V を出力します。
	・設定範囲
	伝送出力選択で, PV 伝送または SV 伝送を選択した場合, 伝送出力下限値
	~入力レンジ上限値
	伝送出力選択で, MV 伝送を選択した場合, 伝送出力下限値~105.0 %
E FRLL	伝送出力下限設定
<i>200</i>	<ul> <li>・伝送出力の下限値(4 mA DC または 0 V DC を出力した時の値)を設定しま</li> </ul>
	す。
	伝送出力上限設定と伝送出力下限設定が同じ場合、伝送出力下限値を出力
	します。
	SV 伝送または MV 伝送を選択した場合,プログラム制御停止(待機中)時,
	4 mA または 0 V を出力します。
	・設定範囲
	伝送出力選択で, PV 伝送または SV 伝送を選択した場合,入力レンジ下限
	值~伝送出力上限值
	伝送出力選択で, MV 伝送を選択した場合, -5.0 %~伝送出力上限値

以上で伝送出力パラメータ設定グループの設定が終了しました。 STOP キーと DISP キーを同時に押すと、エンジニア設定グループに移行します。 STAT キーを押すと、運転モードに戻ります。

# 7.5.6 通信パラメータ設定グループの設定項目

通信パラメータ設定グループは,通信プロトコル,機器番号,通信速度および応答時間遅延などの設 定を行います。

通信パラメータ設定グループの設定項目を,以下に示します。 この設定グループは,シリアル通信(オプション: C, C5)付加時,表示します。

キャラクタ 工場出荷初期値	設定(選択)項目名,説明,設定範囲(選択項目)
	通信プロトコル選択
E NAML	・通信プロトコルの種類を選択します。
	・選択項目
	NoMLII:神港標準
	MadF : MODBUS ASCII
	MadR : MODBUS RTU
	<u> らい 「                                  </u>
E cMNo	機器番号設定
	・本器を複数台接続して通信を行う場合、各計器に個別の機器番号を設定し
	ます。
	・設定範囲
	0~95
	通信速度選択
<u> </u>	・ホストコンピュータ側の通信速度に合わせて、通信速度を選択します。
	・選択項目
	□□□□ <i>∃5</i> :9600 bps
	<i>□□ /∃2</i> : 19200 bps
	[]]] 크용닉 :38400 bps
	データビット/パリティ選択
	<ul> <li>・ホスト側のデータビットおよびパリティに合わせて、データビットおよび</li> </ul>
	パリティを選択します。
	・選択項目
	<u>8NoN</u> :8ビット/無し
	<u> 「いらい」:7 ビット/無し</u>
	<i>■E比M</i> : 8ビット/偶数
	<i>∃Eレ™</i> :7ビット/偶数
	<b>8000</b> : 8 ビット/奇数
	<b>「odd</b> 」:7ビット/奇数
	ストップビット選択
	・ホスト側のストップビットに合わせて、ストップビットを選択します。
	・選択項目
	□□□□ / : ストップビット 1 ビット
	│

キャラクタ 工場出荷初期値	設定(選択)項目名,説明,設定範囲(選択項目)
cMdY	応答時間遅延設定
	<ul> <li>ホスト側からのコマンドを受信後、応答を返す時間を遅延することができます。</li> </ul>
	通信で応答時間遅延設定を変更した場合、その応答データから応答時間遅
	延が反映されます。
	・設定範囲
	0∼1000 ms

以上で通信パラメータ設定グループの設定が終了しました。  $\frac{\text{NODE}}{\text{MODE}}$ キーを同時に押すと、エンジニア設定グループに移行します。  $\Re_{\text{ST}}$ キーを押すと、運転モードに戻ります。

# 7.5.7 その他のパラメータ設定グループの設定項目

その他のパラメータ設定グループは、設定値ロック、プログラム制御開始の手動/自動、プログラム 制御開始方式および停電復帰後状態などの設定を行います。

その他のパラメータ設定グループの設定項目を、以下に示します。

キャラクタ 工場出荷初期値	設定(選択)項目名,説明,設定範囲(選択項目)								
	・設定値ロック無しまたは設定値ロックを選択します。								
<b></b>	• 選択項目								
	しつにおいていたのです。								
	設定値ロック選択を除く、全設定値を変更できないようロック								
	します。								
E S_MAN	プログラム制御開始の手動/自動選択								
manu	・電源投入時,プログラム制御開始の手動/自動を選択します。								
	・選択項目								
	MANUEL:手動スタート								
	電源投入時, プログラム制御停止(待機)状態の場合, RUN キーを								
	押すと、選択した実行パターン番号のプログラムを、ステップ								
	番号0より実行します。								
	<b>月山Г</b> □□: 自動スタート								
	電源投入時,選択した実行パターン番号のプログラムを、ステ								
·	ップ番号0より自動的に実行します。								
	ブログラム制御開始時のステップ SV 設定								
	・プロクラム制御開始時のSVを設定します。								
	<ul> <li>設定範囲</li> </ul>								
	・フロクフム制御の開始万式を選択します。								
	$PV \land \mathscr{Y} - F, PVK \land \mathscr{Y} - F$								
	100 °C								
	25 °C								
	25 0								
	PV スタート地点								
	プログラム制御を実行開始すると、ステ ップ SV た DV/25 ℃まで見ばししてこれ								
	ー りょう ど を F V (25 匹) ま で F 送 り し じ ス ダートします。								
	図 7.5.7-1								

キャラクタ 工場出荷初期値	設定(選択)項目名, 説明, 設定範囲(選択項目)										
	SV スタート										
	100 °C 100 °C 100 °C 「 100 「 1:00 「 ログラム制御実行開始時のステップ SV 設定で設定した値よりスタートします。										
	図 7.5.7-2										
	<ul> <li>・選択項目</li> <li><i>P</i>い</li></ul>										
	てスタートする方式です。 <i>PV R</i> : PVR スタート プログラム制御開始時およびリピート動作時,ステップ SV を PV まで見送りしてスタートナス ちずです										
	<ul> <li>         ・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・</li></ul>										
PREF	停電復帰後状態選択										
	<ul> <li>・プログラム制御実行中に停電し、その後復帰した時のプログラム制御状態</li> <li>を選択します。</li> <li>・選択項目</li> <li>- C - C - C - C - C = 6 電復帰後停止</li> </ul>										
	停電復帰後,実行していたプログラム制御を停止して,待機状態で復帰します。 このNFLL:停電復帰後継続										
	停電復帰後,実行していたプログラム制御の続きを実行しま す。										
	「「」」・「学電後席後、時行止 停電復帰後、実行していたプログラム制御を一時停止(ホール ド機能)した状態で復帰し、一時停止した時点のステップ SV で 制御を行います。 RUN キーを押すと、一時停止を解除し、プログラム制御を継続 して実行します。										
M_4											
	・ステップ時間の単位を選択します。										
	<ul> <li>・選択項目</li> <li>MI N□□ :時:分</li> <li>└E⊆□□ :分:秒</li> </ul>										

キャラクタ	
工場出荷初期値	
<u> </u>	ステップ時間表示方法選択
	・プログラム制御実行中,SV/MV/TIME 表示器を時間表示に切り替えた時の
	ステップ時間の表示方法を選択します。
	・選択項目
	<b>₽</b> Г□□□□□:残時間表示
	ステップの残り時間を表示します。
	「M___:ステップ時間設定値表示
	ステップ時間設定値を表示します。
<u> </u>	ステップ SV 表示方法選択
54	・プログラム制御実行中, SV/MV/TIME 表示器を SV 表示に切り替えた時の
	ステップ SV の表示方法を選択します。
	・選択項目
	与ば□□□□ :時間進行に対応した SV 表示
	時間進行と共にステップ SV 表示を更新します。
	「 '+'/ []] : プログラム作成時に設定したステップ SV 表示
	プログラム・パターン作成時に設定したステップ SV を表示し
	ます。
PELW_	パターンエンド出力時間設定
	・プログラム制御終了時、パターンエンド出力の保持時間を設定します。
	イベント出力 EV□割付選択で,パターンエンド出力を選択した場合,プロ
	グラム制御終了後,パターンエンド出力が ON し, SV/MV/TIME 表示器に
	PENA 「を点滅表示します。
	0秒を設定した場合, MODE キーを1秒間押すかまたは計器の電源をOFF す
	るまで、パターンエンド出力を保持します。
	STOP MODE キーを1秒間押すと、パターンエンド出力をOFF し、プログラム制御
	停止(待機)状態に戻ります。
	1~10000秒を設定した場合,パターンエンド出力時間経過後,自動的にパ
	ターンエンド出力を OFF し,プログラム制御停止(待機)状態に戻ります。
	<ul> <li>・設定範囲</li> </ul>
	0~10000 秒
PEHTT	プログラム終了時ステップ SV ホールド機能選択
	・プログラム制御終了時、ステップ SV で制御を実行するステップ SV ホー
	ルド機能の有り/無しを選択します。
	ステップ SV ホールド機能有りを選択した場合,プログラム制御終了時,
	PTN 表示器が点滅し、最終ステップのステップ SV で制御を行います。
	STOP HODE キーを1秒間押すと、ステップ SV ホールド機能を解除し、プログラ
	ム制御停止(待機)状態に戻ります。
	・ステップ SV ホールド機能有りを選択した場合のプログラム・パターンの
	設定について
	ステップ SV ホールド機能有りを選択した場合.パターン設定グループで
	設定したプログラム・パターンの最終ステップと同じ設定値(ステップ時間
	を除く)を、設定していない残りのステップ全てに設定してください。
	ステップ時間は 0:00 を設定してください。
	<ul> <li>· 選択項目</li> </ul>
	<b>ら「」「「」</b> : ステップ SV ホールド機能無し
	Hold::ステップ SV ホールド機能有り

キャラクタ工場出荷初期値	設定(選択)項目名, 説明, 設定範囲(選択項目)
[]] / h / h []	タイムシグナル出力 TS1/ステータス(RUN)出力選択
Г.	・タイムシグナル出力 TS1 を,タイムシグナル出力として使用するかまたは
	ステータス(RUN)出力として使用するかを選択します。
	・選択項目
	「 」 : タイムシグナル出力 TS1
	₽ЦN[]]:ステータス(RUN)出力
	タイムシグナル出力(オプション: <b>TS</b> )付加時,表示します。
[]] <i>[\2\</i>	タイムシグナル出力 TS2/ステータス(HOLD)出力選択
[]]] <i>「</i> ', []]]]	・タイムシグナル出力 <b>TS2</b> を, タイムシグナル出力として使用するかまたは
	ステータス(HOLD)出力として使用するかを選択します。
	・選択項目
	「 '
	Hold : ステータス(HOLD)出力
	タイムシグナル出力(オプション: TS)付加時,表示します。
[]] [434]	タイムシグナル出力 TS3/ステータス(WAIT)出力選択
	・タイムシグナル出力 TS3 を, タイムシグナル出力として使用するかまたは
	ステータス(WAIT)出力として使用するかを選択します。
	<ul> <li>・選択項目</li> <li></li></ul>
	「 <u>「」」</u> :タイムシグナル出力 TS3
	URI 「□ : ステータス(WAIT)出力
	タイムシグナル出力(オプション: TS)付加時,表示します。
<u> </u>	タイムシグナル出力 TS4/ステータス(FAST)出力選択
	・タイムシグナル出力 TS4 を、タイムシグナル出力として使用するかまたは
	ステータス(FAST)出力として使用するかを選択します。
	「       : タイムシグナル出力   S4
	FRS([]: ステータス(FAST)出力
	タイムシクナル出力(オフション: IS)付加時, 表示します。
	タイムシクナル出力 IS5/ステータス(SIOP)出力選択
	・タイムシクナル出力 IS5 を、タイムシクナル出力として使用するかまたは 
	ステーダス(STOP)出力として使用するかを選択します。
	$ \begin{bmatrix} 1 \\ -1 \end{bmatrix} : タイムンクテル田月 155 $
	「「 $pP$ 」: $A \gamma = \phi A$ (SIOP)田刀 カイノンズトリリカ(ナポン・シャTO)(日間は、東京) また
	タイムシックル田刀(オノション: $\mathbf{IS}$ ) 小加時, 表示します。

キャラクタ 工場出荷初期値	設定(選択)項目名,説明,設定範囲(選択項目)									
	オーバシュート防止係数設定									
	・オーバシュート防止係数を設定します。									
	・オーバシュート防止係数について									
	フロクフム制御美行中、ステッフの変わり目でオーバシュートまたはアン									
	ダンユートが発生する場合、オーハンユート防止係剱を設定すると、スケー									
	シアの変わり日くのオーバンユードよにはアンタンユードをめくことがく きます									
	①のようにオーバシュートが生じる場合、オーバシュート防止係数の値を									
	大きくしてください。									
	②のように制御が安定するまで時間が掛かり過ぎる場合、オーバシュート									
	防止係数の値を小さくしてください。									
	SV									
	図 7.5.7-3									
	・設定範囲									
	0.1~10.0									
	オーバシュート防止機能有効/無効選択で、有効を選択した場合、表示します。									
	人刀異常時出刀状態選択  - 入力思常(オーバスケール、アンダスケール)時の出力学能を選択します									
	<ul> <li>・ 八万英帝(オーバスケール, ケンタスケール)時の山万状態を選択します。</li> <li>・ 選択百日</li> </ul>									
	■ EEIIII:出力 OFE									
	<u>ロバーー</u> :出力 ON									
	直流電圧,直流電流入力で,直流電流出力形の場合,表示します。									
BKLF	バックライト点灯個所選択									
E ALLE	・バックライトを点灯させる個所を選択します。									
	・選択項目									
	BLL□□□ :全点灯									
	Pl/ : PV 表示器点灯									

キャラクタ	設定	?(選択)項	目名、説明、言	⊕定範囲(選択項	月)							
工場出荷初期値		- ( ~ / ) >			<b>L</b> /							
	PV 表示色切替選択	たえい記却	1) ++									
	<ul> <li>・ FV 衣 示 命 の 衣 示 巴 を 速 爪 し よ う 。</li> <li>・ 選 択 項 日</li> </ul>											
	8. □2□ : 噬	EV1~E	V4)ON 時. 緑-	→赤								
	警報(	OFF 時、	禄。警報(EV1	~ ~EV4 のいずれ	か)ON 時.	警報に						
	連動し	てPV	表示色が緑から	赤に切り替わり	ます。	П						
	RLoR :警報(EV1~EV4)ON 時,橙→赤											
	警報 OFF 時, 橙。警報(EV1~EV4 のいずれか)ON 時, 警報に											
	連動して PV 表示色が橙から赤に切り替わります。											
	P:「F : PV 連動表示色切替 PV 表示の切林範囲設定に連動して、まデタが切り株もります。											
	PV 表示色切替範囲設定に連動して,表示色が切り替わります。											
	PV が SV-PV 表示色切替範囲設定より低い時,橙											
	PV	が SV±	PV 表示色切替	範囲設定内の時	,緑							
	PV	か SV+I		<sup>1</sup> 回田設定より局(	心時,亦							
			PV 表示巴切 基筋囲設空	PV 表示巴切 · 林筠囲設宁								
					-     							
		较	纪	纪	+							
		行豆	币水	币米	小							
	SV SV											
	送 /.5./-4											
	PV 表示色切替範囲設定に連動して,表示色が切り替わります。											
	また,	警報(E	V1~EV4 のいう	ドれか <b>)ON</b> 時, 1	警報に連動	してPV						
	表示色	色が赤に	切り替わります	- 0								
	PV	が SV-P	₩ 表示色切替範	5 囲設定より低い	い時, 橙							
	PV	が SV±	PV 表示色切替	範囲設定内の時	,緑							
	PV	がSV+F	PV 表示色切替筆		い時,赤							
	警辛	報(EV1~	EV4 のいすれた	))ON 時, 赤								
			PV 衣示色切 基筋囲設空	PV 衣示色切 基筋囲設空	I							
		i I		< = 戰四設定 >								
	_	+2%	<u>е</u>	<b>€</b> ⊒								
		位	称	称	亦							
	<	_ <b>╀</b> ┥│										
		赤			↓赤							
	E/		2513日 1月11日 1月111日 1月1111111 1月11111111	 \/ ⊑\/1 ᢪ	▲ 動作占設完							
	」 (下	■ 罰 [ ]	灬ू~ ऽ 〕場合)	(上限	警報の場合	)						
			, 図 7.	.5.7-5								

キャラクタ 工場出荷初期値	設定(選択)項目名, 説明, 設定範囲(選択項目)
ELRG	PV 表示色切替範囲設定
5.0	・PV 表示色を切替える範囲を設定します。
	・設定範囲
	熱電対,測温抵抗体入力の場合, 0.1~200.0 ℃(℉)
	直流電圧,直流電流入力の場合, 1~2000(小数点位置は,小数点位置選択に依
	存します。)
	PV 表示色切替選択で, <i>Pに [R</i> ][(PV 連動表示色切替)または <i>RP [R</i> ][PV 連動表示色
	切替+警報(EV1~EV4)ON 時,赤]を選択した場合,有効です。
📖 аргм	バックライト表示時間設定
	・バックライトの表示時間を設定します。
	無操作状態からバックライトが消灯するまでの時間を設定します。
	0を設定すると、消灯しません。
	バックライト表示時間経過後、表示器が消灯している時に何れかのキーを
	押すと、再点灯します。
	・設定範囲
	0~99分

以上でその他のパラメータ設定グループの設定が終了しました。  $\frac{STOP}{MODE}$ キーと BMODE キーを同時に押すと、エンジニア設定グループに移行します。  $SF_{KT}$ キーを押すと、運転モードに戻ります。

#### 7.6 オート/マニュアル制御切り替えグループの設定項目

オート/マニュアル制御切り替えグループは、オート/マニュアル制御の切り替えを行います。

オート/マニュアル制御切り替えグループへ移行するには 運転モードから乳デキーを1回, デッキーを5回押すと, PV 表示器に「\_\_\_\_MRNを表示し, グループ 選択のオート/マニュアル制御切り替えグループに移行します。 オート/マニュアル制御切り替えグループで<sup>HOLD</sup>キーを押すと, PV 表示器にMRNU を表示し, オー ト/マニュアル制御切り替えグループ内のオート/マニュアル制御切り替え項目に移行します。

設定項目の見方について

左側上段は,PTN 表示器および PV 表示器です。

PTN 表示器は消灯, PV 表示器は選択項目キャラクタを表しています。

左側下段は,STEP 表示器および SV/MV/TIME 表示器です。

STEP 表示器は消灯, SV/MV/TIME 表示器は工場出荷初期値を表しています。

右側は、選択項目名、説明および選択項目を表しています。



オート/マニュアル制御切り替えグループの設定項目を,以下に示します。

キャラクタ 工場出荷初期値	選択項目名,説明,選択項目
manu	オート/マニュアル制御切り替え
E RUFo	・オート(自動制御)またはマニュアル(手動制御)を切り替えます。
	オート(自動制御)からマニュアル(手動制御)に切り替えた時またはマニュアル
	(手動制御)からオート(自動制御)に切り替えた時,バランスレスバンプレス機
	能が働き,MV の急変を防ぎます。
	マニュアル(手動制御)に切り替えると, MAN 表示灯および MV 表示灯が点灯
	し, STEP 表示器にMを, SV/MV/TIME 表示器にマニュアル操作量設定値を表
	示します。
	PTN キーまたは ADV キーで、マニュアル操作量を設定します。
	オート(自動制御)に切り替えると, SV/MV/TIME 表示器は SV 表示に戻りま
	す。
	・選択項目
	<i>吊山Г₀</i> □ : オート(自動制御)
	MANU::マニュアル(手動制御)

以上でオート/マニュアル制御切り替えグループの設定が終了しました。 STOP キーと DISP キーを同時に押すと、グループ選択モードに移行します。 STAT キーを押すと、運転モードに戻ります。

### 7.7 設定値の消去方法

設定値の消去は、下記2通りの方法があります。

・プログラムクリア:プログラム・パターン内で任意に選択したステップ番号以降のプログラム・パ ターンデータを消去します。

・データクリア: 入力種類選択, OUT1 比例周期, OUT2 比例周期を除く全設定値を消去します。 間違って消去した場合, 再度, 設定値を入力する必要がありますのでご注意ください。(データの復元は できません)

それぞれの消去方法を以下に示します。

・プログラムクリア

プログラム制御停止(待機)時,パターン設定グループのどの項目においてもRUN キーを約3秒間押し 続けると,STEP 表示器に表示されているステップ番号以降のプログラム・パターンデータを工場出 荷初期値に戻します。

(例)

パターン番号1,ステップ番号3以降のプログラム・パターンデータを消去する場合

- パターン番号1,ステップ番号3のどの設定項目においても,RUNキーを約3秒間押し続けると,パ ターン番号1のステップ番号3~15までの設定値を消去します。
- パターン番号1のステップ番号0~2までの設定値と,パターン番号0およびパターン番号2~15の 設定値は消去しません。
- ・データクリア

プログラム制御停止(待機)時, <sup>▶TN</sup> キー, <sup>▲DV</sup> </mark>キーおよび<sup>BMODE</sup>キーを同時に約 3 秒間押し続けると, PV 表示器に*こし* を表示し,入力種類選択, OUT1 比例周期, OUT2 比例周期を除く全設定値を 工場出荷初期値に戻します。

データクリアは、約30秒間掛かります。

データクリアが完了すると, PV 表示器の**こし**表示が消えて, プログラム制御停止(待機)状態に 戻ります。

# 8. 運転

#### 8.1 プログラム制御の実行

- 8.1.1 プログラム制御を実行する
  - (1) 電源投入前にすること

本器へ電源投入する前に、「3. 制御盤への取り付け(P.12~13)」、「4. 配 線(P.14~23)」を確認してください。

(2) 電源投入後にすること

本器へ電源投入した後,「5. キー操作の概要と各グループの説明(P.24~29)」,「6. 電源投入後の 基本手順と設定例(P.30~42)」および「7. 設定項目(P.43~95)」を参考に,必要な設定項目を設定 してください。

(3) 実行パターン番号の選択

実行パターン番号の選択は、<sup>▶</sup>★ーで選択する方法とイベント入力で選択する方法の2通り有ります。

イベント入力で選択した実行パターン番号が, <sup>▶</sup>→ キーで選択した実行パターン番号より優先されます。

- イベント入力が全て OFF(開)状態の場合のみ, キー操作による実行パターン選択が有効になります。
- ・<u>PTN</u>キーで選択する

プログラム制御停止(待機)状態で, → キーを押して, 実行パターン番号 0~15 を選択してください。

・イベント入力で選択する

イベント入力 DI1~DI4 の各端子と COM 端子間を接続(ON)または開放(OFF)することにより, 実行パターン番号 1~15 を選択してください。 シリアル通信(オプション: C, C5)付加時,イベント入力は DI1, DI2 のみとなります。 イベント入力 DI1, DI2 の各端子と COM 端子間を接続(ON)または開放(OFF)することにより, 実行パターン番号 1~3 を選択してください。 実行パターン番号 4~15 を選択したい場合, ➡ キーを押してください。 動作の判定は,レベル動作です。 電源投入時もレベル動作です。

イベント入力 DI1~DI4 の場合

DI1~DI4 の各端子と COM 端子間を接続して、実行パターン番号を選択してください。
O印は、DI1~DI4 の各端子と COM 端子間を接続することを表しています。
(例) 実行パターン番号 7 を選択する場合、①-⑤間、②-⑤間および③-⑤間を接続してください。

表 8.1.1-1

*	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12	13	14	15
	0		0		0		0		0		0		0		0
		0	0			0	0			0	0			0	0
				0	0	0	0					0	0	0	0
								0	0	0	0	0	0	0	0
	*	※     1       ○     ○       □     □       □     □	※     1     2       ○     ○       □     ○       □     □       □     □	※     1     2     3       ○     ○     ○     ○       □     ○     ○     ○       □     □     □     ○       □     □     □     □	※     1     2     3     4       ○     ○     ○     ○     ○       □     ○     ○     ○     ○       □     □     □     □     ○       □     □     □     □     ○	※         1         2         3         4         5           ○         ○         ○         ○         ○         ○           □         ○         ○         ○         ○         ○         ○           □         □         □         ○         ○         ○         ○         ○           □         □         □         □         □         □         ○         ○	※         1         2         3         4         5         6           ○         ○         ○         ○         ○         ○         ○           □         ○         ○         ○         ○         ○         ○         ○           □         □         ○         ○         ○         ○         ○         ○           □         □         □         □         □         □         ○         ○           □         □         □         □         □         □         □         □	※         1         2         3         4         5         6         7           ○         ○         ○         ○         ○         ○         ○         ○           □         ○         ○         ○         ○         ○         ○         ○         ○           □         □         ○         ○         ○         ○         ○         ○         ○           □         □         □         □         □         □         ○         ○         ○           □         □         □         □         □         □         □         □         □	**         1         2         3         4         5         6         7         8           ···         ···         ···         ···         ···         ···         ···         ···         8           ···         ···         ···         ···         ···         ···         ···         ···         8           ···         ···         ···         ···         ···         ···         ···         ···           ···         ···         ···         ···         ···         ···         ···         ···           ···         ···         ···         ···         ···         ···         ···         ···           ···         ···         ···         ···         ···         ···         ···         ···           ···         ···         ···         ···         ···         ···         ···         ···	**         1         2         3         4         5         6         7         8         9           ··· <td>**       1       2       3       4       5       6       7       8       9       10         ····       ···       ·</td> <td>**       1       2       3       4       5       6       7       8       9       10       11         ···</td> <td>**       1       2       3       4       5       6       7       8       9       10       11       12         ···&lt;</td> <td>**       1       2       3       4       5       6       7       8       9       10       11       12       13         ···<!--</td--><td>**       1       2       3       4       5       6       7       8       9       10       11       12       13       14         ···</td></td>	**       1       2       3       4       5       6       7       8       9       10         ····       ···       ·	**       1       2       3       4       5       6       7       8       9       10       11         ···	**       1       2       3       4       5       6       7       8       9       10       11       12         ···<	**       1       2       3       4       5       6       7       8       9       10       11       12       13         ··· </td <td>**       1       2       3       4       5       6       7       8       9       10       11       12       13       14         ···</td>	**       1       2       3       4       5       6       7       8       9       10       11       12       13       14         ···

※: キー操作で選択した実行パターン番号になります。

イベント入力 DI1, DI2 の場合

DI1, DI2 の各端子と COM 端子間を接続して、実行パターン番号を選択してください。
 〇印は、DI1, DI2 の各端子と COM 端子間を接続することを表しています。
 (例) 実行パターン番号 3 を選択する場合、①-⑮間および②-⑮間を接続してください。

表 8.1.1-2

パターン 番号 端子番号	*	1	2	3
① DI1		0		0
12 DI2			0	0

※: キー操作で選択した実行パターン番号になります。

(4) プログラム制御の実行

プログラム制御の実行は、プログラム制御開始の手動/自動選択で選択した内容により異なります。 工場出荷初期値は手動スタートです。

- 手動スタート:電源投入時,プログラム制御停止(待機)状態の場合,RUN キーを押すと,(3)で選択 した実行パターン番号のプログラムを,ステップ番号0より実行します。
- 自動スタート:電源投入時,(3)で選択した実行パターン番号のプログラムを,ステップ番号0より自動的に実行します。

手動スタートの場合,プログラム制御の実行は,RUN キーで実行する方法と外部操作入力で実行する方法の2通り有ります。

- RUN キーで実行する
   プログラム制御停止(待機)状態で, RUN キーを押してください。
   プログラム制御を実行します。
- ・外部操作入力で実行する 外部操作入力の<sup>20</sup>(RUN)-<sup>20</sup>(COM)間を接続してください。 プログラム制御を実行します。



<sup>20</sup>(RUN)-②(COM)間の OFF から ON への立ち上がりエッジを 検出し、プログラム制御を実行します。

図 8.1.1-1

[プログラム制御の開始方式について]

プログラム制御の開始方式は,プログラム制御開始方式選択の選択内容により,下記のようになります。

PV スタート: プログラム制御開始時のみ, PV までステップ SV と時間を早送りし, プログラム制御をスタートさせる方式です。ただし, プログラム制御開始時のステップ SV 設定が PV スタートした時の PV より大きい場合, プログラム制御開始時のステップ SV 設定で設定した SV よりプログラム制御を開始します。



図 8.1.1-2

- PVR スタート: プログラム制御開始時およびリピート動作時, PV までステップ SV と時間を早送りし、プログラム制御をスタートさせる方式です。
   動作図は、PV スタートと同様です。
- SV スタート: プログラム制御開始時, プログラム制御開始時のステップ SV 設定で設定した値 より, プログラム制御をスタートさせる方式です。



図 8.1.1-3

### [停電復帰後の動作について]

プログラム制御実行時に停電した場合,停電復帰後の動作は,停電復帰後状態選択の選択内容に より,下記のようになります。 停電復帰時の進行時間誤差は,**1**分です。

停電復帰後停止: 停電復帰後,実行していたプログラム制御を停止して,待機状態で復帰し ます。

停電復帰後継続: 停電復帰後,実行していたプログラム制御の続きを実行します。

停電復帰後一時停止: 停電復帰後,実行していたプログラム制御を一時停止(ホールド機能)した 状態で復帰し,一時停止した時点のステップ SV で定値制御を行います。 RUN キーを押すと,一時停止を解除し,プログラム制御を継続して実行しま す。

#### [ウエイト機能について]

ウエイト機能は、プログラム制御実行中、ステップ終了時に PV と SV の偏差がウエイト設定値以内に入っていない場合、次のステップに進まず、PV と SV の偏差がウエイト設定値以内に入るまで次のステップに移行しない機能です。

ウエイト機能が働くと,STEP 表示器が点滅します。

#### ウエイト機能の説明図

・プログラム・パターンが上昇ステップの場合



図 8.1.1-4

・プログラム・パターンが下降ステップの場合



プログラム・パターン

ー・ー・ー ウエイト機能により, 時間 T 遅れたプログラム・パターン

図 8.1.1-5

# ・ウエイト機能の解除方法

ADV ★ キーまたは<u>STOP</u> キーを押すと、ウエイト機能を解除できます。

また、外部操作の[ADV]入力または[STOP]入力でもウエイト機能を解除できます。

# 8.1.2 プログラム制御を停止する

プログラム制御の停止は, MODEキーで停止する方法と外部操作入力で停止する方法の2通り有ります。

- ・ STOP MODE キーで停止する プログラム制御実行中, STOP MODE キーを約1秒間押してください。 プログラム制御を停止します。
- ・外部操作入力で停止する
   外部操作入力の図(STOP)-図(COM)間を接続してください。
   プログラム制御を停止します。



検出し、プログラム制御を停止します。

図 8.1.2-1

# 8.1.3 プログラム制御を一時停止する(ホールド機能)

ホールド機能は、プログラム制御実行中、現在実行中のステップを一時停止させる機能です。 RUN キーを押すと、一時停止を解除し、プログラム制御を継続して実行します。 マニュアル制御時は、一時停止を解除できません。

プログラム制御の一時停止は、HOLD キーで一時停止する方法と外部操作入力で一時停止する方法の2通り有ります。

- ・ HOLD キーで一時停止する プログラム制御実行中, HOLD キーを押してください。 現在実行中のステップの進行を一時停止し, 停止した時点の SV で定値制御を行います。 HOLD 表示灯が点滅します。
- ・外部操作入力で一時停止する 外部操作入力の@(HOLD)-@(COM)間を接続してください。
   現在実行中のステップの進行を一時停止し、停止した時点のSVで定値制御を行います。
   HOLD表示灯が点滅します。



図 8.1.3-1

# 8.1.4 プログラムのステップを進める(アドバンス機能)

アドバンス機能は、プログラム制御実行中、現在実行中のステップを中断し、次のステップの先頭に 移行する機能です。

ウエイト機能が働いている場合、ウエイト機能を解除し、次のステップの先頭に移行します。

プログラムのステップを進めるには、 → キーで進める方法と外部操作入力で進める方法の 2 通り有ります。

 ・ → キーで進める プログラム制御実行中, → キーを押してください。
 現在実行中のステップを中断し,次のステップの先頭に移行します。
 → キーを押す毎に,次のステップに進みます。

・外部操作入力で進める

外部操作入力の<sup>20</sup>(ADV)-<sup>20</sup>(COM)間を接続してください。 現在実行中のステップを中断し,次のステップの先頭に移行します。 <sup>20</sup>(ADV)-<sup>20</sup>(COM)間を開放,接続する毎に,次のステップに進みます。



出し、プログラムのステップを進めます。

図 8.1.4-1

# 8.1.5 プログラムのステップを戻す(逆アドバンス機能)

逆アドバンス機能は、プログラム制御実行中のステップを中断し、前のステップに戻す機能です。 実行中のステップの進行時間が 1 分未満であれば、ステップ時間を設定しているひとつ前のステッ プの開始点に戻ります。

実行中のステップの進行時間が1分以上進んでいれば、実行中のステップの開始点に戻ります。 プログラム制御を開始したパターンのステップ番号0からは、逆アドバンス機能は働かず、ステップ 番号0の開始点に戻ります。

プログラムのステップを戻すには, <sup>▶</sup>★+ーを押しながら<sup>▲</sup>+ーを押してください。 現在実行中のステップを中断し,前のステップまたは実行中のステップの開始点に戻ります。

# 8.1.6 プログラムのステップ時間の進行を早める(ステップ時間早送り機能)

ステップ時間早送り機能は、プログラム制御実行中、 (FAST) キーを押している間、ステップ時間の進行を 60 倍にして早送りする機能です。

プログラムのステップ時間の進行を早めるには, 「AST キーを押してください。 「AST キーを押している間, ステップ時間の進行を 60 倍にして早送りします。

ウエイト動作を設定している場合、ウエイト動作が優先され、ステップ早送り機能は働きません。

# 8.1.7 プログラムのステップ SV またはステップ時間を変更する

プログラム制御実行中,ステップ SV またはステップ時間を変更した場合,下図のようになります。

・ステップ SV を 500 から 700 に変更した場合



図 8.1.7-1

・ステップ時間を 0:30 から 0:50 に変更した場合



図 8.1.7-2

## 8.1.8 プログラムの終了(パターンエンド機能)

イベント出力 EV□割付選択でパターンエンド出力を選択している場合,プログラム制御終了後,パ ターンエンド出力が ON し, SV/MV/TIME 表示器に**P**ENd<sup>□</sup>を点滅表示します。

STOP キーを約1秒間押すと、パターンエンド出力を OFF し、プログラム制御停止(待機)状態に戻ります。

パターンエンド出力時間を設定している場合,パターンエンド出力時間経過後,自動的にパターンエンド出力を **OFF** し,プログラム制御停止(待機)状態に戻ります。

#### [プログラム終了時ステップ SV ホールド機能について]

プログラム制御終了時,プログラム終了時ステップ SV ホールド機能選択有りを選択した場合, プログラム制御終了時, PTN 表示器が点滅し,最終ステップのステップ SV で制御を行います。

STOP MODE キーを約1秒間押すと、プログラム終了時ステップ SV ホールド機能を解除し、プログラム制 御停止(待機)状態に戻ります。

ステップ SV ホールド機能が働いている状態で、プログラム終了時ステップ SV ホールド機能無 しに変更した場合、プログラムを強制的に終了します。

イベント出力 EV 割付選択でパターンエンド出力を選択している場合,プログラム制御終了後, パターンエンド出力が ON し, SV/MV/TIME 表示器に PENd を点滅表示します。

#### 8.2 定値制御の実行

#### 8.2.1 定値制御を実行する

設定したステップ SV で,定値制御(指示調節計と同様の制御)を行います。 定値制御の実行は,定値制御を行いたいステップ SV のステップ時間を----に設定します。

(例) パターン番号 0, ステップ番号 0 のステップ SV を 500 ℃, ステップ時間を----に設定し, RUN キーを押すと, 500 ℃で定値制御を行います。

#### (1) 電源投入前にすること

本器へ電源投入する前に、「3. 制御盤への取り付け(P.12~13)」、「4. 配線(P.14~23)」を確認して ください。

#### (2) 電源投入後にすること

本器へ電源投入した後,「5. キー操作の概要と各グループの説明(P.24~29)」,「6. 電源投入後の 基本手順と設定例(P.30~42)」および「7. 設定項目(P.43~95)」を参考に,必要な設定項目を設定 してください。

定値制御を行いたいパターンのステップ SV,ステップ時間を設定してください。 ステップ時間は,0:00 から → キーを押してください。 ----になります。 PID ブロック番号,警報ブロック番号および出力ブロック番号を選択してください。 定値制御時,タイムシグナルブロック番号およびウエイトブロック番号は働きません。

#### (3) 実行パターン番号の選択

実行パターン番号の選択は, <sup>▶</sup> キーで選択する方法とイベント入力で選択する方法の 2 通り有ります。

イベント入力で選択した実行パターン番号が, <sup>▶™</sup>キーで選択したパターン番号より優先されま す。

イベント入力が全て OFF(開)状態の場合のみ,キー操作による実行パターン選択が有効になりま す

#### ●TN 本 キーで選択する

プログラム制御停止(待機)状態で, <sup>▶</sup> キーを押して, (2)でステップ時間を ---- に設定した パターン番号(0~15)を選択してください。

#### ・イベント入力で選択する

イベント入力 DI1~DI4 の各端子と COM 端子間を接続(ON)または開放(OFF)し, (2)でステッ プ時間を----に設定したパターン番号(1~15)を選択してください。 シリアル通信(オプション: C, C5)付加時,イベント入力は DI1, DI2 のみとなります。 イベント入力 DI1, DI2 の各端子と COM 端子間を接続(ON)または開放(OFF)し, (2)でステップ 時間を----に設定したパターン番号(1~3)を選択してください。 パターン番号(4~15)を選択したい場合, ➡★+ーを押してください。 動作の判定は,レベル動作です。 電源投入時もレベル動作です。

イベント入力 DI1~DI4 の場合

DI1~DI4 の各端子と COM 端子間を接続(ON)または開放(OFF)し, (2)でステップ時間を----に設定したパターン番号を選択してください。

〇印は、DI1~DI4の各端子と COM 端子間を接続することを表しています。

(例) パターン番号 7 を選択する場合, ①-⑤間, ②-⑤間および③-⑤間を接続してください。
表 8.2.1-1

パターン 番号 端子番号	*	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12	13	14	15
① DI1		0		0		0		0		0		0		0		0
12 DI2			0	0			0	0			0	0			0	0
13 DI3					0	0	0	0					0	0	0	0
(14) DI4									0	0	0	0	0	0	0	0

※: キー操作で選択した実行パターン番号になります。

イベント入力 DI1, DI2 の場合

DI1, DI2 の各端子と COM 端子間を接続(ON)または開放(OFF)し, (2)でステップ時間を ----に設定したパターン番号を選択してください。

○印は、DI1, DI2の各端子と COM 端子間を接続することを表しています。

(例)パターン番号3を選択する場合, ①-10間および②-10間を接続してください。 表 8.2.1-2

パターン 番号 端子番号	*	1	2	3
① DI1		0		0
12 DI2			0	0

※: キー操作で選択した実行パターン番号になります。

### (4) 定値制御の実行

定値制御の実行は、RUN キーで実行する方法と外部操作入力で実行する方法の2通り有ります。

・ RUN キーで実行する

プログラム制御停止(待機)状態で, RUN キーを押してください。 (2)でステップ時間を----に設定したステップをホールドして, ステップ SV で定値制御を 行います。 定値制御実行中は, RUN 表示灯が点滅します。

・外部操作入力で実行する(図 8.2.1-1)

外部操作入力の@(RUN)-@(COM)間を接続してください。

(2)でステップ時間を----に設定したステップをホールドして, ステップ SV で定値制御を 行います。

定値制御実行中は, RUN 表示灯が点滅します。



検出し、定値制御を実行します。

図 8.2.1-1

### 8.2.2 定値制御を終了する

定値制御を終了するには、 MODE キーで終了する方法と外部操作入力で終了する方法の2通り有ります。

- ・ MODE キーで終了する
   定値制御実行中, MODE キーを約1秒間押してください。
   定値制御を終了し, プログラム制御停止(待機)状態に戻ります。
- ・外部操作入力で終了する 外部操作入力の<sup>23</sup>(STOP)-<sup>20</sup>(COM)間を接続してください。 定値制御を終了し、プログラム制御停止(待機)状態に戻ります。



③(STOP)-愈(COM)間の OFF から ON への立ち上がりエッジを 検出し、定値制御を終了します。

図 8.2.2-1

### 8.3 オート(自動)制御/マニュアル(手動)制御を切り替える

オート(自動)/マニュアル(手動)制御の切り替えは、オート/マニュアル制御切り替えグループのオート/マ ニュアル制御切り替え選択で行います。

オート(自動)制御からマニュアル(手動)制御に切り替えた時またはマニュアル(手動)制御からオート(自動)制御に切り替えた時,バランスレスバンプレス機能が働き MV の急変を防ぎます。

- ・オート(自動)制御からマニュアル(手動)制御に切り替えた時,切り替え前の MV をマニュアル(手動)制 御の初期値にします。
- ・マニュアル(手動)制御からオート(自動)制御に切り替えた時,切り替え前の MV をオート(自動)制御の 初期値にします。

#### 8.3.1 マニュアル(手動)制御に切り替える

マニュアル(手動)制御に切り替えるには、オート/マニュアル制御切り替え選択で、MRNL[[マニュアル(手動)制御]を選択し、Stat+ーを押してください。

マニュアル(手動)制御に切り替わると, MAN 表示灯と MV 表示灯が点灯し, STEP 表示器に<sup>11</sup>を, SV/MV/TIME 表示器に MV を表示します。

MVの増減は, PTN キーまたは ♥ キーを使用します。

 ◆・キーと同時に、(ABV) キーと同時に、(ABV) キーを押すと、MVの増減速度が速くなります。

 MV設定範囲: プログラム制御停止(待機)状態で、マニュアル(手動)制御に切り替えた場合
 出力ブロック番号 0 OUT1 下限〜出力ブロック番号 0 OUT1 上限
 加熱冷却制御(オプション: DR, DS, DA)付加時
 -(出力ブロック番号 0 OUT2 上限)〜出力ブロック番号 0 OUT1 上限

 プログラム制御実行中、マニュアル(手動)制御に切り替えた場合
 実行ステップの出力ブロック番号の OUT1 下限〜
 取為冷却制御(オプション: DR, DS, DA)付加時
 -(実行ステップの出力ブロック番号の OUT2 上限)〜
 実行ステップの出力ブロック番号の OUT2 上限)〜
 実行ステップの出力ブロック番号の OUT1 上限

増減した MV でマニュアル(手動)制御を行います。



8.3.2 オート(自動)制御に切り替える

オート(自動)制御に切り替えるには、オート/マニュアル制御切り替え選択で、日について、自動) 制御]を選択し、乳デキーを押してください。

オート(自動)制御に切り替わると、SV/MV/TIME 表示器は SV 表示に戻ります。



## 8.4 SV/MV/TIME 表示器の表示を切り替える

SV/MV/TIME 表示器の表示を切り替えるには、 $\frac{DISP}{B.MODE}$ キーを押してください。  $\frac{DISP}{B.MODE}$ キーを押す毎に、以下のように切り替わります。

プログラム制御の場合



定値制御の場合



### 8.5 AT を実行する

### 8.5.1 AT 実行時の注意

- ・ATの実行は、試運転時に行ってください。
- ・設定値ロック選択で、Locx (設定値ロック有り)を選択した場合, AT は動作しません。
- ・AT 実行中は、AT 実行/解除選択項目を除く、全設定値の設定はできません。
- ・ATを途中で解除すると、OUT1比例帯、積分時間、微分時間、ARW および OUT2比例帯の各値は、ATを実行する前の値に戻ります。

また,約4時間経過してもATが終了しない場合,強制的にATを中止します。

OUT1 比例帯, 積分時間, 微分時間, ARW および OUT2 比例帯の各値は, AT を実行する前の値に 戻ります。

### [プログラム制御実行中, AT 実行時の注意]

・AT を実行すると、実行した時点から AT を行い、終了するまでステップ時間は進みません。 AT 終了後、残りのステップを実行します。



図 8.5.1-1

- ・AT 方式選択で、NoML (ノーマルモード)を選択した場合、PID ブロック番号の異なる各ステップ 毎に手動で AT を実行してください。
- ・AT 方式選択で, MULT (マルチモード)を選択した場合,各ステップの進行時間が90%を経過したポイントで自動的にATを実行します。ただし、1パターン中に同じPID ブロック番号があった場合[図 8.5.1-2 の PID ブロック番号1(ステップ番号0,1,4)および PID ブロック番号2(ステップ番号2,3)]は、ステップ番号0,2のみATを実行し、ステップ番号1,3,4はATを実行しません。



A点に到達すると、ATを実行します

#### 図 8.5.1-2

マルチモードで AT を実行した場合, AT 表示灯は, AT 待機中点灯し, AT 実行中点滅します。 各ステップの AT 終了後, 各ステップで選択していた PID ブロック番号に, OUT1 比例帯, 積分時 間, 微分時間, ARW および OUT2 比例帯の各値を自動的に設定します。 定値制御時, マルチモードは働きません。

### 8.5.2 AT の動作

AT の動作について説明します。

AT はプロセスに強制的に変動を与えて P, I, D, ARW 各設定値の最適値を自動的に算出する機能です。 直流電圧,直流電流入力の場合,立ち上がり時,安定時,立ち下がり時に関係なく SV で変動を与え ます。

SV と PV の偏差により、以下の 3 通りの中から自動的に AT を実行します。

#### [SV と PV の偏差が大きい立ち上がりの場合]

AT バイアス設定を 20 ℃(F)に設定した場合, SV より 20 ℃(F)低い温度で変動を与えます。



(図 8.5.2-1)

# [制御が安定している場合]

SV で変動を与えます。





## [SV と PV の偏差が大きい立ち下がりの場合]

AT バイアス設定を 20 ℃(°F)に設定した場合, SV より 20 ℃(°F)高い温度で変動を与えます。



(図 8.5.2-3)

### 8.5.3 AT を実行する

AT の実行は, AT 実行グループの AT 実行/解除選択で行います。 AT を実行するには, AT 実行/解除選択で, <u>AF</u>[]][実行]を選択し, <del>SF</del>()キーを押してください。



# 9. 動作説明

9.1 OUT1 動作図

動作	逆(加熱)	勆作		正(冷却)動作		
制 御 動 作	ON 比例带 ON OFF	× × sv	Z	< └ 比例帯 → → → → →	ON OFF	
リレー接点出力	H ④ う I C ⑤ す G L ⑥ ゴ 偏差に応じて周	H④ C⑤ L⑥ 明動作	H ④	H ④ C ⑤ L ⑥ に応じて周期	H④ C 5 L 6 助作	
無接点電圧出力	+⑤¬ 12 V DC -⑥→ 偏差に応じて周	C + ⑤ - 0 V DC - ⑥ ⑥ ⑥ 例動作	+⑤ 0 V DC -⑥ 偏差	+⑤ -⑥ -⑥ に応じて周期	+⑤ 12 V DC -⑥ 動作	
直流電流出力	+ ⑤ ー + ⑤ ー 20 mA DC 20~4 mA E - ⑥ ー - ⑥ ー - ⑥ ー 偏差に応じて連続	+⑤	+⑤ 4 mA DC -⑥ 偏差に	+ 5	+⑤ 20 mA DC -⑥ 二変化	
表示(OUT1)	点灯	消灯	消灯		点灯	

※※※ 部分は ON(点灯)または OFF(消灯)動作します。

## 9.2 OUT1 ON/OFF 動作図

動作	逆(加熱)動作			正(冷却)動作		
制 御 動 作	ON 動作すきま ON OFF 2			動作すきま <	ON OFF	
リレー接点出力	H4 C5 L6	H4 C5 L6	H4 C5 L6		H4 C5 L6	
無接点電圧出力	+5 12 V DC -6	+5 0 V DC -6	+⑤ 0 V DC -⑥		+5 12 V DC -6	
直流電流出力	+5 20 mA DC -6	+ 5 4 mA DC - 6	+5 4 mA DC -6		+5 20 mA DC -6	
表示(OUT1)	点灯	消灯	消灯		点灯	

部分は ON(点灯)または OFF(消灯)動作します。



※※ 部分は ON(点灯)または OFF(消灯)します。

は加熱制御動作を表しています。

\_\_\_\_ は冷却制御動作を表しています。



部分は ON(点灯)または OFF(消灯)します。

- は加熱制御動作を表しています。

---- は冷却制御動作を表しています。

制御動作	ON     *1     *2       加熱動作     *3     ()       OFF     SV	- ON 令却動作) — OFF
リレー接点出力(OUT1)	H④     H④     H④     H④       C5     C5     C5     C5       L6     L6     L6     L6	
無接点電圧出力(OUT1)	+⑤¬¬     +⑤¬¬     +⑤¬¬       12 V DC     12/0 V DC     0 V DC       -⑥     -⑥     -⑥       偏差に応じて周期動作	
直流電流出力(OUT1)	+ ⑤ ⑥ ◎ ⑥ ◎ ⑥ ◎ ○ = ○ ○ ◎ ○ = ○ ◎ ○ = ○ = ○ ◎ ○ = ○	
リレー接点出力(OUT2)	⑦     ⑦     ⑦     ⑦       ⑧     0     0     0       ⑧     0     0     0       幅差に応じて周期動作     0     0	
無接点電圧出力(OUT2)	+⑦¬¬ +⑦¬¬ +⑦¬¬ 0 V DC 0/12 V DC 12 V DC -⑧→ -⑧→ -⑧→ -⑧→ 偏差に応じて周期動作	C
直流電流出力(OUT2)	+⑦¬¬ +⑦¬¬ +⑦¬¬ 4 mA DC 4~20 mA DC 20 mA DC -⑧⑧	0
表示(OUT1)	▲ ▲ 点灯	消灯
表示(OUT2)	消灯	点灯

\*1: 加熱側比例帯

\*2: 冷却側比例帯

\*3: オーバラップ

🔆 部分は ON(点灯)または OFF(消灯)します。

ー は加熱制御動作を表しています。

----- は冷却制御動作を表しています。

• 上限警報動作



• 下限警報動作



• 上下限警報動作



• 上下限範囲警報動作



- EV1 動作すきま ON OFF -EV1 動作点 SV +EV1 動作点 斜線部分が待機機能動作する。
- 待機付下限警報動作

• 待機付上限警報動作



• 待機付上下限警報動作



• 待機付上下限範囲警報動作



• 絶対値上限警報動作



EV1動作すきま ON OFF EV1動作点

• 待機付絶対値上限警報動作

斜線部分が待機機能動作する。

• 絶対値下限警報動作







**EV1** 動作点, **EV1** 動作すきまは, それぞれ **EV1** 警報動作点設定, **EV1** 警報動作すきま設定を表しています。

EV2, EV3, EV4 の場合,それぞれ置き換えてご覧ください。

EVT1 表示灯は, EV1 端子⑨-⑩間が ON の時点灯, OFF の時消灯します。 EVT2 表示灯は, EV2 端子⑦-⑧間が ON の時点灯, OFF の時消灯します。 EVT3 表示灯は, EV3 端子⑳-⑳間が ON の時点灯, OFF の時消灯します。 EVT4 表示灯は, EV4 端子⑳-⑳間が ON の時点灯, OFF の時消灯します。

上限警報,上下限警報,絶対値上限警報はオーバスケール時に警報出力が働き,待機付警報は待機機能 を解除します。

下限警報,上下限警報,絶対値下限警報はアンダスケール時に警報出力が働き,待機付警報は待機機能を解除します。

非励磁動作の場合,出力 ON/OFF の状態が動作図と逆になります。 (各イベント表示灯は上図の励磁動作と同じです)

	励磁	非励磁
イベント表示灯	点灯	点灯
イベント出力	ON	OFF



イベント出力 EV□割付選択でパターンエンド出力を選択している場合,プログラム制御終了後,パ ターンエンド出力が ON し, SV/MV/TIME 表示器にPENd□を点滅表示します。

STOP キーを約1秒間押すと、パターンエンド出力を OFF し、プログラム制御停止(待機)状態に戻ります。

パターンエンド出力時間を設定している場合,パターンエンド出力時間経過後,自動的にパターンエンド出力時間を **OFF** し, プログラム制御停止(待機)状態に戻ります。

# 10. 仕 様

# 10.1 標準仕様

定 格 定格目盛

	入力	目盛	分解能	
	K	-200 <b>~</b> 1370 ℃	-328 <b>~</b> 2498 °F	1 ℃(°F)
	n	-200.0∼400.0 °C	-328.0~752.0 °F	0.1 ℃(°F)
	J	-200 <b>~</b> 1000 ℃	-328 <b>~</b> 1832 ℉	1 ℃(°F)
	R	0 <b>~</b> 1760 ℃	<b>32∼3200</b> °F	1 ℃(°F)
	S	0 <b>~</b> 1760 ℃	<b>32∼3200</b> °F	1 ℃(°F)
	В	0 <b>~</b> 1820 ℃	<b>32∼3308</b> °F	1 ℃(°F)
	E	-200 <b>~</b> 800 ℃	-328 <b>~1</b> 472 ℉	1 ℃(°F)
	Т	-200.0∼400.0 °C	-328.0~752.0 °F	0.1 ℃(°F)
	N	-200 <b>~</b> 1300 ℃	-328~2372 °F	1 ℃(°F)
	PL-Ⅱ	0 <b>~</b> 1390 ℃	<b>32∼2534</b> °F	1 ℃(°F)
	C(W/Re5-26)	0 <b>~</b> 2315 ℃	<b>32∼4199</b> °F	1 ℃(°F)
		-200.0∼850.0 °C	-328.0~1562.0 °F	0.1 ℃(°F)
	DHADD	-100.0∼100.0 °C	-148.0~212.0 °F	0.1 ℃(°F)
	PIIOO	-100.0 <b>~</b> 500.0 ℃	-148.0~932.0 °F	0.1 ℃(°F)
		<b>-200∼850</b> °C	<b>-328∼1562</b> °F	1 ℃(°F)
		-200.0∼500.0 °C	-328.0~932.0 °F	0.1 ℃(°F)
	JPIIOU	-200∼500 °C	<b>-328∼932</b> °F	1 ℃(°F)
	4~20 mA	-2000~	1	
	0∼20 mA	-2000~	1	
	0∼10 mV	-2000~	·10000(*)	1
	-10~10 mV	-2000~	·10000(*)	1
	0∼50 mV	-2000~	<b>·</b> 10000(*)	1
	0∼100 mV	-2000~	·10000(*)	1
	0~1 V	-2000~	·10000(*)	1
	0~5 V	-2000~	10000(*)	1
	1~5 V	-2000~	-10000(*)	1
	0~10 V	-2000~	10000(*)	1
	(*): スケーリング:	および小数点位置選択可		

٦	+
$\sim$	<b>/</b>

入力	熱電対	K, J, R, S, B, E, T, N, PL-Ⅱ, C(W/Re5-26)
		外部抵抗 100 Ω以下。ただし, B 入力の場合, 外部抵抗 40 Ω以下
	測温抵抗体	Pt100, JPt100 3 導線式
		許容入力導線抵抗1線当たりの抵抗値10Ω以下。ただし, Pt100
		-100.0~100.0 ℃は5Ω以下
	直流電流	$0\sim$ 20 mA DC, $4\sim$ 20 mA DC
		入力インピーダンス 50 Ω
		許容入力電流 100 mA 以下
	直流電圧	0~10 mV DC, -10~10 mV DC, 0~50 mV DC, 0~100 mV DC, 0~1 V
		DC
		入力インピーダンス <b>1 M</b> Ω以上
		許容入力電圧 5 V DC 以下
		許容信号源抵抗 2 kΩ以下(0~1 V DC)
		200 Ω以下(0~100 mV DC, 0~50 mV DC)
		40 Ω以下(-10~10 mV DC)
		20 Ω以下(0~10 mV DC)
		$0 \sim 5 \text{ V DC}, 1 \sim 5 \text{ V DC}, 0 \sim 10 \text{ V DC}$
		入力インピーダンス 100 kΩ以上
		許容入力電圧 15 V DC 以下
		許容信号源抵抗 100 Ω以下
イベント	入力点数	最大4点(オプション: C, C5付加時, 2点)
入力	閉時回路電流	約 16 mA
外部操作	入力点数	4 点(STOP, HOLD, ADV, RUN)
入力	閉時回路電流	約 16 mA
	動作の判定	エッジ動作
		電源投入時、レベル動作で判定

出力			
制御出力	リレー接点	制御容量	3 A 250 V AC(抵抗負荷)
OUT1	1a 1b		1 A 250 V AC(誘導負荷 cos <i>ϕ</i> =0.4)
		電気的寿命	10 万回
	無接点電圧	12 V DC±15	5 %
	(SSR 駆動用)	最大 40 mA(	短絡保護回路付)
	直流電流	$4\sim$ 20 mA DO	C(分解能 12000)
		負荷抵抗 最	大 600 Ω
イベント	リレー接点 1a	制御容量	3 A 250 V AC(抵抗負荷)
出力 EV1			1 A 250 V AC(誘導負荷 cos ϕ =0.4)
		電気的寿命	10 万回
イベント	リレー接点 1a	制御容量	3 A 250 V AC(抵抗負荷)
出力 EV2			1 A 250 V AC(誘導負荷 cos ϕ =0.4)
		電気的寿命	10 万回
イベント	リレー接点 1a	制御容量	3 A 250 V AC(抵抗負荷)
出力 EV3,			1 A 250 V AC(誘導負荷 cos ϕ =0.4)
EV4		電気的寿命	10 万回
		イベント出力	J EV3, EV4 の片方は共通端子。
タイムシ	回路数	8	
グナル出	オープンコレク	容量 24 V D	С
力(オプシ	タ	最大 50 mA	
ョン: TS)			
制御出力	リレー接点 1a	制御容量	3 A 250 V AC(抵抗負荷)
OUT2	(オプション: DR)		1 A 250 V AC(誘導負荷 cos <i>ϕ</i> =0.4)
(オプショ		電気的寿命	10 万回
ン: D囗)	無接点電圧	12 V DC±15	5 %
	(SSR 駆動用)	最大 40 mA(	短絡保護回路付)
	(オプション: DS)		
	直流電流	$4\sim$ 20 mA DC	C(分解能 12000)
	(オプション: DA)	負荷抵抗 最	大 600 Ω
伝送出力	分解能	12000	
(オブショ	出 カ	TA: $4\sim$ 20 m	ADC(負荷抵抗:最大 500 Ω)
ン: T□)		TV: 0~1 V C	C(負荷抵抗: 最小 100 KΩ)
	出力精度	伝送出力スパ	ペンの <b>±0.3 %</b> 以内
	応答時間	400 ms+入力	」サンプリング周期(0 %→90 %)



### 環境条件

周囲温度	0~50 °C
周囲湿度	35~85 %RH(但し結露しない事)
環境仕様	RoHS 指令対応

性 能

基準精度	熱電対	各入力スパンの±0.2%±1デジット以内。ただし, R, S入力0~200				
		℃(32~392 °F)は±6 ℃(12 °F)以内				
		B 入力 0~300 ℃(32~572 °F)は,精度保証範囲外				
		K, J, E, T, N 入力 0 ℃(32 °F)未満は入力スパンの±0.4 %±1 デジ				
		ット以内				
	測温抵抗体	各入力スパンの±0.1%±1デジット以内。				
	直流電圧	各入力スパンの±0.2%±1デジット以内。				
	直流電流					
冷接点補償	精度	<b>0~50 ℃</b> において±1 ℃以内				
周囲温度の	影響	各入力スパンの 50 ppm/℃以内				
入力サンプ	<sup>°</sup> リング周期	125 ms				
時間指示精	度	設定時間の±0.1%				
設定精度		基準精度および冷接点補償精度に準ずる。				
時間設定精	度	設定時間の±0.1%				
設定分解	温度	熱電対,測温抵抗体入力の小数点無しの場合:1 ℃(℉)				
能		熱電対,測温抵抗体入力の小数点付きの場合:0.1 ℃(°F)				
		直流電圧,直流電流入力の場合:1				
	時間	1分または1秒				

# 一般構造

質 量		約 460 g			
外形寸法		96×96×98.5 mm(横×縦×奥行)			
取付方式		制御盤埋込方式(適合パネル厚み 1~8 mm)			
ケース		難燃性樹脂, 色 黒			
パネル		メンブレンシート			
防滴・防塵		前面部 IP66			
表示器	PV 表示器	運転モード時,現在値(PV)を表示する。			
		設定モード時,設定キャラクタを表示する。			
		11 セグメント LCD ディスプレイ 5 桁 バックライト赤/緑/橙			
		文字寸法 <b>24.0×11.0 mm(</b> 高さ×幅)			
	SV/MV/TIME 表	運転モード時,目標値(SV)/出力操作量(MV)/時間(TIME)のいずれかを表			
	示器	示する。			
		電源 OFF 時の表示状態を保持する。			
		設定モード時,設定値を表示する。			
		11 セグメント LCD ディスプレイ 5 桁 バックライト緑			
		文字寸法 14.0×7.0 mm(高さ×幅)			
	PTN 表示器	パターン番号を表示する。			
		プログラム終了時ステップ SV ホールド機能選択で,ホールド機能有			
		りを選択した場合、プログラム終了時、点滅する。			
		11 セグメント LCD ディスプレイ 2 桁 バックライト橙			
		文字寸法 10.0×5.0 mm(高さ×幅)			
STEP 表示器		ステップ番号を表示する。			
		ウエイト動作中、点滅する。			
		マニュアル制御時、Mを表示する。			
		11 セグメント LCD ディスプレイ 2 桁 バックライト橙			
		文字寸法 10.0×5.0 mm(高さ×幅)			

表示灯	PV 表示灯	運転モードで PV 表示時,点灯する。				
		バックラ	ライト赤/緑/橙			
	SV 表示灯	SV/MV/	TIME 表示器が SV 表示時,点灯する。			
		電源 OF	F時の表示状態を保持する。			
		バックラ	ライト緑			
	MV 表示灯	SV/MV/	TIME 表示器が制御出力 OUT1 MV 表示時,点灯する。			
		SV/MV/	TIME 表示器が制御出力 OUT2 MV 表示時,点滅する。			
		電源 OF	F時の表示状態を保持する。			
		バックラ	ライト緑			
	TIME 表示灯	SV/MV/	SV/MV/TIME 表示器が TIME 表示時,点灯する。			
		電源 OF	電源OFF時の表示状態を保持する。			
		バックラ	ライト緑			
	PTN 表示灯	パターン	/番号表示時, 点灯する。			
		バックラ	ライト橙			
	STEP 表示灯	ステップ	プ番号表示時, 点灯する。			
		バックラ	ライト橙			
	PROFILE 表示	プログラ	ラム制御実行中, プログラム設定が上昇ステップ時, 一定時また			
	灯	は下降ス	<テップ時,下記のように表示する。			
		│:上∮	<b>昇ステップ時,点灯する。</b>			
		:-;	<b>定時,点灯する。</b>			
		》:下降	<b>奉ステップ時,点灯する。</b>			
		定值制御	『実行中,消灯する。			
		バックラ	ライト緑			
	時間単位表示灯	SV/MV/	TIME 表示器が TIME 表示時,ステップ時間単位選択の選択内			
		容により	),下記のように表示する。			
		M: ステ	ップ時間単位選択で,時:分選択時,点灯する。			
		S: ステ	ップ時間単位選択で,分:秒選択時,点灯する。			
		バックラ	7イト緑			
	動作表示灯	バックラ				
		OUT1				
			直流電流出力の場合,125 ms 周期で出力操作量に対応して点			
		0.170				
		OUT2	制御出力 OU12(オブション: D□)ON 時, 点灯する。			
			直流電流出刀(オフション: DA)の場合, 125 ms 周期で出刀操			
		EVII				
		<b>EVT2</b> イベント出力 EV2 ON 時, 点灯する。				
		<b>EVT3</b> イベント出力 EV3 ON 時, 点灯する。				
		EVT4 イベント出力 EV4 ON 時, 点灯する。				
		MAN マニュアル制御時, 点灯する。				
		T/R シリアル通信(オブション: C, C5)で TX(送信)出力時, 点灯する。				
		AT AT 実行中, 点滅する。				
		AT 方式選択で、マルチモードを選択時、AT 待機中、点灯する。				
		LOCK	設 定 恒 ロック 選 沢 時, 点灯 ずる。			
		KUN	フロクフム制御実行中、点灯する。			
			正他前御実行中、京滅する。     「     「     「     「     」     、     」     、     」     、      、     、     、     、     、     、      、      、     、     、     、     、     、      、      、       、			
		HOLD	ノロクフム制御ホールド時,点滅する。			

# 設定機構

ファンクションキー	RUN	ランキー	プログラム制御の実行またはホールド時,ホール
			ドを解除する。
	PTN	パターンキー	プログラムパターン番号を選択する。
		アップキー	設定モード時,数値を増加する。
			プログラム制御時,ステップ時間の進行を 60 倍
	FAST <b>FAST</b>	ファストキー	にする。
			設定モード時,数値設定の増減速度を速くする。
		アドバンフキ	プログラム制御時,実行中のステップを中断し,
	ADV	)   / / / / / -	次のステップへ移行する。(アドバンス機能)
		ダウンキー	設定モード時,数値を減少する。
	SET	セットキー	設定モードへ移行する。
	-RST	リセットキー	運転モードへ移行する。
	STOP MODE	ストップキー	プログラム制御の停止またはパターンエンド出
			力の解除を行う。
		モードキー	各設定モードの切り替えまたは選択を行う。
	DISP	ディスプレイキー	SV/MV/TIME 表示の切り替えを行う。
	B.MODE	バックモードキー	各設定モードの逆送りを行う。
	HOLD ENT	ホールドキー	プログラム制御時、時間の進行を一時停止し、そ
			の時点の SV で制御を行う。(ホールド機能)
		エンターキー	設定データを登録し、次の設定項目に移行する。

# プログラム性能

パターン数	16 パターン(連結可能)
ステップ数	<b>256(16</b> ステップ/パターン)
リピート回数	0~9999回(0に設定すると、リピート動作しない)
プログラム時間範囲	0~99 時間 59 分/ステップまたは 0~99 分 59 秒/ステップ
	( を設定すると、ステップ SV で定値制御を行う)
ウエイト値	熱電対, 測温抵抗体入力で小数点無しの場合 ±(0~100) ℃(°F)
	熱電対,測温抵抗体入力で小数点付きの場合 ±(0.0~100.0) ℃(℃)
	直流電圧,直流電流入力の場合 ±(0~1000)(小数点位置は小数点位置
	選択に従う)
	(0 または 0.0 に設定すると、ウエイト動作しない)

## 制御性能

制御動作		• PID 動作(AT 機能付)		
		・ON/OFF 動作(比例帯の設定を 0 または 0.0 にした場合)		
	OUT1 比例帯(P)	<b>0</b> ~入力スパン ℃(°F)		
		直流電圧,直流電流入力の場合 0.0~1000.0%		
		(0 または 0.0 に設定すると ON/OFF 動作になる)		
	積分時間(I)	0~3600 秒(0 に設定すると積分動作無し)		
	微分時間(D)	0~1800 秒(0 に設定すると微分動作無し)		
	OUT1 比例周期	1~120 秒		
	ARW	0~100 %		
	OUT1 ON/OFF 動作すき	0.1~1000.0 °C(°F)		
	ま	直流電圧,直流電流入力の場合 1~10000(小数点位置は小数点位置選		
択に従う)		択に従う)		
	OUT1 上限, OUT1 下限	0~100 %(直流電流出力の場合,-5~105 %)		

標準機能

ウエイト機能	プログラム制御実行中,ステップ終了時にPVとSVの偏差がウエイト
	設定値以内に入っていない場合,次のステップに進まず,PVとSVの
	偏差がウエイト設定値以内に入るまで次のステップに移行しない機能。
	ウエイト動作中は,STEP 表示器が点滅する。
ホールド機能	プログラム制御実行中,現在実行中のステップの進行を一時停止させ
	る機能。
	RUN キーを押すと、一時停止を解除し、プログラム制御を継続して実行
	する。
	マニュアル制御時は、一時停止を解除できない。
アドバンス機能	プログラム制御実行中,現在実行中のステップを中断し,次のステップ
	の先頭に移行させる機能。
逆アドバンス機能	プログラム制御実行中のステップを中断し、前のステップに戻す機能。
	ただし,実行中のステップの進行時間が1分未満であれば,時間設定
	されている 1 つ前のステップの開始点に戻り,ステップの進行時間が
	1 分以上進んでいれば実行中ステップの開始点に戻る。
	尚,スタートしたパターンのステップ 0 からは逆アドバンス機能は働
	かず、ステップ0の開始点に戻る。
パターン連結・リピート機	パターン番号 0~15 に、それぞれ次のパターンを連結できる。パター
能	ン番号15の場合、パターン番号0に連結される。
	また、リピートはパターン番号 0~15 それぞれに 0~9999 回まで設定
	連結したバターンのリビートは、連結全体のバターンを、スタートした
	バターンのリビート回数分リビートする。 プロビニューローを開発した。ためリアンス用。コニープロ+用の光行
ステッフ時間早送り機能	フロクフム制御美行中, (AST)キーを押している間, ステップ時間の進行
	を 00 倍にしく早达りさせる機能。
	リエイト動作を設定している場合、リエイト動作が優先される。
ノロクラムクリア機能	ノロクラム前御停止(付機中)時, ハターン設定クルーノのとの項目にわ
	いてもRun イーを約3秒間押し続けると、SIEF 衣小碕に衣小している ステップ乗号以降のデータな工具出芸知期値に百十機能
	スノッノ番亏以降のノータを上場面何初期値に戻り機能。
停電復帰期作进択	ノロクラム前御夫们甲停電し、その仮復帰したとさのノロクラム前御
	仏思を迭代山木る。 信電復信公信止・ プログラム判御な信止! 法继出能で復居する
	停电援师復停止. フログラム前岬を停止し,付城扒悪く復佈する。 信雪復信谷継続. プログラム制御宝行出能で復信する
	に電復师復裕税. アロノノム前岬天日状態で復帰する。 信雪復昌谷——時信止· 現在宝行山のステップの准行を一時信止」を出
	作電後市後 内存工: 死任天日中のパノノノの定日を 内存工した状 能(ホールド機能)で復帰し 一時停止した時占の
	SV で制御を行う。
	RUN キーを押すと、一時停止を解除し、プログラ
	ム制御を継続して実行する。
	停電復帰時の進行時間誤差 1分
パターンエンド機能	イベント出力 EV 割付選択でパターンエンド出力を選択している場
	合, プログラム制御終了後, パターンエンド出力が ON し, SV/MV/TIME
	表示器にPENdeeを点滅表示する。
	STOP MODEキーを約1秒間押すと、パターンエンド出力をOFFし、プログラム
	制御停止(待機)状態に戻る。
	パターンエンド出力時間を設定した場合、パターンエンド出力時間経
	過後, 自動的にパターンエンド出力を OFF し, プログラム制御停止(待
	機)状態に戻る。

イベント出力 EV1	イベント出力 EV1 割付選択で割付られたイベント条件によって出力が
	ON または OFF になる。
イベント出力 EV2	イベント出力 EV2 割付選択で割付られたイベント条件によって出力が
	ON または OFF になる。
	オプション: D□付加時,イベント出力 EV2 は働かない。
イベント出力 EV3, EV4	イベント出力 EV3, EV4 割付選択で割付られたイベント条件によって
	出力が ON または OFF になる。
	イベント出力 EV3, EV4 のコモンは共通。
警報動作	上限警報,待機付上限警報,下限警報,待機付下限警報,上下限警報,
	待機付上下限警報,上下限範囲警報,待機付上下限範囲警報,絶対値上
	限警報,待機付絶対値上限警報,絶対値下限警報または待機付絶対値下
	限警報に励磁, 非励磁選択を含めた 24 種類と動作無しの中から選択が
	出来る。
	初期值 0
	ON/OFF 動作
警報動作すきま設定	0.1∼1000.0 °C(°F)
	直流電圧,直流電流入力の場合 1~10000(小数点位置は小数点位置選
	択に従う)
	イベント出力 EV□割付選択で警報出力に割付られた EV□出力
ループ異常警報	イベント出力 EV 同割付選択でループ異常警報を選択した場合,操作端
	異常(ヒータ断線, ヒータ溶着), センサ断線を検知。
ループ異常警報時間設定	0~200 分
ループ異常警報動作幅設	熱電対,測温抵抗体入力で小数点無しの場合 0~150 ℃(°F)
定	熱電対,測温抵抗体入力で小数点付の場合 0.0~150.0 ℃(°F)
	直流電圧, 直流電流入力の場合 0~1500(小数点位置は小数点位置選
	イベント出力 EV_割付選択でループ異常警報に割付られた EV_出力
イベント入力	イベント入力 DI1~DI4 の ON(閉)または OFF(開)状態により,実行パ
	ターン番号 1~15 を切り替える。
	オブション: C, C5 付加時, イベント人力は DI1, DI2 のみとなり, 実行パ
	ターン番号1~3を切り替える。
	イベント人力で選択した実行バターン番号が、キー操作で選択した実
	「行ハターン番号より優先される。
	イベント人力が至し OFF(開)の場合のみ, キー操作による美行バター
	ノ迭状が有効になる。
	動作の刊足は, レベル判定な行る 電源扱入時 レベル判定な行る
	电你仅八时, $V^{(1)}$ 他们 $V^{(1)}$ $ON(图)$ 。 の立た しがり エッジェ トリープ
	外部操作八刀の OFF(囲)から ON(闭)への立ら上がりエッシにより、ノ ロガラム判御の実行 値止 ホールドた上がアドバンフを行う ただ
	ログノム前仰の美行, 停止, ホールトわよのノトハンスを行う。 たた
データクリア機能	<sup>1</sup> ログラム制御停止(待機中)時 <u>PTN</u> キー <u>ADV</u> キー <u>DISP</u> キーを同時
	「 2 1 2 2 2 2 1 1 1 2 2 1 1 1 2 2 1 1 1 2 2 1 2 2 1 1 2 2 1 1 2 2 1 1 2 2 1 1 2 2 1 2 2 1 1 2 2 1 1 2 2 1 1 2 2 1 1 2 2 1 2 2 1 1 2 1 1 2 1 1 2 1 1 2 1 1 2 1 1 2 1 1 2 1 1 2 1 1 2 1 1 2 1 1 2 1 1 2 1 1 2 1 1 2 1 1 2 1 1 2 1 1 1 2 1
	「データを工場出荷初期値に初期化できる」(約 30 秒間)
	ルアークを工場出何初期個に初期化でさる。(約 30 秒間)

センサ補正		制御個所	所の温度とセンサ	設置個所の温度が	が異なる場合,	<b>&gt;V</b> をシフトし	
		て補正する。(センサ補正値にかかわらず,入力定格のレンジ内で有効)					
		補正範囲					
		熱電対	,測温抵抗体入力	りの場合 <b>-200.0</b>	0∼200.0 °C(°F)		
		直流電	圧,直流電流入ス	りの場合 -2000	~2000(小数点(	立置は小数点	
				位置選	軽択に従う。 <b>)</b>		
設定値ロッ	ク	設定値口	コック選択を除く	,全設定値を変更	更できないよう	ロックする。	
自動/手動制	削御切替	オート/-	マニュアル制御切	Jり替え選択で自	動/手動制御の切	刃替ができる。	
		自動制御	即から手動制御に	切替えた時また	は手動制御から	自動制御に切	
		替えた時	寺,バランスレス	バンプレス機能な	が働き MV の急	変を防ぐ。	
		手動制御	#に切替えると,	MAN 表示灯と M	₩表示灯が点炸	J し,STEP 表	
		示器にた	1を,SV/MV/TIM	E 表示器に MV さ	を表示する。		
		<u>PIN</u> +-	・または <u>↓</u> キーに	こよって MV を設	定する。		
		自動制御	1に切替えると,	SV/MV/TIME 表	示器は SV 表示	に戻る。	
		電源投ノ	く時, 目動制御に	なる。			
		MV 設定		松心心能云 工制	出知された	坦入	
		ノロク山市・	フム前御停止(侍/ ブロック釆号0〇	(煖)/仄態で,手動i LIT1 下阻~山力-	前仰に切谷えに ブロック <del>死</del> 号 0	·场合 OUT1 L阻	
		田刀ノ	/ロック番方UU /ョン:D□付加时	●日 下限~田刀」	ノロツク留方U		
		スノンヨン: D/\/加時 (山力ブロック来号0 OUIT2 ト阻)~山力ブロック来号0 OUIT1 ト阻					
		フロクフム制御夫行中, 手動制御に切替えた場合 実行ステップの出力ブロック番号の OUT1 下四					
		夫1」 ヘノツノの田川ノロツク 金 写の UUII 下限 ~ 宝行 ス テップの出力ブロック 釆 早の OIIT1 ト限					
		$\sim_{\pm 1}$ $\wedge$ $7$ $\gamma$					
		<ul> <li>スノンヨン・U_IN //IPH</li> <li>_(実行ステップの出力ブロック釆号の OLIT2 ト限)</li> </ul>					
		-(天) ~	- 実行ステップの	リロック留方の 出力ブロック悉!	しり12 工成) 号の OUT1 ト限		
		不揮発性 IC メモリで設定データをバックアップする。					
		ローロー $($					
		て計器を初期状態にする。					
自動冷接点温度補償		熱電対と計器との接続端子部の温度を検出し、常時基準接点を0℃(32)					
		<b>F</b> )に置いているのと同じ状態にする。					
バーンアウト「オーバスケー		教電対または測温抵抗体断線時, PV 表示器に「「」を点滅表示し、					
JL]		OUT1, 0	OUT2 を OFF(直	流電流出力の場合	含, OUT1 下限診	段定値)にする。	
		ただし,	手動制御の場合	, 設定した操作	量を出力する。		
入力異常				出力划	代態		
	内容・表示	7	OL	IT1	OL	JT2	
			正動作	逆動作	正動作	逆動作	

	止動作		止動作	<b>逆動作</b>
オーバスケール測定値が	OFF(4 mA)	OFF(4 mA)	OFF または	OFF または
表示範囲の上限を超えた	または OUT1	または OUT1	OUT2 下限	OUT2 下限
場合	下限設定値	下限設定値	設定値	設定値
アンダスケール測定値が	OFF(4 mA)	OFF(4 mA)	OFF または	OFF または
表示範囲の下限を超えた	または OUT1	または OUT1	OUT2 下限	OUT2 下限
場合	下限設定値	下限設定値	設定値	設定値
手動制御の場合,設定した	- 操作量を出力す	る。		
DC 入力断線				
DC 入力断線時,入力に。	より以下のように	表示する。		
4~20 mA DC および 1~	5 V DC の場合,	<b></b> を PV 表	長示器に点滅表れ	示させる。
$0{\sim}10 \text{ mV DC}, -10{\sim}10$	mV DC, $0{\sim}50$ r	nV DC, 0~100	mV DC, 0∼1 \	<b>/ DC</b> の場合
を <b>PV</b> 表示器に	気滅表示させる。			
$0{\sim}20$ mA DC, $0{\sim}5$ V D	C, $0 \sim 10 \text{ V DC}$	の場合, 0 mA, (	<b>) V</b> 入力時の指統	示を表示する。

表示範囲・制御	範囲	熱電対入力	入力	レンジ下限値-	50 °C(100 °F)		
			$\sim$	入力レンジ上隊		) °F)	
		測温抵抗体入力	5 入力	レンジ下限値-	、 入力スパン×1	%	
			$\sim$	入力レンジ上降	艮値+ <b>50 ℃(100</b>	) °F)	
	直流電圧,直流	充電流ノ	入力	, in the second s	,		
		スケ	ーリング下限詞	没定値-スケーリ	ング幅×1%		
			$\sim$	スケーリング」	上限設定値+スケ	ーリング幅×1	0 %
ウォームアップ	表示	電源投入後, 新	为3秒間	引は PV 表示器	に入力の種類を	, SV 表示器に	熱電
		対, 測温抵抗体	ふ力の	)場合、入力レン	ンジ上限値を, ī	直流電圧,直流	電流
		入力の場合、スケーリングト限値を表示する。					
コンソール通信		別売りの USB	通信ケ	ーブル(CMB-0	01)をコンソーノ	レ用コネクタに	接続
		(*)し、コンソー	ルソフ	⊦(SWC-PCA1	01M)を使用して	て外部コンピュ	ータ
		より次の操作を	を行う。		,		-
		シリアル通信()	オプシ	ョン: C. C5)と	司時に使用でき	ない。	
		(1) ステップ S'	V. スラ	テップ時間, PI	D. 各種設定値	の読み取りおよ	こてバ
		設定	-, ,	2 - 41.4)			
		(2) PV. 動作状	、能の請	長み取り			
		(3)機能の変更					
		通信インタフュ	cース:	C-MOS レベル	,		
		(*): USB 通信ケ	ーブル(	(CMB-001)は、電	源切断状態で接続	すること。	
		接続後,電	源投入お	るよび電源切断は	禁止とする。		
PV 表示色切替遗	選択	PV 表示器の色を次の7種類から選択する。					
=九 占	+44 44						
設正	1 (茂) 形			P	₩ 表示色		
設定 GRN(III)	<b>愤 能</b> 禄	常時:	:緑	P	∨ 表示色		
	(被 能 禄 赤	常時:           常時:	: 緑 : 赤	Ρ	₩ 表示色		
BRN BRN REd BRG	<b>検 能</b> 緑 赤 橙	常時:         常時:         常時:         常時:         第時:	: 禄 : 赤 : 橙	9	∨ 表示色		
ERN REd REd REG RLGR	機 m 緑 赤 橙 警報(EV1~E\ ずれか)○N 時	常時: 常時: 常時: 常時: 常時: 常時: 常時: 常時: 常時: 常時:	: 緑 : 赤 : 橙 OFF 時	P , 緑。	<b>◇ 表示色</b>	>浦動↓ア D\/	  書示
     	機 m 緑 赤 橙 警報(EV1~E\ ずれか)ON 時 赤	常時: 	: 禄 : 赤 OFF 時 EV1~E 录からポ	P , 緑。 EV4 のいずれか たに切替える。	₩ 表示色 ) )ON 時,警報(	こ連動して <b>PV</b>	表示
RED RLGR	機 能 緑 赤 橙 擎報(EV1~E\ ずれか)ON 時 赤 警報(EV1~E\	常時: 常時: 常時: 常:緑→ 警報( 色を約 /4のい 警報( 人4のい 警報( 人4のい 警報()	: 禄 : 歴 OFF 時 EV1~E 录から売 OFF 時	P , 緑。 EV4 のいずれか 东に切替える。 , 橙。	₩ 表示色	こ連動して PV	表示
REd REd REd RLGR RLGR	様 藤 緑 赤 橙 警報(EV1~E\ ずれか)ON 時 赤 警報(EV1~E\ ずれか)ON 時	常時:       常時:       常時:       常時:       /4のい       警報(       色を緩       /4のい       第:       役のい       警報(       ●       第:       ※:       第報(	: 赤橙 OFF 時 EV1~E みから売 OFF 時 EV1~E	P , 緑。 EV4 のいずれか 赤に切替える。 , 橙。 EV4 のいずれか	₩ 表示色 )ON 時,警報( )ON 時,警報(	こ連動して <b>PV</b> こ連動して <b>PV</b>	表示表示
REd REd REd RLGR RLGR	機 m 緑 赤 橙 擎報(EV1~E\ ずれか)ON 時 赤 擎報(EV1~E\ ずれか)ON 時 赤	常時:       常時:       常時:       常時:       14のい       警報(       ここここここここここここここここここここここここここここここここここここ	: : 赤 : : 橙 OFF 時 EV1~ら う OFF 時 EV1~5 意 から 売	P , 緑。 EV4 のいずれか 赤に切替える。 , 橙。 EV4 のいずれか 赤に切替える。	₩ 表示色 )ON 時,警報( )ON 時,警報(	こ連動して PV こ連動して PV	表示表示
REd REd REd RLGR RLGR RLGR	機 能 緑 赤 橙 警報(EV1~E\ ずれか)ON 時 赤 警報(EV1~E\ ずれか)ON 時 赤 PV 連動表示的	常時       常時       常時       常時       常時       /4のい       警報(       全を減       /4のい       *: 緑→       警報(       4のい       ●を減       /4のい       ●回す       ●切替       ●V表	:: :: :: :: :: :: :: :: :: ::	P , 緑。 EV4 のいずれか 赤に切替える。 , 橙。 EV4 のいずれか 赤に切替える。 」 替範囲設定に 調	☆ 表示色 ふ)ON 時, 警報( ふ)ON 時, 警報( )ON 時, 警報( 車動して表示色	こ連動して PV こ連動して PV を切替える。	表示表示
Image: Non-Image: Non-Image	機 m 緑 赤 橙 警報(EV1~EV ずれか)ON 時 赤 警報(EV1~EV ずれか)ON 時 赤 PV 連動表示色	常時:       常時:       常時:       常時:       パークション       第:緑→       警報(1)       ●       第:橙→       警報(1)       ● <t< th=""><th>::::::::::::::::::::::::::::::::::::</th><th>P , 緑。 EV4 のいずれか 赤に切替える。 , 橙。 EV4 のいずれか 赤に切替える。 )替範囲設定に通 PV 表示色切替</th><th>✓ 表示色 →)ON 時, 警報( →)ON 時, 警報( →)ON 時, 警報( 車動して表示色 範囲設定より低</th><th>こ連動して PV こ連動して PV を切替える。 い時:橙 時:橙</th><th>表示表示</th></t<>	::::::::::::::::::::::::::::::::::::	P , 緑。 EV4 のいずれか 赤に切替える。 , 橙。 EV4 のいずれか 赤に切替える。 )替範囲設定に通 PV 表示色切替	✓ 表示色 →)ON 時, 警報( →)ON 時, 警報( →)ON 時, 警報( 車動して表示色 範囲設定より低	こ連動して PV こ連動して PV を切替える。 い時:橙 時:橙	表示表示
REd REd REd RLGR RLGR	機 能 緑 赤 橙 学報(EV1~E\ ずれか)ON 時 赤 PV 連動表示的	常時:       常時:       常時:       常時:       /4のい       警報(       全を紹       /4のい       *: 緑→       警報(       6を紹       /4のい       ●日本       /4のい       ●日本       /4のい       ●日本	::: 禄 ::: ::: :: :: :: :: :: ::	P , 緑。 EV4 のいずれか 赤に切替える。 , 橙。 EV4 のいずれか 赤に切替える。 )替範囲設定に PV 表示色切替 ± PV 表示色切替	<ul> <li>✓ 表示色</li> <li>◇)ON 時, 警報(</li> <li>◇)ON 時, 警報(</li> <li>▲)ON 時, 警報(</li> <li>車動して表示色</li> <li>範囲設定より低</li> <li>季範囲設定内のに</li> </ul>	こ連動して PV こ連動して PV を切替える。 い時:橙 時:緑 真い時:素	表示表示
REd REd REd RLGR RLGR	機 m 緑 赤 橙 警報(EV1~EV ずれか)ON 時 赤 ずれか)ON 時 赤 PV 連動表示	常時:       常時:       常時:       常時:       パ4のい       警報()       第:緑→       整報()       4のい       警報()       第:松→       警報()       第:松→       ●       2切替       PV表       PV       PV       PV	::::::::::::::::::::::::::::::::::::	P , 緑。 EV4 のいずれか 赤に切替える。 , 橙。 EV4 のいずれか 赤に切替える。 )替範囲設定に通 PV 表示色切替 +PV 表示色切替 +PV 表示色切替	<ul> <li>✓ 表示色</li> <li>◇)ON 時, 警報(</li> <li>◇)ON 時, 警報(</li> <li>△)ON 時, 警報(</li> <li>△)ON 時, 警報(</li> <li>△)ON 時, 警報(</li> <li>△)DN 時, 警報(</li> <li>△)DN 時, 警報(</li> </ul>	こ連動して PV こ連動して PV を切替える。 い時:橙 時:緑 高い時:赤	表示表示
REd REd REd RLGR RLGR	機 能 緑 赤 橙 警報(EV1~E\ ずれか)ON 時 赤 PV 連動表示色	常時:       常時:       常時:       常時:       /4 のい       警報()       第:緑→       整報()       /4 のい       警報()       (2000)       第:橙→       ●   <	:: : : : : : : : : : : : : : : : : : :	P , 緑。 EV4 のいずれか 赤に切替える。 , 橙。 EV4 のいずれか 赤に切替える。 )替範囲設定に設 PV 表示色切替 + PV 表示色切替 + PV 表示色切替 * の 教範囲設定 * の * の * の * の * の * の * の * の	<ul> <li>✓ 表示色</li> <li>◇)ON 時, 警報(</li> <li>△)ON 時, 警報(</li> <li>▲)ON 時, 警報(</li> <li>▲動して表示色範囲設定より低</li> <li>本範囲設定より低</li> <li>季範囲設定より(</li> <li>本範囲設定より(</li> <li>本範囲設定より(</li> </ul>	こ連動して PV こ連動して PV を切替える。 い時 : 橙 時 : 緑 高い時 : 赤	表示表示
REd REd REd RLGR RLGR	機 能 緑 赤 橙 掌報(EV1~EV ずれか)ON 時 赤 学報(EV1~EV ずれか)ON 時 赤 PV 連動表示名	常時:       常時:       常時:       常時:       パ4のい       警報()       第:級→       登切替       PV表       PV       PV	: :: : : : : : : : : : : : : : : : : :	P 素,緑。 EV4のいずれか 素に切替える。 素に切替える。 基V4のいずれか 素に切替える。 EV4のいずれか 素に切替える。 PV表示色切替 +PV表示色切替 +PV表示色切 PV表示色切 本色切 本 PV表示色切 本 PV表示色切 本 和 本 本 の 本 本 本 本 本 本 本 本 本 本 本 本 本	<ul> <li>✓ 表示色</li> <li>✓ 表示色</li> <li>→)ON 時, 警報(</li> <li>→)ON 時, 警報(</li> <li>本動して表示色</li> <li>範囲設定より低</li> <li>本範囲設定より低</li> <li>季範囲設定より(</li> <li>本範囲設定より(</li> <li>本範囲設定より(</li> <li>本範囲設定より(</li> </ul>	こ連動して PV こ連動して PV を切替える。 い時:橙 時:緑 高い時:赤	表示表示
REd REd REd RLGR RLGR	機 能 緑 赤 橙 警報(EV1~E\ ずれか)ON 時 赤 PV 連動表示色	常時:       常時:       常時:       常時:       /4 のい       警報()       第:線→       200番       PV       ●U       ●V       PV       PV       PV       PV       ●U	<ul> <li></li></ul>	P , 緑。 EV4 のいずれか 赤に切替える。 , 橙。 EV4 のいずれか 赤に切替える。 PV 表示色切替 + PV 表示色切替 + PV 表示色切替 PV 表示色切 PV 表示色切 本 PV 表示色切 本	<ul> <li>✓ 表示色</li> <li>◇)ON時,警報(</li> <li>◇)ON時,警報(</li> <li>◇)ON時,警報(</li> <li>△)ON時,警報(</li> <li>△)ON時,警報(</li> <li>△)ON時,警報(</li> <li>△)ON時,警報(</li> <li>△)ON時,警報(</li> <li>△)ON時,警報(</li> </ul>	こ連動して PV こ連動して PV を切替える。 い時 : 橙 時 : 緑 高い時 : 赤	表示表示
REd REd REd RLGR RLGR	機 能 緑 赤 橙 警報(EV1~EV ずれか)ON 時 赤 予報(EV1~EV ずれか)ON 時 赤	常時:       常時:       常時:       常時:       パ4のい       警報(1)       (4のい)       *: 緑→       ● 魯を報(1)       (4のい)       *: 橙→       ● 魯を報(1)       ● 白切替       PV表       ● PV       ● PV	::::::::::::::::::::::::::::::::::::	P , 緑。 EV4 のいずれか <u>赤に切替える。</u> , 橙。 EV4 のいずれか 赤に切替える。 PV 表示色切替 +PV 表示色切替 +PV 表示色切 替範囲設定 経 和設定 本 本 本 本 本 本 本 長 本 本 本 本 本 本 本 本 本 本 本 本 本	V 表示色 v)ON 時, 警報( 中)ON 時, 警報( 車動して表示色 範囲設定より低 替範囲設定より( PV 表示色切 	こ連動して PV こ連動して PV を切替える。 い時:橙 時:緑 高い時:赤 <b>赤</b>	表示表示
REd REd REd RLGR RLGR	機 能 緑 赤 橙 警報(EV1~E\ ずれか)ON 時 赤 PV 連動表示色	常時:       常時:       常時:       常時:       /4 のい       警報()       14 のい       警報()       14 のい       14 のい       警報()       14 のい       ●色を報()       14 のい       ●白のお       PV表       ●り       ●り       ●し	: :::::::::::::::::::::::::::::::::::	P , 緑。 EV4 のいずれか <u>赤に切替える。</u> , 橙。 EV4 のいずれか 赤に切替える。 PV 表示色切替 +PV 表示色切 PV 表示色切 PV 表示色切 春範囲設定 縁	<ul> <li>✓ 表示色</li> <li>◇)ON時,警報(</li> </ul>	こ連動して PV こ連動して PV を切替える。 い時 : 橙 高い時 : 赤 <b>赤</b>	表示表示
REd REd REd RLGR RLGR	機 能 緑 赤 橙 警報(EV1~E\ ずれか)ON 時 赤 PV 連動表示を	常時:       常時:       常時:       常時:       パ4のい       警報(1)       (4のい)       *: 緑→       色を線(1)       (4のい)       *: 橙→       ●包切替       PV表       ●V       PV	: :::::::::::::::::::::::::::::::::::	P 素、緑。 EV4 のいずれか 素に切替える。 素に切替える。 EV4 のいずれか 素に切替える。 EV4 のいずれか 素に切替える。 PV 表示色切替 +PV 表示色切 PV 表示色切 替範囲設定 経 編	✓ 表示色 ✓ 表示色 →)ON 時, 警報( →)ON 時, 警報( 車動して表示色 範囲設定より低 替範囲設定より( ► ► ► ★範囲設定より( ★ ● ★	こ連動して PV こ連動して PV を切替える。 い時 : 橙 高い時 : 赤 <b>赤</b>	表示表示
REd REd REd RLGR RLGR	機 能 緑 赤 橙 警報(EV1~E\ ずれか)ON 時 赤 PV 連動表示色	常時:     常時:       常時:     常時:       /4 のい     警報()       第:線→     警報()       /4 のい     PV       白辺替     PV 表       PV     PV       PV	: : : : : : : : : : : : : : : : : : :	P , 緑。 EV4 のいずれか 赤に切替える。 , 橙。 EV4 のいずれか 赤に切替える。 PV 表示色切替 +PV 表示色切 PV 表示色切 PV 表示色切 林 A A	<ul> <li>✓ 表示色</li> <li>◇)ON時,警報(</li> <li>◇)ON時,警報(</li> <li>◇)ON時,警報(</li> <li>△)ON時,警報(</li> <li>△)ON時,</li> <li>○)ON時,</li> <li>○)ON時,</li> <li>○)ON時,</li> <li>○)ON時,</li> <li>○)ON時,</li> <li>○)ON時,</li> <li>○)ON時,</li> <li>○)ON時,</li> <li>○)ON時,</li> <li>○)ON (</li> <li>○)</li></ul>	こ連動して PV こ連動して PV を切替える。 い時 : 橙 高い時 : 赤 <b>赤</b>	表示表示
REd REd REd RLGR RLGR	機 能 緑 赤 橙 警報(EV1~E\ ずれか)ON 時 赤 PV 連動表示色	常時:     常時:       常時:     常時:       パ4のい     警報(1)       24のい     PV       24のい     PV       200     PV       200     PV       PV     PV       PV     PV	: :::::::::::::::::::::::::::::::::::	P 素、緑。 EV4 のいずれか 素に切替える。 素に切替える。 基V4 のいずれか 素に切替える。 EV4 のいずれか 素に切替える。 PV 表示色切替 +PV 表示色切 替範囲設定 経 編 2 5	<ul> <li>✓ 表示色</li> <li>◇)ON時,警報(</li> <li>△)ON時,警報(</li> <li>○)ON時,警報(</li> <li>○)ON時,</li> <li>○)ON 時,</li> <li>○)ON 時,<th>こ連動して PV こ連動して PV を切替える。 い時 : 橙 高い時 : 赤 <b>赤</b></th><th>表示表示</th></li></ul>	こ連動して PV こ連動して PV を切替える。 い時 : 橙 高い時 : 赤 <b>赤</b>	表示表示
	機 能 緑 赤 橙 学報(EV1~E\ ずれか)ON 時 赤 PV 連動表示色	常時:     常時:       常時:     常時:       /4 のい     警報(()       /4 のい     警報(()       /4 のい     警報()       /4 のい     警報()       /4 のい     警報()       /4 のい     PV       /4 のい     PV       /4 のい     PV       /4 のい     PV       ●包切替     PV       ●V     PV       PV     PV       ●U     PV	<u>: : : : : : : : : : : : : : : : : : : </u>	P 、緑。 EV4 のいずれか たに切替える。 で、橙。 EV4 のいずれか たに切替える。 I替範表定に調 PV 表示色切 PV 表示色切 PV 表示色切 格 IV 参範囲設定 2 家 図 10	V 表示色 N 表示色 N 時, 警報( →)ON 時, 警報( 車動して表示色 範囲設定より低 替範囲設定より( PV 表示色切 ■	こ連動して PV こ連動して PV を切時える。 い時:橙 高い時:赤 <b>赤</b>	表示表示



# 10.2 オプション仕様

~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~	シリアル通信	外部コンピュータから次の操作を行う。						
(:	オプション: C, C5)	(1) ステップ SV, ステップ時間, PID, 各種設定値の読み取り及び設定						
		(2) PV,動作状態の読み取り						
		(3)機能の変更						
	通信回線	EIA RS-232C 準拠(オプション: C)						
		EIA RS-485 準	、 拠(オプショ	ン: C5)				
	通信方式	半二重通信						
	通信速度	9600, 19200, 3	8400 bps 7	シキー操作にて選択				
	□ □ 2000, 13200, 30400 bpS をすう操作にて選択       同期方式     調先同期式							
	通信プロトコル	袖洪樗淮/MODB		/ODBUS BTU/設定値	デジタル伝送をキー			
		損作にて選択	007,001,1					
		孫「™でで送れ。 通信変換器 IF-40	∩ け袖洪樗	進と MODBLIS プロト	コルに対応			
	データビット/パリティ	ご信友 送船 I - 40	ビットまた	<u>+2 MODDOO / -  </u> け8ビット				
		パリティ・偶数	ムン おお パリ	「ティ無」をキー撮作	こて遅択			
	マトップビット	ノリノイ・ 岡妖,	リ 奴, ハン					
	データの構成	「ビットよんは」	抽法 博進					
		ユロノロドコル	117/13/1 <del>7</del> 年 1 ビット					
		データビット	<u> <b>1</b> </u> <i>1 1 1 1 1 1 1 1 1 1</i>	7ビットキたけ	1 ビット 8 ビット			
		7 7 6 7 1	I L J P	8ビット選択可能	0 2 7 1			
		パリティ	但粉	( <b>U</b> ) (一) (一) (四) (四) (四) (四) (四) (四) (四) (四) (四) (四	毎〕(個粉			
		////1	阿奴	丙奴(無し, 可奴)   選択可能				
		フトップビット	1 K k	<ul> <li>送扒り肥</li> <li>1 ビットまたけ</li> </ul>	医八り化 イビットまたけ			
			ТСУР	「レットまたは	ーレットまたは			
=		「予信プローロル」	昆扣本乱合		イロット医扒り肥			
ā	又に個ナンダル伝达	地信ノロトコル選択で設正値アンタル伝送を選択すると、弊仕製連信   機能仕調策乳(オプション: OE 仕まい) 知り合わせて フニップ OU たご						
			ノンヨン.し	うれさして祖み合わせ	(, \/ y/ <b>3v</b> @/			
		シグル仏达できる	v° 20					
		史利同朔 . 230 □	115					
	PCA1	通信機能付調節計(最大 31 台)						
		r						
	YA(-) (13	YA(-)		YA(-)	····· YA(-)			
	YB(+) 14	YB(+)		YB(+)	····· YB(+)			
	SG 15			SG	SG			
			図 10 2 1					
			凶 10.2-1					
1								

タ	イムシグナル出力	各ステップ時間内で,タイムシグナル OFF 時間とタイムシグナル ON				
(7	<sup>+</sup> プション: TS)	時間を設定し、プログラム制御実行中に出力する機能です。				
		タイムシグナルの設定は、ステップ毎にタイムシグナルブロック番号				
		(OFF 時間と ON 時間を設定したブロック番号)を設定する。				
		最大 16 種類のタイムシグナルブロックの中から任意の番号を選択す				
		る。同じ番号は何回でも選択可能。1 ステップに最大 8 点まで出力可				
		能。				
		タイムシグナル出力以外にステータス出力としても利用が可能。				
		タイムシグナル出力 TS1 → ステータス(RUN)出力				
		タイムシグナル出力 TS2 → ステータス(HOLD)出力				
		タイムシグナル出力 TS3 → ステータス(WAIT)出力				
		タイムシグナル出力 TS4 → ステータス(FAST)出力				
		タイムシグナル出力 TS5 → ステータス(STOP)出力				
伝	送出力	PV 伝送, SV 伝送, MV 伝送のいずれかを 125 ms 毎にアナログ量に変				
(7	־プション: TA, TV)	換し電流または電圧で出力する。				
		伝送出力上限値設定と伝送出力下限値設定が同じ場合、伝送出力下限				
		値を出力とする。				
		SV 伝送または MV 伝送を選択した場合,プログラム制御停止(待機中)				
		時, 4 mA または 0 V を出力する。				
加	1熱冷却制御出力	加熱冷却制御を行う。				
(7	־プション: DR, DS, DA)	オプション: D□付加時,イベント出力 EV2 は働かない。				
	OUT2 比例帯(P)	OUT1 比例帯の 0.0~10.0 倍(0.0 に設定すると ON/OFF 制御になる)				
	積分時間(I)	0~3600秒(0に設定すると積分動作無し)(OUT1動作の設定値と同じ。)				
	微分時間(D)	0~1800秒(0に設定すると微分動作無し)(OUT1動作の設定値と同じ。)				
	OUT2 比例周期	1~120秒				
	オーバラップ/デッドバ	熱電対,測温抵抗体入力の場合 -200.0~200.0 ℃(°F)				
	ンド	直流電圧,直流電流入力の場合 -2000~2000(小数点位置は小数点位				
		置選択に従う)				
	OUT2 ON/OFF 動作すき	熱電対,測温抵抗体入力の場合 0.1~1000.0 ℃(°F)				
	ま	直流電圧,直流電流入力の場合 1~10000(小数点位置は小数点位置				
		選択に従う <b>)</b>				
	OUT2 上限, OUT2 下限	0~100 %(DA の場合, -5~105 %)				
	· · · · · · · · · · · · · · · · · · ·					
	OUT2 動作選択	<ol> <li>(1) 空冷</li> <li>リニア特性</li> </ol>				
	OUT2 動作選択	(1) 空冷リニア特性(2) 油冷1.5 乗特性				

# 11. 故障かな?と思ったら

⚠ 警 告

配線, 点検などの作業を行う時は, 本器への供給電源を切った状態で行ってください。 電源を入れた状態で作業を行うと, 感電のため人命や重大な傷害にかかわる事故の起こる可能性があります。 また, 供給電源を入れる前に, 必ず本器の接地配線を行ってください。

ご使用になっている本器の電源が入っているか確認されたのち,下記に示す内容の確認を行ってください。

•	「私小について		
	現象・本器の状態など	推定故障箇所	対策
	PV 表示器に <i>ERR</i> []を	不揮発性 IC メモリの異常です。	本器の電源を再投入しても同様の
	表示している。		現象の場合、お手数ですが、弊社営
			業所または出張所までご連絡くだ
			さい。
	PV 表示器に し を	PV が、表示範囲・制御範囲を超え	入力信号源の異常がないかをご確
	点滅表示している。	ていませんか?	認ください。
		熱電対、測温抵抗体または直流電圧	各種センサを交換してください。
		$(0 \sim 10 \text{ mV DC}, -10 \sim 10 \text{ mV DC}, 0$	[各種センサの断線確認方法]
		$\sim$ 50 mV DC, 0 $\sim$ 100 mV DC, 0 $\sim$	熱電対の場合
		1 V DC)入力のセンサが断線してい	本器の入力端子を短絡して室温
		ませんか?	付近を示すようであれば、本器
			は正常で断線が考えられます。
			測温抵抗体の場合
			本器の入力端子(A-B間)に100 Ω
			程度の抵抗を接続し, <b>(B-B</b> 間 <b>)</b> を
			短絡して <b>0℃(32</b> ℉)付近を示すよ
			うであれば、本器は正常で断線
			が考えられます。
			直流電圧(0~10 mV DC, -10~10
			mV DC, $0 \sim 50$ mV DC, $0 \sim 100$ mV
			DC, 0~1 V DC)の場合
			本器の入力端子を短絡して0mV
			または0V入力時の値を示すよう
			であれば, 本器は正常で断線が考
			えられます。
		熱電対,測温抵抗体または直流電圧	センサ端子を, 確実に本器の入力端
		$(0 \sim 10 \text{ mV DC}, -10 \sim 10 \text{ mV DC}, 0$	子に取り付けてください。
		$\sim$ 50 mV DC, 0 $\sim$ 100 mV DC, 0 $\sim$	
		1 V DC)入力の端子が,本器の入力	
		端子に確実に取り付けられていま	
		すか?	

11.1 表示について

現象・本器の状態など	推定故障箇所	対 策
PV 表示器にを	PV が,表示範囲・制御範囲を下回	入力端子の配線および入力信号源
点滅表示している。	っていませんか?	の異常がないかをご確認ください。
	直流電圧(1~5 V DC), 直流電流(4~	直流電圧(1~5 V DC),直流電流(4
	20 mA DC)入力信号源の異常はあり	~20 mA DC)入力信号源の異常が
	ませんか?	ないかをご確認ください。
		[各種信号線の異常確認方法]
		直流電圧(1~5 V DC)の場合
		本器の入力端子に1 V DCを入力
		してスケーリング下限値を示す
		ようであれば、本器は正常で断
		線が考えられます。
		直流電流(4~20 mA DC)の場合
		本器の入力端子に 4 mA DC を入
		カしてスケーリング下限値を示
		すようであれは、本器は止常で断
		緑が考えられます。
	直流電圧(1~5 V DC), 直流電流(4~	信号線の導線を確実に本器端子に
	20mADC)人力信号線か本器の人力	取付けてくたさい。
	端子に催美に取り付けられていま キャ <b>ク</b>	
		エレノ町伯レナノギチレ、
	新電刈, 補損导線の場合, 八刀端子の 町泊た治に町泊していたけ/ か?	正しく配線してください。
	また、側価抵抗体の記号 $(A, B, D)$ と 計器端子は合っていますか $2$	
<b>DV/</b> 志子聖に フケールン		
FV 私小品に, ヘクシリン が下限値で設定した値を	直流電流(0~20 mA DC)入力信号酒	直流電 $(0 \sim 3 \lor DC, 0 \sim 10 \lor DC),直流電\dot{a}(0\sim 20 \text{ mA } DC)入力信号酒$
テートキャレクス	の異堂けありませんか?	の異党がたいかをご確認ください
X1.0/2 & X(2. & 3.		[各種信号線の異常確認方法]
		[□ 1至10 5 (K ○ 24 ) 1 (E = 10 / K □ 2 ) [□ 1 = 10 / K □ 2 / 1 = 10 / K □
		の場合
		本器の入力端子に1 V DCを入力
		し、その入力が入った時に表示さ
		れる値(スケーリング上限および
		下限設定により換算した値)を示
		すようであれば,本器は正常で断
		線が考えられます。
		直流電流(0~20 mA DC)の場合
		本器の入力端子に 4 mA DC を入
		力し, その入力が入った時に表示
		される値(スケーリング上限およ
		び下限設定により換算した値)を
		示すようであれば,本器は正常で
		断線が考えられます。
	直流電圧(0~5 V DC, 0~10 V DC),	センサ端子を,確実に本器の入力端
	直流電流(0~20 mA DC)入力の端子	子に取り付けてください。
	が、本器の入力端子に確実に取付け	
	られていますか?	

現象・本器の状態など	推定故障箇所	対策
PV 表示器の表示が異常	入力種類および単位(℃/°F)の選択	正しい入力種類および単位(℃/°F)
または不安定。	を,間違えていませんか?	を,選択してください。
	不適切なセンサ補正値を設定して	適切なセンサ補正値を設定してく
	いませんか?	ださい。
	センサの仕様が合っていますか?	適切な仕様のセンサにしてくださ
		ℓ <sup>∧</sup> ₀
	センサに交流が漏洩していません	センサを非接地形にしてください。
	<b>カヽ?</b>	
	近くに誘導障害,ノイズを出す機器	誘導傷害、ノイズを出す機器より離
	がありませんか?	してください。

# 11.2 キー操作について

現象・本器の状態など	推定故障箇所	対 策
ステップ SV, ステップ時	設定値ロック選択でロック有りを	設定値ロック選択でロック無しを
間,OUT1比例帯,EV	選択していませんか?	選択してください。
警報動作点などの設定が	AT 実行中ではありませんか?	AT を解除してください。
できない。		
入力レンジ範囲内で設定	SV 上限値, SV 下限値が,止まった	適切な SV 上限値, SV 下限値を設
表示が止まり, それ以上	値に設定されていませんか?	定してください。
またはそれ以下の設定が		
できない。		
PTN ▲キーで実行するパタ	イベント入力で実行するパターン	イベント入力 DI1~DI4 のいずれか
ーン番号が選択できな	番号を選択していませんか?	の端子と COM 端子間を開放してく
<i>ل</i> ک <sub>و</sub>	イベント入力で選択した実行パタ	ださい。
	ーン番号が, 上下 キーで選択した実	
	行パターン番号より優先されます。	

# 11.3 制御について

現象・本器の状態など	推定故障箇所	対 策
プログラム制御を実行し	実行するパターン番号のステップ	適切なステップ時間を設定してく
ても、早送りされてプロ	時間が 0:00 に設定されていません	ださい。
グラムが終了してしま	<b>カヽ?</b>	
う。		
ステップが進まない。	プログラム制御が一時停止(ホール	RUN キーを押してください。
	ド機能)していませんか?	一時停止を解除し, プログラム制御
	プログラム制御が一時停止(ホール	を継続して実行します。
	ド)時,動作表示灯 HOLD が点滅し	
	ます。	
	ウエイト機能が働いていませんか?	▲DV キーまたはSTOP トーを押してく
	ウエイト機能が働くと,STEP 表示	ださい。
	器が点滅します。	ウエイト機能を解除, プログラム制
		御を継続して実行します。
PV が変化しない。	センサが故障していませんか?	センサを交換してください。
	センサまたは制御出力端子が, 確実	センサまたは制御出力端子を, 確実
	に本器の入力端子に取り付けられ	に本器の入力端子に取り付けてく
	ていますか?	ださい。
	センサまたは制御出力端子の配線	正しく配線してください。
	が,間違っていませんか?	
制御出力 OUT1 または制	OUT1 下限値または OUT2 下限値	適切な OUT1 下限値または OUT2
御出力 OUT2 が ON にな	が,100%以上に設定されていませ	下限値を設定してください。
ったままになる。	んか <b>?</b>	
制御出力 OUT1 または制	OUT1 上限値または OUT2 上限値	適切な OUT1 上限値または OUT2
御出力 OUT2 が OFF に	が,0%以下に設定されていません	上限値を設定してください。
なったままになる。	<i>カ</i> ・?	
ステップ SV ホールド機	プログラム終了時ステップ <b>SV</b> ホー	プログラム終了時ステップ <b>SV</b> ホー
能が働かない。	ルド機能選択でホールド機能無し	ルド機能選択でホールド機能有り
	を選択していませんか?	を選択してください。
プログラム終了時ステッ	プログラム・パターン内で、設定さ	パターン設定グループで設定した
プ SV ホールド機能選択	れていないステップがありません	プログラム・パターンの最終ステッ
でホールド機能有りを選	カ <b>・?</b>	プと同じ設定値(ステップ時間を除
択しているのに, ステッ		く)を,設定していない残りのステッ
プ SV ホールド機能が働		プ全てに設定してください。
かない。		ステップ時間は 0:00 を設定してく
		ださい。
## 12. キャラクター覧表

キャラクター覧表を以下に示します。

#### 12.1 グループ選択

左側上段は、PTN 表示器および PV 表示器です。 PTN 表示器は消灯、PV 表示器はグループ名のキャラクタを表しています。 左側下段は、STEP 表示器および SV/MV/TIME 表示器です。 STEP 表示器および SV/MV/TIME 表示器は消灯を表しています。 右側は、グループ名を表しています。

キャラクタ 工場出荷初期値	グループ名
	パターン設定グループ
🔲 Б_БЬК	ブロック設定グループ
🔲 G_cHN	パターン連結・リピート回数設定グループ
	AT 実行グループ
E G_ENG	エンジニア設定グループ
E G_MAN	オート/マニュアル制御切り替えグループ

#### 12.2 パターン設定グループ

左側上段は、PTN 表示器および PV 表示器です。

PTN 表示器は設定するパターン番号を, PV 表示器は設定項目キャラクタまたは選択項目キャラクタ を表しています。

左側下段は,STEP 表示器および SV/MV/TIME 表示器です。

STEP 表示器は設定するステップ番号を,SV/MV/TIME 表示器は工場出荷初期値を表しています。 右側は,設定項目名または選択項目名および設定範囲または選択項目を表しています。

キャラクタ 工場出荷初期値	設定(選択)項目名,設定範囲(選択項目)	データ
	設定パターン番号選択	
	ステッフ番号0 ステッフ SV 設定	
	SV 下限值~SV 上限值	
	ステッフ番号0ステッフ時間設定	
	$0.00$ から $\overline{}$ キーを押すと、 $$ になります。	
	を行います。	
0_0	ステップ番号 0 PID ブロック番号選択	
0	0~9	
	ステップ番号0 タイムシグナル1ブロック番号選択	
	0~15	
	タイムシグナル出力(オプション: TS)付加時およびタイムシグナル出力 TS1/	
	ステータス(RUN)出力選択でタイムシグナル出力 TS1 を選択時,表示します。	
0 _ <i>r 42</i> 0	ステップ番号0 タイムシグナル2ブロック番号選択	
	0~15	
	タイムシグナル出力(オプション: TS)付加時およびタイムシグナル出力 TS2/	
	ステータス(HOLD)出力選択でタイムシグナル出力 TS2 を選択時,表示します。	
	ステッノ奋号 0 タイムンクナル 3 ノロック奋号選択	
	U~ID タイトシングナル出力(オプションンTC)(仕加時な上7%タイトシングナル出力TC2)	
	タイムシタノル山川(オノンヨン、「3) 小加時わよいタイムシタノル山川 $(3)$	
	ステップ番号 $0$ タイムシグナル $4$ ブロック番号選択	
	タイムシグナル出力(オプション: TS)付加時およびタイムシグナル出力 TS4/	
	、 ステータス(FAST)出力選択でタイムシグナル出力 TS4 を選択時,表示します。	
045	ステップ番号0 タイムシグナル5ブロック番号選択	
	0~15	
	タイムシグナル出力(オプション: TS)付加時およびタイムシグナル出力 TS5/	
	ステータス(STOP)出力選択でタイムシグナル出力 TS5 を選択時,表示します。	
0 _6450	ステップ番号0 タイムシグナル6ブロック番号選択	
O	0~15	
	タイムシグナル出力(オプション: TS)付加時,表示します。	
	ステップ番号0 タイムシグナル7ブロック番号選択	
	タイムシグナル出力(オブション: TS)付加時,表示します。	

キャラクタ 工場出荷初期値	設定(選択)項目名,設定範囲(選択項目)	データ
0_548	ステップ番号0 タイムシグナル8ブロック番号選択	
0	0~15	
	タイムシグナル出力(オプション: <b>TS)</b> 付加時,表示します。	
CO _WRFC	ステップ番号0 ウエイトブロック番号選択	
	0~9	
🗆 _RLM	ステップ番号0 警報ブロック番号選択	
	0~9	
0 _oUF	ステップ番号0 出力ブロック番号選択	
	0~9	
O FEMP	ステップ番号1 ステップ SV 設定	
	SV 下限值~SV 上限值	
	以降,ステップ番号15出力ブロック番号選択まで同様。	
CO LOUFC	ステップ番号 15 出力ブロック番号選択	
<i>'ISD</i>	0~9	

### 12.3 ブロック設定グループ

左側上段は、PTN 表示器および PV 表示器です。 PTN 表示器は消灯、PV 表示器はグループ名のキャラクタを表しています。 左側下段は、STEP 表示器および SV/MV/TIME 表示器です。 STEP 表示器および SV/MV/TIME 表示器は消灯を表しています。 右側は、グループ名を表しています。

キャラクタ 工場出荷初期値	グループ名
🔲 Б_РГВ	PID ブロック設定グループ
<u> </u>	タイムシグナルブロック設定グループ(オプション: TS 付加時)
E 6_WRF	ウエイトブロック設定グループ
E B_ALM	警報ブロック設定グループ
<u> </u>	出力ブロック設定グループ

#### 12.4 PID ブロック設定グループ

キャラクタ 設定項日名 設定範囲		データ
工場出荷初期値	成定項口 <b>石,</b> 成定範囲	)—9
	ブロック番号 0 OUT1 比例帯設定	
	熱電対, 測温抵抗体入力で小数点無しの場合, 0~入力スパン ℃(°F)	
	熱電対,測温抵抗体入力で小数点付きの場合,0.0~入力スパン ℃(℉)	
	直流電圧,直流電流入力の場合,0.0~1000.0%	
	ブロック番号0 積分時間設定	
<u> </u>	0~3600 秒	
E PO_d	ブロック番号 0 微分時間設定	
	0~1800 秒	
<i>PO_</i>	ブロック番号 0 ARW 設定	
E ESO	0~100 %	
E POPE	ブロック番号 0 OUT2 比例帯設定	
	ブロック番号 0 OUT1 比例帯に対して 0.0~10.0 倍	
	加熱冷却制御(オプション: DR, DS, DA)付加時,表示します。	
□□□ <i>P</i> /_ <i>P</i> □	ブロック番号 1 OUT1 比例帯設定	
	熱電対,測温抵抗体入力で小数点無しの場合, 0~入力スパン ℃(°F)	
	熱電対,測温抵抗体入力で小数点付きの場合,0.0~入力スパン ℃(℉)	
	直流電圧,直流電流入力の場合,0.0~1000.0%	
	以降,ブロック番号90UT2比例帯設定まで同様。	
<i>P</i> 9Pb_	ブロック番号 9 OUT2 比例帯設定	
	ブロック番号 9 OUT1 比例帯に対して 0.0~10.0 倍	
	加熱冷却制御(オプション: DR, DS, DA)付加時,表示します。	

#### 12.5 タイムシグナルブロック設定グループ

キャラクタ 工場出荷初期値	設定項目名,設定範囲	データ
	ブロック番号0 タイムシグナル出力 OFF 時間設定	
	00:00~99:59(時間単位は、ステップ時間単位選択に依存します。) ブロック番号 0 タイムシグナル出力 ON 時間設定	
	00:00~99:59(時間単位は、ステップ時間単位選択に依存します。)	
	ブロック番号1 タイムシグナル出力 OFF 時間設定	
	00:00~99:59(時間単位は、ステップ時間単位選択に依存します。)	
	以降,ブロック番号 15 タイムシグナル出力 ON 時間設定まで同様。	
	ブロック番号 15 タイムシグナル出力 ON 時間設定 00:00~99:59(時間単位は、ステップ時間単位選択に依存します。)	

#### 12.6 ウエイトブロック設定グループ

キャラクタ 工場出荷初期値	設定項目名,設定範囲	データ
	ブロック番号0 ウエイト値設定 熱電対,測温抵抗体入力で小数点無しの場合,0~100 ℃(°F) 熱電対,測温抵抗体入力で小数点付きの場合,0.0~100.0 ℃(°F) 直流電圧,直流電流入力の場合,0~1000(小数点位置は,小数点位置選 択に依存します。)	
	ブロック番号1 ウエイト値設定 熱電対,測温抵抗体入力で小数点無しの場合,0~100 ℃(F) 熱電対,測温抵抗体入力で小数点付きの場合,0.0~100.0 ℃(F) 直流電圧,直流電流入力の場合,0~1000(小数点位置は,小数点位置選 択に依存します。)	
	以降, ブロック番号9 ウエイト値設定まで同様。	
Ш W9_Ш Ш Ш О	ブロック番号9 ウエイト値設定 熱電対,測温抵抗体入力で小数点無しの場合,0~100 ℃(F) 熱電対,測温抵抗体入力で小数点付きの場合,0.0~100.0 ℃(F) 直流電圧,直流電流入力の場合,0~1000(小数点位置は,小数点位置選 択に依存します。)	

#### 12.7 警報ブロック設定グループ

キャラクタ 工場出荷初期値		設定項目名,設定範囲	データ
	ブロック番号 0 EV1 警報	<b>强動作点設定</b>	
	動作	設定範囲	
	動作無し		
	上限警報	ー(入力スパン)~入力スパン (*1)	
		(0または0.0を設定すると警報動作は働きません。)	
	待機付上限警報	ー(入力スパン)~入力スパン (*1)	
		(0または0.0を設定すると警報動作は働きません。)	
	下限警報	ー(入力スパン)~入力スパン (*1)	
		(0または0.0を設定すると警報動作は働きません。)	
	待機付下限警報	ー(入力スパン)~入力スパン (*1)	
		(0または0.0を設定すると警報動作は働きません。)	
	上下限警報	0~入力スパン (*1)	
		(0または0.0を設定すると警報動作は働きません。)	
	待機付上下限警報	0~入力スパン (*1)	
		(0または0.0を設定すると警報動作は働きません。)	
	上下限範囲警報	0~入力スパン (*1)	
		(0または0.0を設定すると警報動作は働きません。)	
	待機付上下限範囲警報	0~入力スパン (*1)	
		(0または0.0を設定すると警報動作は働きません。)	
	絶対値上限警報	入力レンジ下限値~入力レンジ上限値 (*2)	
	待機付絶対値上限警報	入力レンジ下限値~入力レンジ上限値 (*2)	
	絶対値下限警報	入力レンジ下限値~入力レンジ上限値 (*2)	
	待機付絶対値下限警報	入力レンジ下限値~入力レンジ上限値 (*2)	
	(*1): 直流電圧, 直流電流入	力の場合、入力スパンはスケーリング幅になります。	
	(*2): 直流電圧, 直流電流入	力の場合,入力レンジ下限値はスケーリング下限値,	
	入力レンジ上限値はス	ケーリング上限値になります。	
		状で,001~012(警報出刀)を選択時,表示します。	
	ノロック 番号 U E V Z 警報	図1111年1日にあた。 2月11日にあた。 2月11日にあた。	
	フロック番号UEVI警	脊報期作点設正と回しです。	
		状で,001~012(警報出力)を選択時,衣示しよう。	
	ノロック 番号 U E V 3 警報	図1111年1日にあた。 2月11日にあた。 2月11日にあた。	
		幹牧期11FR設正と回しじす。	
	<ul> <li>1 ヘント出力 EV3 割付選</li> <li>ゴロックモロ 0 EV/4 数判</li> </ul>	択で, 001~012(誉報出力)を選択時, 表示します。	
	ノロツク	図期11F 品設正 約411 新史に同じった	
		幹牧期11FR設正と回しじす。	
	1 ヘント田刀 <b>EV4</b> 割付選	択で,UU1~U12(警報出刀)を選択時,表示します。	

キャラクタ 工場出荷初期値	設定項目名,設定範囲	データ
	ブロック番号1EV1 警報動作点設定 ブロック番号0 EV1 弊報動作点設定と同じです	
	ノロック番号 0 L V T 書報動作点設定と向してす。 イベント出力 EV1 割付選択で,001~012(警報出力)を選択時,表示します。	
	以降, ブロック番号 9 EV4 警報動作点設定まで同様。	
	ブロック番号 9 EV4 警報動作点設定	
	ブロック番号 0 EV1 警報動作点設定と同じです。 イベント出力 EV4 割付選択で,001~012(警報出力)を選択時,表示します。	

#### 12.8 出力ブロック設定グループ

キャラクタ 工場出荷初期値	設定項目名,設定範囲	データ
□□ ₀0_H□	ブロック番号 0 OUT1 上限設定	
	OUT1下限値~100%(直流電流出力形の場合, OUT1下限値~105%)	
□□ 00_L□	ブロック番号 0 OUT1 下限設定	
	0 %~OUT1 上限値(直流電流出力形の場合, -5 %~OUT1 上限値)	
🔲 вОНЬ	ブロック番号 0 OUT2 上限設定	
<i>100</i>	OUT2下限値~100%(直流電流出力形の場合, OUT2下限値~105%)	
	加熱冷却制御(オプション: DR, DS, DA)付加時,表示します。	
💷 aØLb	ブロック番号 0 OUT2 下限設定	
	0 %~OUT2 上限値(直流電流出力形の場合, -5 %~OUT2 上限値)	
	加熱冷却制御(オプション: DR, DS, DA)付加時,表示します。	
🔲 oØcl	ブロック番号 0 OUT1 変化率リミット設定	
	0~100 %/秒	
□□	ブロック番号 1 OUT1 上限設定	
	OUT1 下限値~100%(直流電流出力形の場合, OUT1 下限値~105%)	
	以降,ブロック番号90UT1変化率リミット設定まで同様。	
🔲 o9cL	ブロック番号 9 OUT1 変化率リミット設定	
	0~100 %/秒	

#### 12.9 パターン連結・リピート回数設定グループ

左側上段は, PTN 表示器および PV 表示器です。

PTN 表示器は設定するパターン番号を, PV 表示器は設定項目キャラクタまたは選択項目キャラクタを 表しています。

左側下段は, STEP 表示器および SV/MV/TIME 表示器です。

STEP 表示器は消灯, SV/MV/TIME 表示器は工場出荷初期値を表しています。

キャラクタ 工場出荷初期値	設定(選択)項目名,設定範囲(選択項目)	データ
🗆 REPT	パターン番号0のリピート回数設定	
	0~9999 回	
🗆 🛛 c HI M	パターン番号0とパターン番号1の連結選択	
	[=]=]=]=]:連結無し	
	∈HIN□:連結有り	
🗌 I REPT	パターン番号1のリピート回数設定	
	0~9999 回	
	以降,パターン番号15とパターン番号0の連結選択まで同様。	
15 EHI N	パターン番号 15 とパターン番号 0 の連結選択	
	- - - -  : 連結無し	
	►HIN[]:連結有り	

### 12.10 AT 実行設定グループ

左側上段は、PTN 表示器および PV 表示器です。 PTN 表示器は消灯、PV 表示器は設定項目キャラクタまたは選択項目キャラクタを表しています。 左側下段は、STEP 表示器および SV/MV/TIME 表示器です。 STEP 表示器は消灯、SV/MV/TIME 表示器は工場出荷初期値を表しています。

キャラクタ 工場出荷初期値		設定(選択)項目名,設定範囲(選択項目)	データ
	RF4L	AT 方式選択	
	Name	NoML : ノーマルモード	
		AT 実行/解除選択で,AT 実行を選択時,直ちに AT を開	
		始します。	
		MULL「 : マルチモード	
		ステップの進行時間が 90%を経過した時点で, 自動的に	
		AT を開始します。ただし, 1 パターン中に同じ PID ブロ	
		ック番号を設定しているステップが有る場合、初めのス	
		テップのみ AT を実行します。	
	RE	AT 実行/解除選択	
		RF : AT 実行	
	RF_6	AT バイアス設定	
	20	熱電対, 測温抵抗体入力で小数点無しの場合, 0~50 ℃(0~100 ㎡)	
		熱電対, 測温抵抗体入力で小数点付きの場合, 0.0~50.0 ℃(0.0~	
		100.0 °F)	

#### 12.11 エンジニア設定グループ

左側上段は、PTN 表示器および PV 表示器です。 PTN 表示器は消灯、PV 表示器はグループ名のキャラクタを表しています。 左側下段は、STEP 表示器および SV/MV/TIME 表示器です。 STEP 表示器および SV/MV/TIME 表示器は消灯を表しています。 右側は、グループ名を表しています。

キャラクタ 工場出荷初期値	グループ名
E E_I NP	入力パラメータ設定グループ
[]] E_oUF	出力パラメータ設定グループ
🔲 E_EVo	イベント出力パラメータ設定グループ
E_LIM	SV リミット設定グループ
E_FRR	伝送出カパラメータ設定グループ
E_coM	通信パラメータ設定グループ
🔲 Е_оГН	その他のパラメータ設定グループ

#### 12.12 入力パラメータ設定グループ

キャラクタ 工場出荷初期値	設定(選択)項目名,設定範囲(選択項目)	データ
55 SENS	入力種類選択	
	バロエコピ :K -200~1370 ℃	
	バ□□□ .Ĺ :K -200.0~400.0 ℃	
	∠L : J -200~1000 °C	
	<i>₽</i> □∠ : R 0~1760 °C	
	∽□□□□∠ : S 0~1760 ℃	
	<i>b</i> □□□ <i>L</i> : B 0~1820 ℃	
	<i>ΕΣ</i> : Ε -200∼800 ℃	
	Γ T -200.0∼400.0 °C	
	MĹ : N -200∼1300 ℃	
	<i>₽∟₴□Ĺ</i> : PL-Ⅱ 0~1390 ℃	
	ເຊີ່ມີໄ້ : C(W/Re5-26) 0∼2315 °C	
	Pr	
	<i>LPF</i> . <i>L</i> : JPt100 -200.0∼500.0 °C	
	P/∠ : Pt100 -200~850 ℃	
	<i>LIP'I</i> L : JPt100 -200~500 ℃	
	PI I L : Pt100 -100.0~100.0 ℃	
	Pi 5 .∠ : Pt100 -100.0~500.0 ℃	
	K 1 × 328~2498 F	
	R□□ F : K -328.0~752.0 F	
	$F : R 32 \sim 3200 F$	
	32273200 F	
	VF : 1-328.0~752.0 F	
	$F = \frac{1}{2} = $	
	$P[-] F : P(100-328.0 \sim 1562.0)$ F	
	$E_{1}^{(2)} = 100000000000000000000000000000000000$	
	$P_{1} = F + 100 - 328 \sim 1562 ^{\circ}\text{F}$	
	$P_{1} = \frac{1}{2} = \frac{1}{2$	
	$EF_{2} = F_{2}$ · Pt100 -148 0~212 0 °F	
	$P\Gamma = F$ Pt100 -148 0~932 0 °F	
	イビロバ日 : 4~20 mA DC -2000~10000	
	<i>□2□MB</i> : 0~20 mA DC -2000~10000	
	□ /□//// : 0~10 mV DC -2000~10000	
	- /♫M// : -10~10 mV DC -2000~10000	
	□5 <i>□™</i> : 0~50 mV DC -2000~10000	
	/ロロバル :0~100 mV DC -2000~10000	

キャラクタ 工場出荷初期値	設定(選択)項目名,設定範囲(選択項目)	データ
	<i>□</i> □ <i>/</i> □ <i>/</i> : 0~1 V DC -2000~10000	
	<i>□</i> □5□⊭ : 0~5 ∨ DC -2000~10000	
	/□5□/′:1~5 V DC -2000~10000	
	<i>☐                                    </i>	
	スケーリング上限設定	
סרבו 🗌 📖	スケーリング下限値~入力レンジ上限値	
<u> </u>	スケーリング下限設定	
	入力レンジ下限値~スケーリング上限値	
dP	小数点位置選択	
	[]]]] □] : 小数点無し	
	□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□	
	□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□	
	□ <b>□□□□</b> □:小数点以下3桁	
	<b>20000</b> :小数点以下 4 桁	
	直流電圧,直流電流入力時,表示します。	
	センサ補正設定	
	熱電対, 測温抵抗体入力の場合, <b>-200.0~200.0 ℃(</b> F)	
	直流電圧,直流電流入力の場合,-2000~2000(小数点位置は,小数点位	
	置選択に依存します。)	
FILF	PV フィルタ時定数設定	
	0.0~100.0 秒	

#### 12.13 出力パラメータ設定グループ

左側上段は, PTN 表示器および PV 表示器です。

PTN 表示器は消灯, PV 表示器は設定項目キャラクタまたは選択項目キャラクタを表しています。 左側下段は, STEP 表示器および SV/MV/TIME 表示器です。

STEP 表示器は消灯, SV/MV/TIME 表示器は工場出荷初期値を表しています。

キャラクタ 工場出荷初期値 設定(選択)項目名,設定範囲(選択項目)	データ
□□□ <i>_</i> □□□□□ OUT1 比例周期設定	
□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□	
・リレー接点出力の 制御出力 OUT1 がリレー接点出力または無接点電圧出力時,表示します。	
場合, 30 秒	
・無接点電圧出力の	
<u>場合,3秒</u> 	
直流電圧, 直流電流入刀の場合, 1~10000(小数点位置は, 小数点位置)	選
状に依存します。)	
│ <u> </u>	
└└└ └└└└∃□   1~120秒	
<ul> <li>・DR の場合, 30 秒 加熱冷却制御(オプション: DR または DS)付加時,表示します。</li> </ul>	
₩₩ : 水冷(2 乗特性)	
加熱冷却制御(オプション: DR, DS, DA)付加時, 表示します。	
│ <u>□                                   </u>	
□□□ □□□ □□□ □ 熱電対,測温抵抗体入力の場合, 0.1~1000.0 °C(°F)	
直流電圧,直流電流入力の場合,1~10000(小数点位置は,小数点位置	選
択に依存します。)	
加熱冷却制御(オプション: DR, DS, DA)付加時,表示します。	
□□□ □□□□□ オーバラップ/デッドバンド設定	
▲ 熱電対、測温抵抗体入力の場合、-200.0~200.0 ℃(F)	
直流電圧, 直流電流入力の場合, -2000~2000(小数点位置は, 小数点	位
置選択に依存します。)	
加熱冷却制御(オプション・DR DS DA)(村加時 表示します	

#### 12.14 イベント出力パラメータ設定グループ

左側上段は, PTN 表示器および PV 表示器です。

PTN 表示器は消灯, PV 表示器は設定項目キャラクタまたは選択項目キャラクタを表しています。 左側下段は, STEP 表示器および SV/MV/TIME 表示器です。

STEP 表示器は消灯, SV/MV/TIME 表示器は工場出荷初期値を表しています。

キャラクタ 工場出荷初期値		設定(選択)項目名,設定範囲(選排	(目更5	データ
EVFall	イベント出た	b EV1 割付選択		
CII [] [] [] [] [] [] [] [] [] [] [] [] []	イベントと	出力割付表		
	選択項目	イベント出力	備考	
	000	動作無し		
	00 /	警報出力 上限警報		
	002	警報出力 待機付上限警報		
	003	警報出力 下限警報		
	<u> </u>	警報出力 待機付下限警報		
	005	警報出力 上下限警報		
	005	警報出力 待機付上下限警報		
	7 80 []]	警報出力 上下限範囲警報		
	008	警報出力 待機付上下限範囲警報		
	009	警報出力 絶対値上限警報		
		警報出力 待機付絶対値上限警報		
		警報出力 絶対値下限警報		
	<i>0 12</i>	警報出力 待機付絶対値下限警報		
	<i>0 13</i>	パターンエンド出力		
	П П ІЧ	ループ異常警報出力		
	<i>0                                  </i>	AT 中出力	AT 実行中, ON しま	
			<i>t</i> .	
	001~012(胷	脊報出力)を選択した場合,イベント出力に ハエハドリカハリ際を選切した損合、海教の	対してそれぞれ個別設定,	
	013(ハター 通設定です	ノエント田刀)以降を選択した場合, 複数の	リイハント田刀に対して共	
	EV/1 警報動	。 たすきす設定		
	教電対 洲	温抵抗体入力の場合 01~10000	°C(°F)	
	直流電圧.	直流電流入力の場合. 1~10000(小教	め点位置は、小数点位置選	
	状に依存し	ます。)		
	イベント出	- ^ ^ , 力 EV1 割付選択で,001~012(警報出力)る	と選択した場合,表示しま	
	す。			
R IBLY	EV1 警報動	乍遅延タイマ設定		
	0~10000	秒		
	イベント出	カ EV1 割付選択で,001~012(警報出力)を	と選択した場合,表示しま	
	す。			
E R IREV	EV1 警報動	乍励磁/非励磁選択		
NoML	NEML	:励磁		
	RE14	:非励磁		
	イベント出	カ EV1 割付選択で,001~012(警報出力)る	と選択した場合,表示しま	
	す。			

キャラクタ	設定(選択)項日名,設定範囲(選択項日)				
工場出荷初期値					
	ルーノ異常言報時间設定 0~200分(0を設定すると、ループ異常警報は働きません。) イベント出力 EV1 割付選択で、014(ループ異常警報出力)を選択した場合、表示 します。				
	ループ異常警報動作幅設定 熱電対,測温抵抗体入力で小数点無しの場合, 熱電対,測温抵抗体入力で小数点付きの場合, 直流電圧,直流電流入力の場合,1~1500(小数 択に依存します。) イベント出力 EV1 割付選択で,014(ループ異常警報出 します。	0~150 ℃(℉) 0.0~150.0 ℃(℉) な点位置は,小数点位置選 出力)を選択した場合,表示			
<u> </u>	イベント出力 EV2 割付選択				
		/# +			
	選択項日 イベント出刀	備考			
	□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□				
	[] [] [] [] [] [] [] [] [] [] [] [] [] [				
	□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□				
	□□□COS 警報出力 上下限警報				
	□□ <b>□□□</b> □ 警報出力 待機付上下限警報				
	□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□				
	<b>□□□□□□</b> 警報出力 待機付上下限範囲警報				
	[]] <b>CCS</b> 警報出力 絶対値上限警報				
	□□□□ 響報出力 待機付絶対値上限警報				
	<b>□□□</b> / / 警報出力 絶対値下限警報				
	<b>□□□</b> 12 警報出力 待機付絶対値下限警報				
	[] [] 13 パターンエンド出力				
	□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□				
	[] [] /5 AT 中出力	AT 実行中, ON しま			
		す。			
	001~012(警報出力)を選択した場合,イベント出力に	対してそれぞれ個別設定,			
	013(パターンエンド出力)以降を選択した場合,複数の	)イベント出力に対して共			
	通設定です。				
🗔 <i>82</i> 895	EV2 警報動作すきま設定				
	熱電対,測温抵抗体入力の場合, 0.1~1000.0 ℃(°F)				
	直流電圧,直流電流入力の場合,1~10000(小数点位置は,小数点位置選				
	択に依存します。)				
	イベント出力 EV2 割付選択で,001~012(警報出力)を選択した場合,表示しま				
	t.				
E REALE	EV2 警報動作遅延タイマ設定				
	0~10000 秒				
	イベント出力 EV2 割付選択で,001~012(警報出力)を	と選択した場合,表示しま			
	す。				

キャラクタ 工場出荷初期値	設定(選択)項目名,設定範囲(選択項目)			
R2REV		作励磁/非励磁選択		
		: 励磁		
	REVS	:非励磁		
	イベント出	カ EV2 割付選択で,001~012(警報出力)る	を選択した場合,表示しま	
	す。			
LP_F	ループ異常警	警報時間設定		
	0~200 分	(0を設定すると、ループ異常警報は働きる	ません。 <b>)</b>	
	イベント出	カ EV2 割付選択で, 014(ループ異常警報出	出力)を選択した場合, 表示	
	します。			
E LP_H	ループ異常警	警報動作幅設定		
	熱電対,消	則温抵抗体入力で小数点無しの場合,	0∼150 °C(°F)	
	烈電対, 沿	則温抵抗体入力で小数点付きの場合,	0.0∼150.0 °C(°F)	
	追流電圧,	_ 直流電流人刀の場合, 1~1500(小数 * * 、	<b>牧</b> 点位置は,小数点位置選	
	状に依存し	より。) カ <b>Γ</b> \/2 刺(4)誤れ <i>べ。</i> 014(ヵ、 プ田 <i>貴敬</i> 知)」	1も)と遅切した損人 まニ	
	イハントロ	<b>Л EV2</b> 割竹 選択 で、014(ルーク 異常 警報日	コカノを選択した場合、衣示	
	イベント出た	h FV3 割付選択		
	イベントと	出力割付表		
	選択項目	イベント出力	備考	
	000	動作無し		
	1 00 1	警報出力 上限警報		
	002	警報出力 待機付上限警報		
	003	警報出力 下限警報		
	004	警報出力 待機付下限警報		
	005	警報出力 上下限警報		
	005	警報出力 待機付上下限警報		
	F 80	警報出力 上下限範囲警報		
	008	警報出力 待機付上下限範囲警報		
	009	警報出力 絶対値上限警報		
	0 0	警報出力 待機付絶対値上限警報		
		警報出力 絶対値下限警報		
	<i>0 i2</i>	警報出力 待機付絶対値下限警報		
	<i>0 13</i>	パターンエンド出力		
	<u> </u>	ループ異常警報出力		
		AT 中出力	AT 実行中, ON しま	
			す。	
	001~012(誓	脊報出力)を選択した場合,イベント出力に	対してそれぞれ個別設定,	
	013(パター	ンエンド出力)以降を選択した場合,複数の	Dイベント出力に対して共	
		。 たすきま記空		
	レン言報期であった	F9こよ政と 訓測抵抗なたちの担合 0.1~1000.0	°C (°D)	
	熱電灯, 側温抵抗体入力の場合, 0.1~1000.0℃(下)			
	回/加电/工, 坦に伝方1	回かに电かに/////// 物日, 1/~10000(小) ます )	ぬ 心 但 ほ い が 易 心 但 悪	
	バに取任し	みッ。! 力 F\/3 割付選択で、001~012/数耙山も\>	ら選択 〕 た坦스 = 主二 」 ナー	
	1 ハイトロ.	// 〒23 部門迭代で、001~012(警報出刀)(	1. 医爪しに笏宿,衣亦しよ	
	90			

エ場出荷初期値	設定(選択)項目名,設定範囲(選択項目)			データ		
C RBaly	EV3 警報動					
	0~10000 秒					
	イベント出力 EV3 割付選択で,001~012(警報出力)を選択した場合,表示しま					
	す。					
🔲 R3RE¥	EV3 警報動	乍励磁/非励磁選択				
	NoML :励磁					
	REVS					
	イベント出	イベント出力 EV3 割付選択で,001~012(警報出力)を選択した場合,表示しま				
	す。					
		言教時间設正 (0 たいマナストーループ田労教却は働き)	+.++ / _ <b>/</b>			
	0~200分	(Uを放圧すると、ルーノ共高音報は関さる カ F\/3 割付選択で 014(ループ異党数据H	はしん。) 日力)を選択した提合 表示			
	します。					
	ループ異常警	警報動作幅設定				
	熱電対, 洮	則温抵抗体入力で小数点無しの場合,	0∼150 ℃(° <sub>F</sub> )			
	熱電対, 洮	則温抵抗体入力で小数点付きの場合,	0.0∼150.0 ℃(°F)			
	直流電圧,	直流電流入力の場合, 1~1500(小数	牧点位置は,小数点位置選			
	択に依存し	択に依存します。)				
	イベント出	カ EV3 割付選択で, 014(ループ異常警報日	出力)を選択した場合,表示			
	します。 ノベント山-					
	1 ハノト田刀 EV4 刮竹迭状       イベント田力割仕ま					
		イベント出力	備老			
		動作無し	ر. شر			
		警報出力 上限警報				
	500	警報出力 待機付上限警報				
	003	警報出力 下限警報				
	004	警報出力 待機付下限警報				
	005	警報出力 上下限警報				
	005	警報出力 待機付上下限警報				
	٦ ٥٥ 📃	警報出力 上下限範囲警報				
		警報出力 待機付上下限範囲警報				
	009	警報出力 絶対値上限警報				
	0 10	警報出力 待機付絶対値上限警報				
		警報出力 絶対値下限警報				
	O 12	警報出力 待機付絶対値下限警報				
	E 13	パターンエンド出力				
		ループ異常警報出力				
	15	AI 甲出力	AI 実行中, ON しま			
	001 - 010/#	 	170			
	013(パター	F報山刀を選択した場合,イベント出力に ンエンド出力)以降を選択した場合	N してて4して40回別設定, のイベント出力に対して出			
	通設定です。					
	直流電圧,         現に依存し         イベント出         します。         イベント出         オベント出         ノマント告         選択項目         000         000         000         000         000         000         000         000         000         000         000         000         000         000         000         000         001~012(響         013(パター         通設定です。	<ul> <li>熱電対,測温抵抗体入力で小数点無しの場合,0~150 ℃(下)</li> <li>熱電対,測温抵抗体入力で小数点付きの場合,0.0~150.0 ℃(下)</li> <li>直流電流入力の場合,1~1500(小数点位置は,小数点位置選択に依存します。)</li> <li>イベント出力EV3割付選択で,014(ループ異常警報出力)を選択した場合,表示します。</li> <li>イベント出力EV4割付選択</li> <li>イベント出力目付表</li> <li>選択項目</li> <li>イベント出力</li> <li>備考</li> <li>〇〇〇</li> <li>動作無し</li> <li>〇〇〇</li> <li>警報出力 上限警報</li> <li>〇〇〇</li> <li>警報出力 存機付上限警報</li> <li>〇〇〇</li> <li>警報出力 存機付上下限警報</li> <li>〇〇〇</li> <li>警報出力 存機付上下限警報</li> <li>〇〇〇</li> <li>警報出力 存機付上下限警報</li> <li>〇〇〇</li> <li>警報出力 存機付上下限範囲警報</li> <li>〇〇〇</li> <li>警報出力 待機付上下限範囲警報</li> <li>〇〇〇</li> <li>警報出力 待機付絶対値上限警報</li> <li>〇〇〇</li> <li>警報出力 待機付絶対値上限警報</li> <li>〇〇〇</li> <li>警報出力 待機付絶対値上限警報</li> <li>〇〇〇</li> <li>警報出力 待機付絶対値下限警報</li> <li>〇〇〇</li> <li>第出力 待機付絶対値下限警報</li> <li>〇〇〇</li> <li>第出力 待機付絶対値下限警報</li> <li>〇〇〇</li> <li>パターンエンド出力</li> <li>〇〇〇</li> <li>ハープ異常警報出力</li> <li>〇〇へ</li> <li>ハープ異常警報出力</li> <li>〇〇へ</li> <li>(管報出力)を選択した場合,イベント出力に対してそれぞれ個別設定,</li> <li>(10)</li> <li>(11)</li> <li>(12)</li> <li>(14)</li> <li>(14)</li> <li>(15)</li> <li>(15)</li> <li>(14)</li> <li>(15)</li> <li>(15)</li> <li>(14)</li> <li>(15)</li> <li>(15)</li> <li>(15)</li> <li>(14)</li> <li>(</li></ul>				

キャラクタ 工場出荷初期値	設定(選択)項目名,設定範囲(選択項目)	データ	
— <i>Ачну</i> ч — — Ю	EV4 警報動作すきま設定 熱電対,測温抵抗体入力の場合,0.1~1000.0 ℃(下) 直流電圧,直流電流入力の場合,1~10000(小数点位置は,小数点位置選 択に依存します。) イベント出力 EV4 割付選択で,001~012(警報出力)を選択した場合,表示しま す。		
	EV4 警報動作遅延タイマ設定 0~10000 秒 イベント出力 EV4 割付選択で,001~012(警報出力)を選択した場合,表示しま す。		
E RYREV NoML	EV4 警報動作励磁/非励磁選択 NoML : 励磁 REビー : 非励磁 イベント出力 EV4 割付選択で,001~012(警報出力)を選択した場合,表示しま す。		
LP_70	<ul> <li>ループ異常警報時間設定</li> <li>0~200 分(0 を設定すると、ループ異常警報は働きません。)</li> <li>イベント出力 EV4 割付選択で、014(ループ異常警報出力)を選択した場合、表示します。</li> </ul>		
	ループ異常警報動作幅設定 熱電対,測温抵抗体入力で小数点無しの場合,0~150 ℃(F) 熱電対,測温抵抗体入力で小数点付きの場合,0.0~150.0 ℃(F) 直流電圧,直流電流入力の場合,1~1500(小数点位置は,小数点位置選 択に依存します。) イベント出力 EV4 割付選択で,014(ループ異常警報出力)を選択した場合,表示 します。		

#### 12.15 SV リミット設定グループ

キャラクタ 工場出荷初期値	設定項目名,設定範囲	データ
	SV 下限値~スケーリンク上限値 SV 下限設定	
200	スケーリング下限値~SV 上限値	

#### 12.16 伝送出カパラメータ設定グループ

左側上段は, PTN 表示器および PV 表示器です。

PTN 表示器は消灯, PV 表示器は設定項目キャラクタまたは選択項目キャラクタを表しています。 左側下段は, STEP 表示器および SV/MV/TIME 表示器です。

STEP 表示器は消灯, SV/MV/TIME 表示器は工場出荷初期値を表しています。

キャラクタ 工場出荷初期値	設定(選択)項目名,設定範囲(選択項目)	
<i>FR</i> oh_	伝送出力選択	
P\/	<i>P</i> に : PV 伝送	
	<u> らだ[]</u> :SV 伝送	
	//// :MV 伝送	
E FRLH	伝送出力上限設定	
<u> 0761 </u>	伝送出力選択で,PV 伝送または SV 伝送を選択した場合,伝送出力	
	下限値~入力レンジ上限値	
	伝送出力選択で, MV 伝送を選択した場合, 伝送出力下限値~105.0%	
E FRLL	伝送出力下限設定	
200	伝送出力選択で,PV 伝送または SV 伝送を選択した場合,入力レン	
	ジ下限値~伝送出力上限値	
	伝送出力選択で, MV 伝送を選択した場合, -5.0%~伝送出力上限値	

#### 12.17 通信パラメータ設定グループ

キャラクタ	設定(選択)項目名,設定範囲(選択項目)	データ
	通信プロトコル選択	
	NoML : 神港標準	
	Mad用 : MODBUS ASCII	
	MadR : MODBUS RTU	
	<b>い</b> 「」: 設定値デジタル伝送	
cMNo	機器番号設定	
	0~95	
<i>M\P</i>	通信速度選択	
<u> </u>	<u> </u>	
	<i>⊟ /∃2</i> : 19200 bps	
	[]]]]]]]]]]]]]]]]]]]]]]]]]]]]]]]]]]]	
	データビット/パリティ選択	
	<b>8NoN</b> : 8 ビット/無し	
	<u> 7NoN</u> : 7 ビット/無し	
	<i>8E⊭™</i> □:8ビット/偶数	
	<i>∃E⊭™</i> □:7ビット/偶数	
	<b>8odd</b> : 8 ビット/奇数	
	<u> 7odd</u> ::7ビット/奇数	
□□□	ストップビット選択	
	□□□□ / : ストップビット 1 ビット	
	□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□	
cMdY	応答時間遅延設定	
	0∼1000 ms	

#### 12.18 その他のパラメータ設定グループ

左側上段は, PTN 表示器および PV 表示器です。

PTN 表示器は消灯, PV 表示器は設定項目キャラクタまたは選択項目キャラクタを表しています。 左側下段は, STEP 表示器および SV/MV/TIME 表示器です。

STEP 表示器は消灯, SV/MV/TIME 表示器は工場出荷初期値を表しています。

キャラクタ 工場出荷初期値	設定(選択)項目名,設定範囲(選択項目)	データ
Lock	設定値ロック選択	
	: : 設定値ロック無し	
	LocKII:設定値ロック有り	
	設定値ロック選択を除く,全設定値を変更できないよう	
	ロックします。	
E S_MAN	プログラム制御開始の手動/自動選択	
MANU	MANUEL:手動スタート	
	電源投入時, プログラム制御停止(待機)状態の場合, RUN	
	キーを押すと、選択した実行パターン番号のプログラム	
	を、ステップ番号0より実行します。	
	<b><i>日山「山</i></b> : 自動スタート	
	電源投入時, 選択した実行パターン番号のプログラムを,	
	ステップ番号0より自動的に実行します。	
<u> </u>	プログラム制御開始時のステップ SV 設定	
	SV 下限值~SV 上限值	
<u> </u>	プログラム制御開始方式選択	
	<i>P</i> ば[]: PV スタート	
	プログラム制御開始時のみ,ステップ SV を PV まで早	
	送りしてスタートする方式です。	
	<i>PにR</i> : PVR スタート	
	プログラム制御開始時およびリピート動作時,ステップ	
	SV を PV まで早送りしてスタートする方式です。	
	<b>ード</b> []:SV スタート	
	プログラム制御開始時,プログラム制御開始時のステッ	
	プ SV 設定で設定した値よりスタートする方式です。	
E PREF	停電復帰後状態選択	
C coNF	<b>└┌╻₽</b> []]:停電復帰後停止	
	停電復帰後,実行していたプログラム制御を停止して,	
	待機状態で復帰します。	
	<b>このNF</b> []:停電復帰後継続	
	停電復帰後,実行していたプログラム制御の続きを実行	
	します。	
	Hold : 停電復帰後一時停止	
	停電復帰後, 実行していたプログラム制御を一時停止(ホ	
	ールド機能)した状態で復帰し, 一時停止した時点のステ	
	ップ SV で制御を行います。	
	RUN キーを押すと, 一時停止を解除し, プログラム制御を	
	継続して実行します。	

工場出荷初期値     設定(医秋/項日名.設定範囲(医秋項日)     アーダ       M-Simple     ステップ時間単位選択     MINI (MI) : 時 : 分 
MININI       ステップ時間単位選択         MININI       MINIIIIIIIIIIIIIIIIIIIIIIIIIIIIIIIIIII
MININ       MININ       時: 分         「       AFップ時間表示方法選択         Rf       ステップ時間表示         ステップの残り時間を表示します。       Rf         「       AF         ア       ステップの残り時間を表示します。         「       AF         マテップの残り時間を表示します。       ステップの残り時間を表示します。         「       AF         マテップ時間設定値を表示します。       ステップSV表示方法選択         ・       AF         ・       AF
· Second Structure       ····································
ステップ時間表示方法選択         RF         RF         アド         ステップの残り時間を表示します。         アド         アジブ         アド         ステップ         アド         ステップ         マーク         マーク         アド         アン         アロ         アビ         アビ         アビ         アン
RF       RF       ステップの残り時間を表示します。         パビニニ:ステップ時間設定値表示       ステップ時間設定値を表示します。         ステップSV表示方法選択       ステップSV表示方法選択         ・レニニ:       ・レニニ:         ・レニニ:       ・ド間進行に対応した SV表示         ・ド間進行と共にステップSV表示を更新します。       「いビニ::         アログラム作成時に設定したステップSV表示         プログラム・パターン作成時に設定したステップSVを         表示します。         アEFM:       パターンエンド出力時間設定         0~10000 秒
ステップの残り時間を表示します。         「M: ステップ時間設定値表示         ステップ時間設定値を表示します。         ステップSV表示方法選択         リレ: 時間進行に対応した SV表示         時間進行と共にステップ SV表示を更新します。         「リレ: プログラム作成時に設定したステップ SV表示         プログラム・パターン作成時に設定したステップ SV を表示します。         アEFM       パターンエンド出力時間設定         0~10000 秒         アEH プログラム終了時ステップ SV ホールド機能選択
「MIIIIIIIIIIIIIIIIIIIIIIIIIIIIIIIIIIII
ステップ時間設定値を表示します。         ステップSV表示方法選択         ハレ         ハレ         ・ル         ・         ・         ・         ・         ・         ・         ・         ・         ・         ・         ・         ・         ・         ・         ・         ・         ・         ・         ・         ・         ・         ・         ・         ・         ・         ・         ・         ・         ・         ・         ・         ・         ・         ・         ・         ・         ・         ・         ・         ・         ・         ・         ・         ・         ・         ・         ・         ・         ・         ・         ・
ハー「E       ステップ SV 表示方法選択         ハレ□□       :時間進行に対応した SV 表示         時間進行と共にステップ SV 表示を更新します。         「ハレ□□       :プログラム作成時に設定したステップ SV 表示         プログラム・パターン作成時に設定したステップ SV を         表示します。         PEFM       パターンエンド出力時間設定         0~10000 秒         PEH       プログラム終了時ステップ SV ホールド機能選択
「ハレ□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□
時間進行と共にステップ SV 表示を更新します。         「 ¬」 𝒴 : プログラム作成時に設定したステップ SV 表示         プログラム・パターン作成時に設定したステップ SV を         表示します。         アEFM         パターンエンド出力時間設定         0~10000 秒         アEH         プログラム終了時ステップ SV ホールド機能選択
「 \' \' ] : プログラム作成時に設定したステップ SV 表示 プログラム・パターン作成時に設定したステップ SV を 表示します。         PEFM       パターンエンド出力時間設定 0~10000 秒         PEH       プログラム終了時ステップ SV ホールド機能選択
プログラム・パターン作成時に設定したステップ SV を 表示します。         PEFM       パターンエンド出力時間設定         0~10000 秒         PEH       プログラム終了時ステップ SV ホールド機能選択
表示します。       PEFM     パターンエンド出力時間設定       0~10000 秒       PEH     プログラム終了時ステップ SV ホールド機能選択
PEFM       パターンエンド出力時間設定         0~10000 秒         PEH       プログラム終了時ステップ SV ホールド機能選択
□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□
□□ <i>PEH</i> □□ プログラム終了時ステップ SV ホールド機能選択
<b>- 「 _ P - 「 _ P</b> : ステップ SV ホールド機能無し
HoLd::ステップ SV ホールド機能有り
│□□□ 「 ら /ら□ │ タイムシグナル出力 TS1/ステータス(RUN)出力選択
□□ 「 \□ □ □   「 \□ □ □ : タイムシグナル出力 TS1
□ RUM□□ : ステータス(RUN)出力
タイムシグナル出力(オプション: <b>TS)</b> 付加時,表示します。
│ □□ 「 \ ┘ └ \ ┘ \ ┘ \ 」 タイムシグナル出力 TS2/ステータス(HOLD)出力選択
[] 「 4 []   「 4 []   : タイムシグナル出力 TS2
Hold::ステータス(HOLD)出力
タイムシグナル出力(オプション: TS)付加時,表示します。
□□□「「与 <u>∃</u> 与□□」タイムシグナル出力 TS3/ステータス(WAIT)出力選択
[ ] [ [ [ ] ] ] [ [ ] ] ] ] = [ [ ] ] ] = [ ] ]
WHI / LI:ステータス(WAIT)出力
タイムシグナル出力(オブション: TS)付加時,表示します。
FH-1/ $\Box$ : ステーダス(FAST)出力
$\neg_i \neg_i \neg_i \neg_i \neg_i \neg_i \neg_i \neg_i \neg_i \neg_i $
<u>クイムシップルロバネノション、13所加時</u> , 衣小しより。 <b>ナーバシュート防止機能右為/無効選択</b>
オーバシュート防止機能有効/無効選択で,有効を選択した場合,表示します。

キャラクタ 工場出荷初期値	設定(選択)項目名,設定範囲(選択項目)	データ
EoUre	入力異常時出力状態選択	
<i>FF</i>	<i>□FF</i> □□ :出力 OFF	
	<i>■</i> №[]] :出力 ON	
	直流電圧,直流電流入力で,直流電流出力形の場合,表示します。	
E BKLF	バックライト点灯個所選択	
	RLLEIII:全点灯	
	<b>P</b> レ ::::::::::::::::::::::::::::::::::::	
	PV 表示色切替選択	
	oRCLLL:橙	
	<i>吕L□R</i> □:警報(EV1~EV4)ON 時,緑→赤	
	警報 OFF 時,緑。警報(EV1~EV4 のいずれか)ON 時	
	警報に連動して PV 表示色が緑から赤に切り替わります。	
	<i>吕L□只</i> □:警報(EV1~EV4)ON 時,橙→赤	
	警報 OFF 時, 橙。 警報(EV1~EV4 のいずれか)ON 時	
	警報に連動して PV 表示色が橙から赤に切り替わります。	
	P!/ [R]: PV 連動表示色切替	
	PV 表示色切替範囲設定に連動して,表示色が切り替わり	
	ます。	
	PV が SV-PV 表示色切替範囲設定より低い時,橙	
	PV が SV±PV 表示色切替範囲設定内の時,緑	
	PV が SV+PV 表示色切替範囲設定より高い時,赤	
	??□?□: PV 連動表示色切替+警報(EV1~EV4)ON 時,赤	
	PV 表示色切替範囲設定に連動して,表示色が切り替わり	
	ます。	
	また, 警報(EV1~EV4 のいずれか)ON 時, 警報に連動し	
	て PV 表示色が赤に切り替わります。	
	PV が SV-PV 表示色切替範囲設定より低い時,橙	
	PV が SV±PV 表示色切替範囲設定内の時,緑	
	PV が SV+PV 表示色切替範囲設定より高い時,赤	
	警報(EV1~EV4 のいずれか)ON 時,赤	
ELRE	PV 表示色切替範囲設定	
<u> </u>	熱電対,測温抵抗体入力の場合, 0.1~200.0 ℃(ዮ)	
	直流電圧,直流電流入力の場合, 1~2000(小数点位置は,小数点位置選	
	択に依存します。)	
	PV 表示色切替選択で, <i>P:' [R</i> ](PV 連動表示色切替)または <i>R P [ R</i> ][PV 連動	
	表示色切替+警報(EV1~EV4)ON時,赤]を選択した場合,有効です。	
dPrm	バックライト表示時間設定	
	0~99分	

#### 12.19 オート/マニュアル制御切り替えグループ

キャラクタ 工場出荷初期値	選択項目名,選択項目	データ
III MANU	オート/マニュアル制御切り替え	
🗔 ЯШГь[]	<i>┠ЦГ₀</i> [] : オート(自動制御)	
	MRNU : マニュアル(手動制御)	

## 13. プログラム・パターン表, データ表の作成

プログラム設定を始める前に、プログラム・パターン表、データ表の作成を行います。

#### 13.1 プログラム・パターン表の作成

プログラム・パターン表(P.177)をコピーして、以下の手順で作業してください。

- (1) ステップ0から順に各ステップのステップSV,ステップ時間,使用するPID,タイムシグナル1~
   8,ウエイト,警報,出力の各ブロック番号を記入してください。
   (同じブロック番号を使用する場合もステップ毎に記入してください。)
- (2) ステップ SV を線で結んでください。

#### プログラム・パターン表の説明

プログラム・パターン表は,縦軸がステップ SV(℃, 下など),横軸がステップ時間(時:分または分: 秒)になっています。

ステップ SV に設定する値は,各ステップの終了 SV,ステップ時間に設定する値は,各ステップの 工程時間です。

- ・ステップ SV とステップ時間の関係を作成例で説明すると、下記のようになります。
  - ステップ 0: プログラム制御実行後,30 分で SV を 0→500 ℃まで変化させて制御を行います。 プログラム制御開始方式選択の選択内容により,以下のように動作します。
    - ・SV スタートを選択した場合,プログラム制御開始時のステップ SV 設定で設定した値から 500 ℃まで変化させて制御を行います。
    - ・PV スタートまたは PVR スタートを選択した場合, PV までステップ SV と時間を 早送りし, 500 ℃まで変化させて制御を行います。

ステップ 1:1 時間, SV を 500 ℃に保つよう制御を行います。 ステップ 2:40 分で 500→1000 ℃まで変化させて制御を行います。 ステップ 3:1 時間, SV を 1000 ℃に保つよう制御を行います。 ステップ 4:2 時間で 1000→0 ℃まで変化させて制御を行います。

・PIDブロックは、OUT1比例帯、積分時間、微分時間、ARW、OUT2比例帯の各設定値をまとめたものです。

ブロック番号0~9(10種類)のPIDブロックを設定できます。

- ・タイムシグナル1~8(TS1~TS8)ブロックは、タイムシグナル出力OFF時間、タイムシグナル出力 ON時間の各設定値をまとめたものです。
   タイムシグナル1~8(TS1~TS8)にそれぞれブロック番号0~15(16種類)のタイムシグナルブロックを設定できます。
   タイムシグナル1~5(TS1~TS5)は、タイムシグナル出力/ステータス出力選択でタイムシグナル出力を選択した場合のみ設定できます。
- ・ウエイトブロックは、ウエイト値をまとめたものです。 ブロック番号0~9(10種類)のウエイトブロックを設定できます。
- ・警報ブロックは、EV1警報動作点、EV2警報動作点、EV3警報動作点、EV4警報動作点の各設定値 をまとめたものです。
- ブロック番号0~9(10種類)の警報ブロックを設定できます。

ブロック番号0~9(10種類)の出力ブロックを設定できます。

プログラム・パターン表の作成例

パターン番号 1			-		
ステップ番号	0	1	2	3	4
1000			/		
					$\mathbf{X}$
			/		
500	— ,		/		
	-/				
					$\sim$
0	/				
	<b></b>	500	4000	4000	
	500	500	1000	1000	0
人 アッノ 時间	0:30	1:00	0:40	1:00	2:00
PID フロツク奋亏	1	1	2	2	1
ダイムシグテル「フロック番号 ON	0		0		0
OFF					
タイムシグナル 2 ブロック番号	2	2	2	2	2
ON					
OFF タイムシグナル2ブロック来号	1	2	1	2	0
<u>タイムシップル3プロック番号</u> ON	- 12	2		2	0
OFF					
タイムシグナル 4 ブロック番号	1	1	1	1	0
ON	0				
UFF タイムシグナル5 ブロック悉号	0	0	0	0	1
ON	0	0	0	0	
OFF					
タイムシグナル 6 ブロック番号	1	0	1	0	1
ON	0				
UFF タイムシグナルフブロック悉号	2	0	2	0	2222
	~	0	~	0	2
OFF					///
タイムシグナル 8 ブロック番号	0	0	0	0	2
ON	l				
OFF ウェイトブロック釆号	1	0	1	0	
OFF ウエイトブロック番号 警報ブロック番号	1	0	1	0	0
OFF ウエイトブロック番号 警報ブロック番号 出力ブロック番号	1	0 2 1	1 1 0	0 2 1	0 1 0

図 13.1-1

#### 13.2 データ表の作成

- データ表(P.178)をコピーして、以下の手順で作業してください。
- (1) プログラム・パターン表で設定したブロック番号を参考にして、各ブロック設定グループのブロッ ク番号の設定項目に設定値を記入してください。
- (2) 他の設定項目についても、必要に応じて記入してください。

#### 各ブロック設定グループの設定について

プログラム・パターンを設定していないステップの各ブロック番号は0のため,各ブロック設定グル ープのブロック番号0は工場出荷初期値のままにしておき,ブロック番号1から設定した方がわか りやすく便利です。

#### データ表の作成例

#### ・PID ブロック設定グループ(\*1)

ブロック番号	OUT1 比例帯	積分時間	微分時間	ARW	OUT2 比例帯
0	10 °C	200 秒	50 秒	50 %	1.0 倍
1	10 °C	200 秒	50 秒	50 %	1.0 倍
2	10 °C	200 秒	50 秒	50 %	1.0 倍

#### ・タイムシグナルブロック設定グループ(オプション: TS)

ブロック番号	タイムシグナル出力 OFF 時間(時:分)	タイムシグナル出力 ON 時間(時:分)
0	0:00	0:00
1	0:20	0:30
2	0:00	0:30

#### ・ウエイトブロック設定グループ

ブロック番号	ウエイト値
0	0 °C(*2)
1	10 °C
2	5 ℃

#### ・警報ブロック設定グループ(\*3)

ブロック番号	EV1 警報動作点	EV2 警報動作点	EV3 警報動作点	EV4 警報動作点
	(パターンエンド出力)	(絶対値上限警報)	(上限警報)	(下限警報)
0		0 <sup>°</sup> C(*4)	0 <sup>°</sup> C(*4)	0 °C(*4)
1		°℃ 00	5 °C	5 °C
2		1100 ℃	10 ℃	10 °C

#### ・出力ブロック設定グループ

	ブロック番号	OUT1 上限	OUT1 上限 OUT1 下限		OUT2 下限	OUT1 変化率 リミット
ľ	0	100 %(*5)	0 %(*5)	100 %	0 %	0 %/秒
F	1	80 %	0 %	80 %	0 %	10 %/秒
F	2	100 %	10 %	100 %	10 %	0 %/秒

(\*1): PID ブロック設定グループは, AT を実行して PID 定数を求めるため,工場出荷初期値のままにしています。

(\*2): ブロック番号0 ウエイト値設定は、ウエイト無しとして使用するため、工場出荷初期値のままにしています。

(\*3): EV1は、パターンエンド出力のため、EV1 警報動作点設定項目は表示しません。

- (\*4): ブロック番号 0 EV2 警報動作点設定・EV3 警報動作点設定・EV4 警報動作点設定は,警報動作無しとして使用するため,工場出荷初期値のままにしています。
- (\*5): ブロック番号 0 OUT1 上限設定・OUT1 下限設定は,手動制御時の MV 設定範囲として使用するため,工場 出荷初期値のままにしています。

・その他設定データ

設定項目	データ
OUT1 比例周期	15 秒
OUT2 比例周期	15 秒
リピート回数	1 回
パターン連結	連結無し
通信プロトコル	神港標準
機器番号	1
通信速度	38400 bps
データビット/パリティ	7 ビット/偶数
ストップビット	ストップビット1ビット
応答時間遅延	10 ms
オーバシュート防止係数	1.0

## プログラム・パターン表

お手数ですが、コピーしてお使いください。

ステップ番号	0	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12	13	14	15
1000																
E00																
500																
0																
ステップ SV																
ステップ時間																
PID ブロック番号																
タイムシグナル 1 ブロック番号																
ON																
OFF																
タイムシグナル 2 ブロック番号																
ON																
ダイムジクテル3 フロック番号 ON																
ON																
タイムシグナル 4 ブロック番号																
ON																
OFF																
タイムシグナル5ブロック番号																
ON																
ON																
OFF																
タイムシグナル 7 ブロック番号																
ON																
OFF																
タイムシグナル8フロック番号																
ロー 011																
<u> </u>																
	1			1						1						

## データ表

お手数ですが、コピーしてお使いください。

## ・PID ブロック設定グループ

ブロック番号	OUT1 比例帯	積分時間	微分時間	ARW	OUT2 比例帯
0		秒	秒	%	
1		秒	秒	%	
2		秒	秒	%	
3		秒	秒	%	
4		秒	秒	%	
5		秒	秒	%	
6		秒	秒	%	
7		秒	秒	%	
8		秒	秒	%	
9		秒	秒	%	

## ・警報ブロック設定グループ

ブロック番号	EV1 警報動作点	EV2 警報動作点	EV3 警報動作点	EV4 警報動作点
	( )	( )	( )	( )
0				
1				
2				
3				
4				
5				
6				
7				
8				
9				

## ・タイムシグナルブロック設定グループ(オプション: TS)

ブロック番号	タイムシグナル出力 OFF 時間( : )	タイムシグナル出力 ON 時間( : )
0	:	:
1	:	· ·
2	:	:
3	:	:
4	:	:
5	:	:
6	:	:
7	:	:
8	:	:
9	:	:
10	:	:
11	:	:
12	:	:
13	:	:
14	:	:
15		

## ・出力ブロック設定グループ

ブロック番号	OUT1 上限	OUT1 下限	OUT2 上限	OUT2 下限	OUT1 変化率 リミット
0	%	%	%	%	%/秒
1	%	%	%	%	%/秒
2	%	%	%	%	%/秒
3	%	%	%	%	%/秒
4	%	%	%	%	%/秒
5	%	%	%	%	%/秒
6	%	%	%	%	%/秒
7	%	%	%	%	%/秒
8	%	%	%	%	%/秒
9	%	%	%	%	%/秒

### ・その他設定データ

設定項目	デー
OUT1 比例周期	
OUT2 比例周期	
リピート回数	
パターン連結	
通信プロトコル	
機器番号	
通信速度	
データビット/パリティ	
ストップビット	
応答時間遅延	
オーバシュート防止係数	

#### ・ウエイトブロック設定グループ

ブロック番号	ウエイト値
0	
1	
2	
3	
4	
5	
6	
7	
8	
9	

タ	
	秒
	秒
	口
	bps
	ms

## PCA1 キー操作フローチャート

電源投入 運転モード 運転モード () (*): 25 (7075ム新御 (*): (*): (*): (*): (*): (*): (*): (*):	UN(*) (*) (*) (*) (*) (*) (*) (*)	<ul> <li>●設定(選択)項目について</li> <li> <sup>ア</sup> [N] [<sup>1</sup>/<sub>1</sub>] [<sup>1</sup>/<sub>1</sub>] [<sup>1</sup>/<sub>2</sub>]             <sup>1</sup>/<sub>2</sub> 左側上段: PV 表示器で設定(選択)キャラクタ 左側上段: SV/MV/TIME 表示器で工場出荷初 右 側: 設定(選択)項目名を表しています。      </li> <li> <i>の</i>設定項目は、オプションが付加時に表示します。         </li> <li> <i>●</i> <b>十一操作について</b> </li> <li> <sup>SE</sup> [ST : : どの項目からでも、運転モードに戻ります。         </li> <li> <sup>STOP</sup> + DISP : : STOP キー、HOLD キーを開した時と逆の方向に和 MODE + DISP : : STOP キーと DISP + - を同時に押すと、一つ前 <u>「」」」」「「」」」」、「」」、「」」、「」」、「」」、「」」、「」」、「」」</u></li></ul>	<ul> <li>・ RUN (3 秒)</li> <li>・ RUN (3 秒)</li> <li>・ 期値を表しています。</li> <li>・ <sup>PTN</sup> + <sup>ADV</sup> + <sup>B</sup></li> </ul>	: プログラムクリア機能 プログラム制御停止(待機)時,パターン設定グループのどの項目に キーを約3秒間押し続けると,STEP 表示器に表示されているステ データを工場出荷初期値に戻します。	- おいても RUN - ップ番号以降の 一を同時に約 3 選択,OUT1 比 ータを工場出荷
ダルーブ選択モード 「 <u>「アドN</u> バターン設定」 「「「「「」」」」」 「」」」」」」」」 「 「」」」」」」」」 「 」」」」」」」」		OLD         A7+ッ7番号0         HOLD         ENT         Г / ME         A7+ッ7番号0         HOLD         ENT         P / ME         A7+ッ7番号0         ENT         P / ME         A7+ッ7番号15         ENT         P / ME         A7+ッ7番号15         HOLD         MODE         HOLD         HOLD         P / ME         A7+ッ7番号15         HOLD         ENT         P / ME         A7+ッ7番号15         HOLD         ENT         P / ME         A7+ッ7番号15         HOLD         ENT         ENT         P / ME         A7+ッ7番号15         HOLD         ENT         ENT         P / ME         A7+ッ7番号15         ENT         P / ME         A7+ッ7 番号15         ENT         P / ME         A7+ッ7 番号15         ENT         P / ME         A7+ッ7 番号15         ENT	D D D C C C C C C C C C C C C C	日「  ステップ番号0  「AT = 2 - 2 - 2 - 2 - 2 - 2 - 2 - 2 - 2 - 2	ップ番号 1 ステップ SV 頃目になり、以降ステッ 号 15 まで続きます。 ップ番号 0 ステップ SV 頃目に戻ります。
	OLD NT D_PI d PID ブロック設定 グルーフ MODE	OLD INT         P□         P□         FOI ENT         P□         III         J□	D D D D D D D D D D D D D D	1ック番号 1 OUT1 比例 2定項目になり、以降ブ - ク番号 9 まで続きます。 ロック番号 0 OUT1 比例 2定項目に戻ります。	
	ら_「〜」 「〜」 「〜」 「〜」 「フロック設定 グループ メループ STOP MODE	OLD INT         ID INT         HOLD F(I)         HOLD ENT         ID INT         ID INT <thint< th=""> <thid INT         <thid IN</thid </thid </thint<>			
	レージャンク設定 しーW月厂 プロック設定 ビビビビビ グループ STOP	OLD         HOLD         ブロック番号0         HOLD         ブロック番号1 ウエイト値           (1)         (1)         (1)         (1)         (1)         (1)         (1)         (1)         (1)         (1)         (1)         (1)         (1)         (1)         (1)         (1)         (1)         (1)         (1)         (1)         (1)         (1)         (1)         (1)         (1)         (1)         (1)         (1)         (1)         (1)         (1)         (1)         (1)         (1)         (1)         (1)         (1)         (1)         (1)         (1)         (1)         (1)         (1)         (1)         (1)         (1)         (1)         (1)         (1)         (1)         (1)         (1)         (1)         (1)         (1)         (1)         (1)         (1)         (1)         (1)         (1)         (1)         (1)         (1)         (1)         (1)         (1)         (1)         (1)         (1)         (1)         (1)         (1)         (1)         (1)         (1)         (1)         (1)         (1)         (1)         (1)         (1)         (1)         (1)         (1)         (1)         (1)         (1)         (1)         (1)			
	<u>し_ 日_</u> 日 <u></u> 日 「 日 「 日 「 フ ロック設定 グロック設定 ジ ワ レーク ビ マ フ ロック設定 ジ フ レーク し 「 ロ ック設定 ジ フ ー ク し レ ク フ ロ ック設定	DLD         HOLD         HOLD         FNT         HOLD         ENT         HOLD         HOLD         HOLD         HOLD         ENT         FILL         FILL         ENT         FILL	D T T T C T T C T T C T C T C T C T C T C T C T C T C T C T C T C T C T C T C T C T C T C T C T C T C T C T C T C T C T C T C T C T C T C T C T C T C T C T C T C T C T C T C T C T C T C T C T C T C T C T C T C T C T C T C T C T C T C T C T C T C T C T C T C T C T C T C T C T C T C T C T C T C T C T C T C T C T C T C T C T C T C T C T C T C T C T C T C T C T C T C T C T C T C T C T C T C T C T C T C T C T C T C T C T C T C T C T C T C T C T C T C T C T C T C T C T C T C T C T C T C T C T C T C T C T C T C T C T C T C T C T C T C T C T C T C T C T C T C T C T C T C T C T C T C T C T C T C T C T C T C T C T C T C T C T C T C T C T C T C T C T C T C T C T C T C T C T C T C T C T C T C T C T C T C T C T C T C T C T C T C T C T C T C T C T C T C T C T C T C T C T C T C T C T C T C T C T C T C T C T C T C T C T C T C T C T C T C T C T C T C T C T C T C T C T C T C T C T C T C T C T C T C T C T C T C T C C C T C C C C C C C C C C C C C		
	日 - ロリーガロック設定 バーボーブロック設定 グループ STOP MODE PID ブロック設定グループ に戻ります。	SLD INT         □         H         □         L         □         □         HOLD ENT         □         HOLD MODE         IIII         □         IIII         IIIII         IIIII         IIIII         IIIII         IIIII         IIIIIIIIIIIIIIIIIIIIIIIIIIIIIIIIIIII	D D D D D D D D D D D D D D	ック番号 1 OUT1 上限 項目になり、以降ブロ 番号 9 まで続きます。 1ック番号 0 OUT1 上限 2項目に戻ります。	
レーレー 「 <u>-</u> - C HN パターン連結 リビート回数 111111111111111111111111111111111111	OLD ENT         REP「!!!パターン番号100 !!! リビート回数           STOP         即す毎1 MODE           REP「!!!パワーン番号150 !!! パワーン番号150 !!!           REP「!!!パワーン番号150 !!!!!!!!!!!!!!!!!!!!!!!!!!!!!!!!!!!!	OLD         HOLD         FNT         (パターン番号02)         FNT         シューション番号10         FNT         シューション番号10         PTN表示器にリビート(線)返し)           アバターン番号10         正式ターン番号10         シューション番号10         シューション番号10         シューション番号10         ・パターン番号10         ・パクローン         ・パターン <t< th=""><th> したいバターン番号 "0" を表示します。 3"0" を表示します。</th><th></th><th></th></t<>	 したいバターン番号 "0" を表示します。 3"0" を表示します。		
				<u> し「!  PV フィルタ</u> ENT 入力種類選択に戻ります。 HOLD HOLD	
				<u> 「○○○」オーペーラップ</u> デッドパンド <u> 日日</u> <u> 日</u> <u> 日</u> <u></u>	
				HUS EVD警報動作 EVT F\$* 設定 ↓ · · · · · · · · · · · · · · · · · · ·	
	E_LIM SVリミット 設定グループ	SV □     SV 上限設定     HOLD ENT     SV 上限設定項目に戻り       SV □     SV □     SV □       I     I     I     I		2_「[]ルーブ ENT ENT [][]] [][]] [][]] [][]] [][]] [][]] [][] [][] []	



#### ●選択項目一覧

パターン連結選択	РГ [] [ Pt100 -200~850 °C	[]] / [] MV 0~10mV -2000~10000	□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□	NoML i 神港標準	日山「ロ目」自動スタート	日日日二十一ルド機能有り	oFF[]]]無効
連結無し	<i>UP</i> [ ] [ JPt100 -200~500 °C	- IOMV -10~10mV -2000~10000	[]]]] 002 警報出力 待機付上限警報	ModA Modbus ASCII E-F	プログラム制御開始方式選択	タイムシグナル出力 TS1/	□N[]]]] 有効
CHIN□連結有り	<b>₽Г   _</b> Pt100 -100.0~100.0 °C	50MV 0~50mV -2000~10000	□□□□□ 警報出力 下限警報	ModR Modbus RTU E-F	PV	ステータス(RUN)出力選択	入力異常時出力状態選択
AT 方式選択	PF5 _ Pt100 -100.0~500.0°C	100MV 0~100mV -2000~10000	□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□	らじ[]] 設定値デジタル伝送	PVR ZA-F	「「」」」。タイムシグナル出力 TS1	oFFIII 出力 OFF
NoML	/<	[] / / 0~1V-2000~10000		通信速度選択	与1/         SV スタート	RUN ステータス(RUN)出力	<sub>ロ</sub> N 出力 ON
	/⟨	<u>0</u> 5 V 0~5V -2000~10000	◎ ● ● ● ● ● ● ● ● ● ● ● ● ● ● ● ● ● ● ●	9600bps	停電復帰後状態選択	 タイムシグナル出力 TS2/	バックライト点灯箇所選択
AT 実行/解除選択	F J -328∼1832 °F	1.5.1/ 1~5V -2000~10000	□□□□ 警報出力 上下限範囲警報	192 19200bps	└ <u>└</u> ┍₽ः 停電復帰後停止	ステータス(HOLD)出力選択	月LL[]]]]全点灯
---- 解除	<i>R F</i> R 32~3200 °F	□ I□ V 0~10V -2000~10000	◎ ● ● ● ● ● ● ● ● ● ● ● ● ● ● ● ● ● ● ●	38400bps	CONF 停電復帰後継続	└└└└└└└└└└└└└└└└└└└└└└└└└└└└└└└└└└└└	<i>₽↓</i> ■ PV 表示点灯
月[[]]]]実行	Ч	小数点位置選択	1 009 警報出力 絶対値上限警報	データビットパリティ選択	Hold [] 停電復帰後一時停止	HoLd ステータス(HOLD)出力	PV 表示色切替選択
入力種類選択	Ь F В 32∼3308 °F		·····································	<u>目NoN</u> []8ビット/無し	ステップ時間単位選択	タイムシグナル出力 TS3/	<u>「CRNIIII</u> 縁
К К -200~1370 °С	E .328~1472 °F	[]]]]]]]]]]]]]]]]]]]]]]]]]]]]]]]]]]]]]	[]]] []     警報出力 絶対値下限警報	<u> 7NヮN</u> ]7ビット/無し	MIN[]]]時:分	ステータス(WAIT)出力選択	REd[]]] 赤
К К -200.0~400.0 °C	<i>Г</i>	[]]]][][]]][]][]][第2位	[]]] [] [] [] [] [] [] [] [] [] [] [] []	<u>目EVN</u> ] 8ビット/偶数	与∈∈[]]]分:秒	└ └ └ III タイムシグナル出力 TS3	oRG!!!! 橙
J -200~1000 °C	N	[] 第3位	[]]] [] /] パターンエンド出力	<u> 7 E ℓ N []</u> 7 ビット/偶数	ステップ時間表示方法選択	<b>以日I 「</b> 」ステータス(WAIT)出力	<i>日し日尺</i> [] 警報(EV1~EV4)ON時: 緑→赤
R 0~1760 °C	<i>₽Ĺ⊇ F</i> ₽L-II 32~2534 °F	00000 第4位		<u> 日<sub>ロ</sub> d d []</u> 8 ビット/奇数	R[]]]]] 残時間表示	タイムシグナル出力 TS4/	<i>日しっ尺</i> [] 警報(EV1~EV4)ON時 : 橙→赤
Ч [ S 0~1760 °С	C(W/Re5-26) 32~4199 °F	OUT2 動作選択	[] [] 15 AT 中出カ	<u> 7 o d d 🔅 7 ビット/奇数</u>	「「M」!!!!! ステップ時間設定値表示	ステータス(FAST)出力選択	₽/ [R] PV 連動表示色切替
<u>Ь</u> <u></u> В 0~1820 °С	PF Pt100 -328.0~1562.0 °F	AI R 空冷	EV口警報動作励磁/非励磁選択	ストップビット選択	ステップ SV 表示方法選択	「 「 「 」 」 タイムシグナル出力 TS4	ロロロロ: PV 連動表示色切替+
E -200~ 800 °C	<i>၂P , , , , , , , , , ,</i>	ol L[]]] 油冷	NoML 🔅 励磁	【 】 】 】 】 ストップビット1	レルニョニョー 時間進行に対応した	<b>F月ㄣ</b> Г[]] ステータス(FAST)出力	ロビ ロバ : 警報(EV1~EV4)ON 時 : 赤
Г Т -200.0~400.0 °С	<i>P</i> []F Pt100 -328~1562 °F	₩月Г      水冷	REVら] 非励磁	ストップビット2	<sup>つル []</sup>  SV 表示	タイムシグナル出力 TS5/	オート/マニュアル制御切り替え
N N -200~1300 °C	<i></i> F	正/逆動作選択	伝送出力選択	設定値ロック選択	<u> 「 しい 「 」 「 」 」 「 」 」 「 」 」 し 「 」 」 し し 「 」 」 し し 「 」 」 し し し 「 」 」 し し し し</u>	ステータス(STOP)出力選択	月日「口」オート(自動制御)
<i>PL2</i> [ PL-Ⅱ 0~1390 °C	₽Г	HEAF 逆動作	<i>PV</i> []]] PV 伝送	ロック無し	<sup>/ フル</sup>  設定した SV 表示	「 「 「 」 」 タイムシグナル出力 TS5	MANU マニュアル(手動制御)
C(W/Re5-26) 0~2315 °C	PF9 F Pt100 -148.0~932.0 °F	cooL 🛄 正動作	ら <u>レ []]</u> SV 伝送	しのにドロック有り	プログラム終了時ステップ	<b>「「「」</b> 「「」 「」 ステータス(STOP)出力	
<i>ΡΓ</i> Pt100 -200.0~850.0 °C	420MA 4~20mA -2000~10000	イベント出力 EV口割付選択	<i>MV</i> []] MV 伝送	プログラム制御開始の手動/自動選択	SV ホールド機能選択	オーバーシュート防止機能	
<u>↓</u> <i>PГ</i> <u>,</u> JPt100 -200.0~500.0 °C	0~20mA -2000~10000	[]]]]]]]]]]]]]]]]]]]]]]]]]]]]]]]]]]]]	通信プロトコル選択	MANU!!! 手動スタート	ら「」P[] ホールド機能無し	有効/無効選択	

・・お問い合わせは・・・

本器について不明な点がございましたら、大変お手数ですが本器の下記項目をご確認の上、お買い上げいただきました販売店または弊社営業所へお問い合わせください。

(例)
 ・形名
 ・オプション
 ・計器番号
 PCA1R00-410
 C, TS, TA

なお、動作上の不具合については、その内容とご使用状態の詳細を具体的にお知らせください。

# Shinho 神港テクノス株式会社

本	社	〒562-0035 大阪府箕面市船場東 2 丁目 5 番 1 号 TEL: (072)727-4571 FAX: (072)727-2993 [URL] https://shinko-technos.co.jp/	東京営業所	〒171-0021 東京都豊島区池袋 1-11-1 メトロポリタンプラザビル 14 階 TEL: (03)5117-2021 FAX: (052)957-2562
大 阪 営 業	所	〒562-0035 大阪府箕面市船場東 2 丁目 5 番 1 号 TEL: (072)727-3991 FAX: (072)727-2991 [E-mail] sales@shinko-technos.co.jp	名古屋営業所	〒461-0017 愛知県名古屋市東区東外堀町 3 番 CS 東外堀ビル 402 号室 TEL: (052)957-2561 FAX: (052)957-2562
北陸		TEL: (076)479-2410 FAX: (076)479-2411	福岡	TEL: (0942)77-0403 FAX: (0942)77-3446